



**RANCANG BANGUN SISTEM PEMBERIAN NUTRISI  
BAYAM HIDROPONIK BEBRBASIS IoT TERINTEGRASI  
TELEGRAM**

*“RANCANG BANGUN MINIMUM SISTEM UNTUK PEMBERIAN  
NUTRISI BAYAM HIDROPONIK”*

**TUGAS AKHIR**

**AMALIA AFA ZAHRA**

**1803332038**

**PROGRAM STUDI TELEKOMUNIKASI**

**JURUSAN TEKNIK ELEKTRO**

**POLITEKNIK NEGERI JAKARTA**

**2021**



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



## RANCANG BANGUN SISTEM PEMBERIAN NUTRISI BAYAM HIDROPONIK BEBRBASIS IoT TERINTEGRASI TELEGRAM

*“RANCANG BANGUN MINIMUM SISTEM UNTUK PEMBERIAN  
NUTRISI BAYAM HIDROPONIK”*

### TUGAS AKHIR

Diajukan sebagai salah satu syarat untuk memperoleh gelar Diploma Tiga

**POLITEKNIK  
AMALIA AFA ZAHRA  
1803332038  
NEGERI  
JAKARTA**

**PROGRAM STUDI TELEKOMUNIKASI  
JURUSAN TEKNIK ELEKTRO  
POLITEKNIK NEGERI JAKARTA**

**2021**



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## HALAMAN PERNYATAAN ORISINALITAS

Tugas Akhir ini adalah hasil karya saya sendiri dan semua sumber baik yang dikutip maupun dirujuk telah saya nyatakan benar.

Nama : Amalia Afa Zahra

NIM : 1803332038

Tanda Tangan :

Tanggal : 19 Juli 2021

**POLITEKNIK  
NEGERI  
JAKARTA**



## HALAMAN PENGESAHAN TUGAS AKHIR

**Tugas Akhir diajukan oleh :**

Nama : Amalia Afa Zahra  
NIM : 1803332038  
Program Studi : Telekomunikasi  
Judul Tugas Akhir : Rancang Bangun Sistem Pemberian Nutrisi Bayam Hidroponik Berbasis IoT Terintegrasi Telegram

Telah diuji oleh tim penguji dalam Sidang Tugas Akhir pada Jum'at, 30 Juli 2021 dan dinyatakan **LULUS**.

Pembimbing : Toto Supriyanto, S.T., M.T.  
NIP. 19660306 199003 1 001 (.....)

Depok, 23 Agustus 2021

Disahkan oleh

Ketua Jurusan Teknik Elektro



Ir. Sri Danaryani, M.T.  
NIP. 19630503 199103 2 001

- a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
- b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
- 2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta:

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## KATA PENGANTAR

Puji syukur saya panjatkan kepada Tuhan Yang Maha Esa, karena atas berkat dan rahmat-Nya, penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir ini. Penulisan Tugas Akhir ini dilakukan dalam rangka memenuhi salah satu syarat untuk mencapai gelar Diploma Tiga Politeknik.

Tugas akhir ini berjudul “Rancang Bangun Sistem Pemberian Nutrisi Bayam Hidroponik Berbasis IoT Terintegrasi Telegram” guna membantu pemelihara budidaya bayam hidroponik.

Penulis menyadari bahwa, tanpa bantuan dan bimbingan dari berbagai pihak, dari masa perkuliahan sampai pada penyusunan tugas akhir ini, sangatlah sulit bagi penulis untuk menyelesaikan tugas akhir ini. Oleh karena itu, penulis mengucapkan terima kasih kepada:

1. Toto Supriyanto, S.T., M.T., selaku dosen pembimbing yang telah menyediakan waktu, tenaga, dan pikiran untuk mengarahkan penulis dalam penyusunan tugas akhir ini;
2. Seluruh Staf Pengajar dan Karyawan Jurusan Teknik Elektro Politeknik Negeri Jakarta, khususnya Program Studi Telekomunikasi;
3. Orang tua dan keluarga penulis yang telah memberikan bantuan dukungan material dan moral;
4. Tiasnita Andam Dewi yang telah menjadi rekan penulis serta selalu sabar terhadap penulis dari masa perkuliahan sampai pada penyusunan Tugas Akhir; dan
5. Sahabat yang telah banyak membantu penulis dalam menyelesaikan Tugas Akhir ini.

Akhir kata, penulis berharap Tuhan Yang Maha Esa berkenan membala segala kebaikan semua pihak yang telah membantu. Semoga Tugas Akhir ini membawa manfaat bagi pengembangan ilmu.

Depok, 19 Juli 2021

Amalia Afa Zahra



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## RANCANG BANGUN SISTEM PEMBERIAN NUTRISI BAYAM HIDROPONIK BERBASIS IoT TERINTEGRASI TELEGRAM

**“Rancang Bangun Minimum Sistem Untuk Pemberian Nutrisi Bayam Hidroponik”**

### ABSTRAK

Bayam merupakan salah satu jenis tanaman yang banyak diminati masyarakat. Selain mempunyai cita rasa yang enak, bayam mempunyai banyak manfaat bagi tubuh, tanaman bayam dapat tumbuh dan berkembang pada suhu lebih dari 25 °C. tanaman bayam juga memerlukan nutrisi antara 410 – 900 ppm. Pada tugas akhir ini dirancang minimum sistem untuk pemberian nutrisi bayam hidroponik. Tujuan pembuatan sistem ini adalah untuk memudahkan masyarakat dalam melakukan pemantauan budidaya hidroponik di rumah. Tanaman hidroponik sangat efisien untuk masyarakat yang menyukai budidaya namun terkendala lahan yang sempit. Perancangan sistem membutuhkan Arduino Mega 2560, Nodemcu esp8266, sensor suhu DHT22, sensor konsenterasi TDS, sensor jarak ultrasonic, modul relay 4 channel, tiga buah pompa, dan satu lampu. Sensor suhu DHT22 berfungsi memantau suhu air yang tercampur nutrisi bersirkulasi ke tanaman bayam hidroponik. Sensor konsenterasi TDS berfungsi untuk memantau kadar kepekatan air yang tercampur nutrisi. Sensor jarak ultrasonic berfungsi untuk memantau ketinggian air tercampur nutrisi. Relay berfungsi untuk pompa dan lampu. Dari hasil pengujian sensor suhu didapatkan nilai selisih yang sedikit antara sensor suhu dan TDS-3 didapatkan selisih pengukuran 0 – 0,2. Pada hasil pengujian sensor TDS nilai selisih pengukuran menghasilkan rentang yang tidak sedikit antara sensor TDS dan TDS-3 sebesar 0 – 359. Hasil pengujian sensor ultrasonic didapatkan nilai akurat antara sensor suhu dan penggaris dengan rentang 0. Secara keseluruhan sistem ini telah teruji mampu melakukan pemantauan pada tanaman bayam hidroponik.

**Kata Kunci:** bayam; suhu; nutrisi; hidroponik; DHT22; TDS; ultrasonic.



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## DESIGN AND CONSTRUCTION OF TELEGRAM INTEGRATED IoT-BASED HYDROPONIC SPINACH NUTRITION SYSTEM

“Minimum Design System for Hydroponic Spinach Nutrition”

### ABSTRACT

*Spinach is one type of plant that is in great demand by the public. In addition to having a good taste, spinach has many benefits for the body, spinach plants can grow and develop at temperatures over 25 °C. Spinach plants also require nutrients between 410-900 ppm. In this final project, a minimum system is designed for hydroponic spinach nutrition. The purpose of making this system is to make it easier for people to monitor hydroponic cultivation at home. Hydroponic plants are very efficient for people who like cultivation but are constrained by limited land. The system design requires Arduino Mega 2560, Nodemcu esp8266, DHT22 temperature sensor, TDS concentration sensor, ultrasonic distance sensor, 4 channel relay module, three pumps, and one lamp. The DHT22 temperature sensor functions to monitor the temperature of the water mixed with nutrients circulating to hydroponic spinach plants. The TDS concentration sensor is used to monitor the concentration of water mixed with nutrients. The ultrasonic distance sensor is used to monitor the level of water mixed with nutrients. Relays work for pumps and lights. From the results of the temperature sensor test, it was found that a slight difference between the temperature sensor and TDS-3 obtained a measurement difference of 0 - 0.2. In the TDS sensor test results, the measurement difference value produces a wide range between the TDS and TDS-3 sensors of 0 – 359. The ultrasonic sensor test results get an accurate value between the temperature sensor and ruler with a range of 0. Overall this system has been tested to be able to monitor on hydroponic spinach plants.*

**Keywords:** spinach; temperature; nutrition; hydroponics; DHT22; TDS; ultrasonic.

POLITEKNIK  
NEGERI  
JAKARTA



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## DAFTAR ISI

|  | Halaman   |
|--|-----------|
| HALAMAN SAMPUL.....  | i         |
| HALAMAN JUDUL .....  | ii        |
| HALAMAN PERNYATAAN ORISINALITAS .....                      | iii       |
| HALAMAN PENGESAHAN TUGAS AKHIR .....                       | iv        |
| KATA PENGANTAR.....  | v         |
| ABSTRAK .....  | vi        |
| ABSTRACT .....   | vii       |
| DAFTAR ISI.....  | viii      |
| DAFTAR GAMBAR.....   | xi        |
| DAFTAR TABEL .....   | xiii      |
| DAFTAR LAMPIRAN.....                                       | xiv       |
| <b>BAB 1 PENDAHULUAN .....</b>                             | <b>1</b>  |
| 1.1 Latar Belakang .....                                   | 1         |
| 1.2 Rumusan Masalah .....                                  | 2         |
| 1.3 Tujuan .....   | 2         |
| 1.4 Luaran .....   | 2         |
| <b>BAB 2 TINJAUAN PUSTAKA.....</b>                         | <b>2</b>  |
| 2.1 Tanaman Bayam.....                                     | 2         |
| 2.2 <i>Internet of Things (IoT)</i> .....                  | 2         |
| 2.3 Arduino Mega 2560 .....                                | 4         |
| 2.4 Arduino Integrated Development Environment (IDE) ..... | 6         |
| 2.5 Sensor .....   | 8         |
| 2.5.1 Sensor TDS .....                                     | 8         |
| 2.5.2 Sensor Ultrasonic .....                              | 9         |
| 2.5.3. Sensor DHT22 .....                                  | 9         |
| 2.6 Nodemcu .....  | 10        |
| 2.7 Catu Daya ( <i>Power Supply</i> ).....                 | 11        |
| <b>BAB 3 PERANCANGAN DAN REALISASI.....</b>                | <b>14</b> |
| 3.1 Rancangan Alat .....                                   | 14        |
| 3.1.1 Deskripsi Alat .....                                 | 14        |
| 3.1.2 Cara Kerja Alat .....                                | 15        |
| 3.1.3 Spesifikasi Alat .....                               | 17        |
| 3.2 Perancangan Sistem .....                               | 18        |



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

|   |           |
|---|-----------|
| 3.2.1 Perancangan Sistem Minimum Arduino Mega 2560 .....                                | 18        |
| 3.2.2 Perancangan Sensor TDS .....  | 19        |
| 3.2.3 Perancangan Sensor <i>Ultrasonic</i> .....  | 20        |
| 3.2.5 Perancangan Penghubungan Arduino Mega ke Nodemcu.....                             | 22        |
| 3.2.6 Perancangan <i>Relay</i> .....  | 23        |
| 3.2.7 Perancangan Catu Daya ( <i>Power Supply</i> ) .....                               | 24        |
| 3.2.8 Pemograman Pada Arduino Mega2560 .....  | 25        |
| 3.3 Realisasi Alat .....  | 34        |
| 3.3.1 Realisasi Program.....  | 34        |
| 3.3.2 Realisasi Catu Daya .....   | 35        |
| <b>BAB 4 PEMBAHASAN .....</b>   | <b>36</b> |
| 4.1 Pengujian.....  | 36        |
| 4.2 Pengujian <i>Power Supply</i> .....   | 36        |
| 4.2.1 Prosedur Pengujian.....   | 36        |
| 4.2.2 Data Hasil Pengujian.....   | 37        |
| 4.2.3 Analisa Data Hasil Pengujian <i>Power Supply</i> .....                            | 38        |
| 4.3 Pengujian Program .....   | 39        |
| 4.3.1 Prosedur Pengujian Program.....   | 39        |
| 4.3.2 Hasil Pengujian Program.....  | 39        |
| 4.4 Pengujian Sensor Konsenterasi TDS .....   | 40        |
| 4.4.1 Pengujian Sensor Konsenterasi TDS .....   | 41        |
| 4.4.2 Analisa Data Pengujian Sensor Konsenterasi TDS .....                              | 43        |
| 4.5 Pengujian Sensor Suhu DHT .....   | 43        |
| 4.5.1 Pengujian Sensor Suhu DHT .....   | 44        |
| 4.5.2 Analisa Data Pengujian Sensor Suhu DHT.....                                       | 45        |
| 4.6 Pengujian Sensor Jarak <i>Ultrasonic</i> .....                                      | 45        |
| 4.6.1 Pengujian Sensor Jarak <i>Ultrasonic</i> .....                                    | 46        |
| 4.6.2 Analisa Data Pengujian Sensor Suhu <i>Ultrasonic</i> .....                        | 47        |
| 4.7 Pengujian Efektifitas Perbandingan Percampuran Air Dan Nutrisi .....                | 47        |
| 4.7.1 Pengujian Efektifitas Perbandingan Percampuran Air Dan Nutrisi .....              | 48        |
| 4.7.2 Analisa Data Pengujian Efektifitas Perbandingan Percampuran Air dan Nutrisi ..... | 49        |
| 4.8 Pengujian Durasi Pompa Saat Suplai Air dan Nutrisi.....                             | 49        |
| 4.9 Pengujian Sistem Keseluruhan.....   | 51        |
| 4.9.1 Prosedur Pengujian.....   | 51        |
| 4.9.2 Pengujian Sistem.....   | 51        |



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

|  |           |
|--|-----------|
| 4.9.2 Analisa Hasil Pengujian Sistem Keseluruhan ..... | 52        |
| <b>BAB 5 PENUTUP .....</b>                             | <b>55</b> |
| 5.1 Simpulan .....                                     | 55        |
| 5.2 Saran .....  | 56        |
| <b>DAFTAR PUSTAKA .....</b>                            | <b>57</b> |
| <b>DAFTAR RIWAYAT HIDUP .....</b>                      | <b>58</b> |
| <b>LAMPIRAN.....</b>                                   | <b>59</b> |





## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## DAFTAR GAMBAR

|              | Halaman |
|--------------|---------|
| Gambar 2. 1  | 2       |
| Gambar 2. 2  | 4       |
| Gambar 2. 3  | 6       |
| Gambar 2. 4  | 8       |
| Gambar 2. 5  | 9       |
| Gambar 2. 6  | 10      |
| Gambar 2. 7  | 11      |
| Gambar 2. 8  | 11      |
| Gambar 2. 9  | 12      |
| Gambar 3. 1  | 14      |
| Gambar 3. 2  | 15      |
| Gambar 3. 3  | 16      |
| Gambar 3. 4  | 19      |
| Gambar 3. 5  | 20      |
| Gambar 3. 6  | 21      |
| Gambar 3. 7  | 22      |
| Gambar 3. 8  | 23      |
| Gambar 3. 9  | 23      |
| Gambar 3. 10 | 24      |
| Gambar 3. 11 | 26      |
| Gambar 3. 12 | 33      |
| Gambar 3. 13 | 35      |
| Gambar 3. 14 | 35      |
| Gambar 3. 15 | 35      |
| Gambar 4. 1  | 37      |
| Gambar 4. 2  | 38      |
| Gambar 4. 3  | 40      |
| Gambar 4. 4  | 40      |
| Gambar 4. 5  | 41      |
| Gambar 4. 6  | 41      |
| Gambar 4. 7  | 41      |
| Gambar 4. 8  | 42      |
| Gambar 4. 9  | 42      |
| Gambar 4. 10 | 42      |
| Gambar 4. 11 | 43      |
| Gambar 4. 12 | 44      |
| Gambar 4. 13 | 44      |
| Gambar 4. 14 | 45      |
| Gambar 4. 15 | 46      |



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

|   |    |
|---|----|
| Gambar 4. 16 Pengukuran jarak menjauhi bibir ember. ....  | 46 |
| Gambar4. 17 Tampilan hasil sensor ultrasonic pada yang ditempel ke bibir emberdi <i>serial monitor</i> . .... | 46 |
| Gambar 4. 18 Tampilan hasil sensor ultrasonic pada yang menjauhi bibir ember di <i>serial monitor</i> . ....  | 47 |
| Gambar 4. 19 Pengukuran air dan nutrisi dengan perbandingan 2 : 1. ....                                       | 48 |
| Gambar 4. 20 Pengukuran air dan nutrisi dengan perbandingan 3 : 1. ....                                       | 48 |
| Gambar 4. 21 Tampilan output sensor 2 : 1 pada <i>serial monitor</i> .....                                    | 49 |
| Gambar 4. 22 Tampilan output sensor 3 : 1 pada <i>serial monitor</i> .....                                    | 49 |
| Gambar 4. 23 Tampilan <i>serial monitor</i> keadaan air yang tercampur nutrisi awal                           | 49 |
| Gambar 4. 24 Tampilan serial monitor keadaan air yang tercampur nutrisi akhir                                 | 50 |
| Gambar 4. 25 Penempatan Sensor .....  | 52 |
| Gambar 4. 26 Tampilan bot pengujian siang hari .....  | 53 |
| Gambar 4. 27 Tampilan bot pengujian sore hari .....   | 53 |





## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## DAFTAR TABEL

|  | Halaman |
|--|---------|
| Tabel 2. 1 Spesifikasi Arduino Mega 2560.....                  | 5       |
| Tabel 2. 2 Fungsi PinArduino Mega 2560 .....                   | 5       |
| Tabel 3. 1 Penggunaan pin arduino mega .....                   | 19      |
| Tabel 4. 1 Hasil tegangan keluaran catu daya 12V .....         | 37      |
| Tabel 4. 2 Hasil tegangan keluaran catu daya 5V .....          | 38      |
| Tabel 4. 3 Pengujian sensor TDS .....                          | 41      |
| Tabel 4. 4 Pengujian sensor DHT .....                          | 44      |
| Tabel 4. 5 Pengujian sensor <i>ultrasonic</i> .....            | 46      |
| Tabel 4. 6 Perbandingan air dan nutrisi .....                  | 48      |
| Tabel 4. 7 Pengujian durasi pompa suplai air dan nutrisi. .... | 50      |
| Tabel 4. 8 Pengujian Sistem Keseluruhan .....                  | 52      |

POLITEKNIK  
NEGERI  
JAKARTA



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## DAFTAR LAMPIRAN

|   | Halaman |
|---|---------|
| Dokumentasi .....                                       | L1      |
| Datasheet .....   | L2      |
| Coding Arduino Mega .....                               | L3      |
| Rangkaian Wiring Skematik Lengkap .....                 | L4      |
| Rangkaian Skematik Catu Daya.....                       | L5      |
| Desain Casing Tampak Depan.....                         | L6      |
| Rangkaian Skematik Relay dan Nodemcu .....              | L7      |
| Rangkaian Skematik Arduino Mega2560 dan DHT22 .....     | L8      |
| Rangkaian Skematik Arduino Mega2560 dan Ultrasonic..... | L9      |
| Rangkaian Skematik Arduino Mega2560 dan TDS .....       | L10     |

POLITEKNIK  
NEGERI  
JAKARTA



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta:

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## BAB 1 PENDAHULUAN

### 1.1 Latar Belakang

Pada masa pandemi ini banyak masyarakat yang mulai tertarik untuk melakukan budidaya tanaman sebagai kegiatan untuk mengisi waktu luang mereka. Hal ini membuat masyarakat mulai mempelajari bagaimana cara melakukan budidaya tanaman, banyak masyarakat yang tinggal di perkotaan mengalami keterbatasan lahan untuk bercocok tanam. Salah satu teknologi inovasi dalam budidaya tanaman yang cocok bagi pemilik rumah minimalis yaitu budidaya tanaman dengan teknik hidroponik. Tanaman bayam merupakan salah satu tanaman yang dapat di tanam dengan menggunakan metode hidroponik. Tanaman bayam sangat mengandung banyak manfaat untuk kesehatan tubuh seperti dapat meningkatkan imunitas tubuh, kesehatan tulang, mencegah penyakit anemia, dan sebagainya. Tanaman bayam dapat hidup dengan suhu  $\geq 25^{\circ}\text{C}$  dengan kadar konsenterasi nutrisi 410 ppm – 900 ppm.

Namun masyarakat yang melakukan budidaya sering terjadi kegagalan di karenakan kurangnya pemantauan terhadap kondisi perkembangan tanaman bayam. Hal yang perlu diperhatikan adalah pasokan air, nutrisi, suhu air harus terjaga sesuai dengan tanaman. Jika kurangnya pemantauan pada tanaman dapat menyebabkan ketidak sempurnaan tanaman dalam berkembang, bahkan dapat menyebabkan tanaman mati. *Internet of things* (IoT) adalah salah satu *trend* baru dalam dunia teknologi yang bisa digunakan untuk pengambilan data menggunakan sensor atau dapat mengatur perilaku dari benda-benda fisik tertentu dengan menggunakan bantuan jaringan dan internet. Telegram adalah aplikasi gratis yang dapat mengirim teks, video, dan jenis file lainnya. Fitur telegram bot merupakan perangkat lunak yang mampu menjalankan tugas otomatis dapat membantu masyarakat dalam melakukan pemantauan juga kendali jarak jauh.

Berdasarkan permasalahan di atas maka dibutuhkan sebuah sistem untuk memantau kondisi suhu dan tingkat konsenterasi nutrisi pada tanaman hidroponik bayam. Atas dasar uraian tersebut maka dipilih judul untuk Tugas Akhir mengenai “Rancang Bangun Sistem Pemberian Nutrisi Bayam Hidroponik Berbasis IoT Terintegrasi Telegram”.



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta:

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

### 1.2 Rumusan Masalah

Berdasarkan latar belakang yang telah diuraikan, rumusan masalah yang akan dibahas pada tugas akhir ini sebagai berikut:

1. Bagaimana merancang sistem untuk sistem pemantauan suhu, pemberian nutrisi, dan pemantauan ketinggian pasokan air yang tercampur nutrisi untuk tanaman bayam hidroponik?
2. Bagaimana menampilkan perfomasi *output sensor* dari sensor suhu DHT22, TDS, dan *ultrasonic*?
3. Bagaimana menentukan konsenterasi efektif dalam air yang tercampur nutrisi?

### 1.3 Tujuan

Adapun tujuan penulisan laporan tugas akhir ini adalah:

1. Dapat membuat sistem pemantauan suhu, pemberian nutrisi, dan pemantauan ketinggian pasokan air yang tercampur nutrisi untuk tanaman bayam hidroponik.
2. Dapat mengimplementasikan sistem pemberian nutrisi bayam hidroponik.
3. Dapat mengetahui perbandingan efektif pemberian air dan nutrisi untuk mendapatkan tanaman bayam hidropik yang bagus untuk dikonsumsi.

### 1.4 Luaran

Luaran yang hendak dicapai dalam tugas akhir ini adalah:

1. *Prototype* sistem pemberian nutrisi bayam hidroponik berbasis IoT terintegrasi telegram untuk membantu masyarakat memantau keadaan tanaman bayam hidroponik.
2. Laporan tugas akhir.

Jurnal.



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta:

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## BAB 5

### PENUTUP

#### 5.1. Simpulan

Dari hasil pembahasan tentang “Rancang Bangun Minimum Sistem Untuk Pemberian Nutrisi Bayam Hidroponik”, maka diperoleh beberapa simpulan:

1. Arduino Mega dapat terhubung pada sensor suhu DHT22, TDS, dan *ultrasonic*. Hasil pengujian terdapat selisih antara *output* sensor dengan alat ukur pembanding, selisih terkecil terdapat di sensor suhu DHT22 sebesar 0 – 0,2. Selisih terbesar terdapat di sensor TDS sebesar 0 - 350, dan pada sensor ultrasonic dinyatakan akurat pada alat ukur pembanding.
2. Pengujian sistem dilakukan pada siang dan sore hari dengan melihat *output* sensor yang terhubung bot telegram dan catu daya. Terdapat perbedaan perubahan suhu pada siang hari sebesar 34°C dan sore hari sebesar 32°C. Perbedaan suhu tersebut mempunyai rentang selisih sebesar 2°C, namun masih dalam kondisi aman yang tidak kurang dari 25°C. Perubahan konsentrasi air yang tercampur nutrisi juga terjadi, pada siang hari sebesar 587 ppm dan sore hari 1044 ppm. Pada konsentrasi melebihi batas standar lebih dari 900 ppm membuat muncul notifikasi untuk melakukan pengurasan. Sensor *ultrasonic* pada siang hari membaca tinggi kurangnya air yang tercampur nutrisi kurang dari 8 cm sehingga tidak ada notifikasi pengisian air dan nutrisi dan pada sore hari sensor *ultrasonic* membaca ketinggian kurangnya air yang tercampur nutrisi lebih dari 8 cm sehingga notifikasi telegram muncul untuk melakukan pengisian air dan nutrisi.
3. Perbandingan percampuran air dan nutrisi efektif bernilai 2 : 1 dengan nilai konsentrasi yang memenuhi standar yaitu 460 ppm.



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta:

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

### 5.2. Saran

Diharapkan Tugas Akhir ini dapat dimanfaatkan dengan sebaiknya. Penulis juga menyarankan untuk menggunakan sensor TDS dengan type lain agar dapat membaca konsenterasi lebih akurat seperti hasil jika menggunakan TDS-3





## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta:

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## DAFTAR PUSTAKA

- Abdullah. 2019. Sistem Deteksi dan Monitoring Kondisi Kepekatan Larutan Nutrisi dan Suhu dalam Proses Cocok Tanam Hidroponik. *Jurnal Ilmu Fisika dan Teknologi* : Vol. 3, No. 1.
- Nuris Dwi Setiawan. 2018. Otomasi Pencampur Nutrisi Hidroponik Sistem NTF (*Nutrient Film Technique*) Berbasis Arduino Mega 2560. *Jurnal Teknik Informatika Unika St. Thomas (JTIUST)* : Vol.3, No.0. 1.
- Perteka, Putu, dkk. 2020. Sistem Kontrol dan Monitoring Tanaman Hidroponik Aeroponik Berbasis Internet of Things. *Jurnal Ilmiah Merpati* : Vol.8, No.3.
- Putra, Yuga, dkk. 2018. Sistem Pemantauan dan Pengendalian Nutrisi, Suhu, dan Tinggi Air pada Pertanian Hidroponik Berbasis Website. *Jurnal Coding, Sistem Komputer Untan* : Vol.06, No.03.
- Rifai, Mochammad, dkk. 2020. Perancangan Sistem Nutrisi Otomatis pada Tanaman Hidroponik dengan Mikrokontroler NodeMCU Berbasis IoT. *Jurnal Fideliti* : Vol. 02, No. 1.
- Sandi, Fadil Hibatulloh 2019. Sistem Monitoring Kelembapan Tanah, Suhu, pH dan Penyiraman Otomatis Pada Tanaman Tomat Berbasis Internet Of Things. *Telekontran*, Vol. 7, No. 1.
- Allo, Dringhuzen J. 2018. Mamahit. Rancang Bangun Penyiram Tanaman Berbasis Arduino Uno Menggunakan Sensor Kelembaban YL-39 dan YL-69. *Jurnal Teknik Elektro dan Komputer*, Vol. 7, No. 3.



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta:

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## DAFTAR RIWAYAT HIDUP



### Amalia Afa Zahra

Lahir di Bekasi, 19 Juli 2000. Memulai pendidikan formal di SD Negeri Harapan Baru 5 hingga lulus pada tahun 2012. Penulis lalu melanjutkan pendidikan ke SMP Negeri 38 Kota Bekasi dan lulus pada tahun 2015. Penulis lalu melanjutkan pendidikan ke SMA Negeri 14 Kota Bekasi dan lulus pada tahun 2018. Setelah lulus dari Sekolah Menengah Atas, penulis melanjutkan pendidikan di Universitas. Gelar Diploma Tiga (D3) diperoleh pada tahun 2021 dari Program Studi Telekomunikasi, Jurusan Teknik Elektro, Politeknik Negeri Jakarta.

**POLITEKNIK  
NEGERI  
JAKARTA**

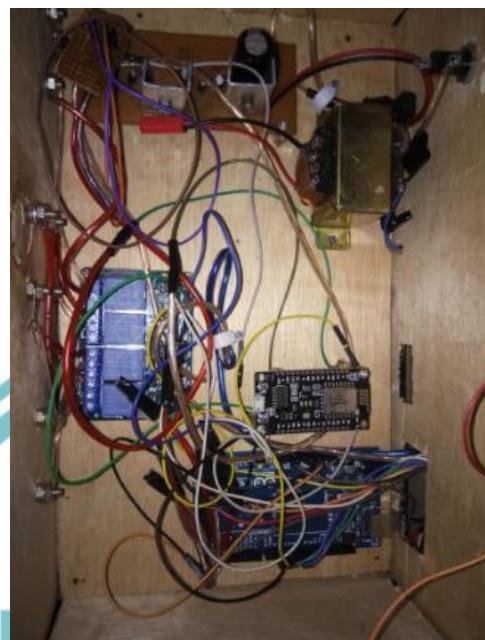


## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## LAMPIRAN



Tampilan dalam sistem



Tampilan depan sistem

POLITEKNIK  
NEGERI  
JAKARTA



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

- Hak Cipta:**
1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
    - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
    - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
  2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

### Datasheet Relay

**HT Handson Technology**  
User Guide

#### 4 Channel 5V Optical Isolated Relay Module

This is a LOW Level 5V 4-channel relay interface board, and each channel needs a 15-20mA driver current. It can be used to control various appliances and equipment with large current. It is equipped with high-current relays that work under AC250V 10A or DC30V 10A. It has a standard interface that can be controlled directly by microcontroller. This module is optically isolated from high voltage side for safety requirement and also prevent ground loop when interface to microcontroller.

**Brief Data:**

- Relay Maximum output: DC 30V/10A, AC 250V/10A.
- 4 Channel Relay Module with Opto-coupler. LOW Level Trigger expansion board, which is compatible with Arduino control board.
- Standard interface that can be controlled directly by microcontroller ( 8051, AVR, \*PIC, DSP, ARM, MSP430, TTL logic).
- Relay of high quality low noise relays SPDT. A common terminal, a normally open, one normally closed terminal.
- Opto-Coupler isolation, for high voltage safety and prevent ground loop with microcontroller.

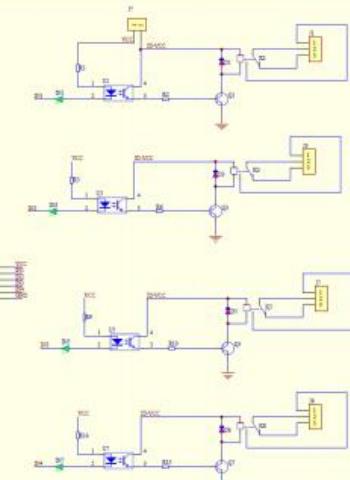
1 | [www.handsontec.com](http://www.handsontec.com)

#### Schematic:

VCC and RDY-VCC are also the power supply of the relay module. When you need to drive a large power load, you can take the jumper cap off and connect an extra power to RDY-VCC to supply the relay; connect VCC to 5V of the MCU board to supply input signals.

NOTES: If you want complete optical isolation, connect "Vcc" to Arduino +5 volts but do NOT connect Arduino Ground. Remove the Vcc to JD-Vcc jumper. Connect a separate +5 supply to "JD-Vcc" and board Gnd. This will supply power to the transistor drivers and relay coils.

If relay isolation is enough for your application, connect Arduino +5 and Gnd, and leave Vcc to JD-Vcc jumper in place.



4 Channel Relay Module Schematic

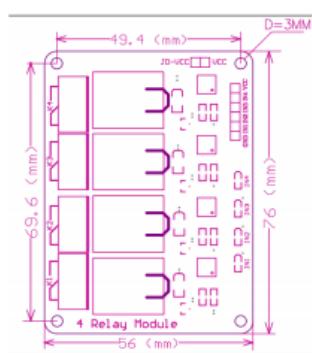
[www.handsontec.com](http://www.handsontec.com)

It is sometimes possible to use this relay boards with 3.3V signals, if the JD-VCC (Relay Power) is provided from a +5V supply and the VCC to JD-VCC jumper is removed. That 5V relay supply could be totally isolated from the 3.3V device, or have a common ground if opto-isolation is not needed. If used with isolated 3.3V signals, VCC (To the input of the opto-isolator, next to the IN pins) should be connected to the 3.3V device's +3.3V supply.

NOTE: Some Raspberry-Pi users have found that some relays are reliable and others do not actuate sometimes. It may be necessary to change the value of R1 from 1000 ohms to something like 220 ohms, or supply +5V to the VCC connection.

NOTE: The digital inputs from Arduino are Active LOW: The relay actuates and LED lights when the input pin is LOW, and turns off on HIGH.

#### Module Layout:



#### Operating Principle:

See the picture below: A is an electromagnet, B armature, C spring, D moving contact, and E fixed contacts. There are two fixed contacts, a normally closed one and a normally open one. When the coil is not energized, the normally open contact is the one that is off, while the normally closed one is the other that is on.

3 | [www.handsontec.com](http://www.handsontec.com)

TEKNIK  
RI  
RTA



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta:

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

### Datasheet Esp8266



Espressif Systems

[ESP8266 Datasheet](#)

## 2. Hardware Overview

### 2.1. Pin Definitions

The pin assignments for 32-pin QFN package is illustrated in Fig.2.

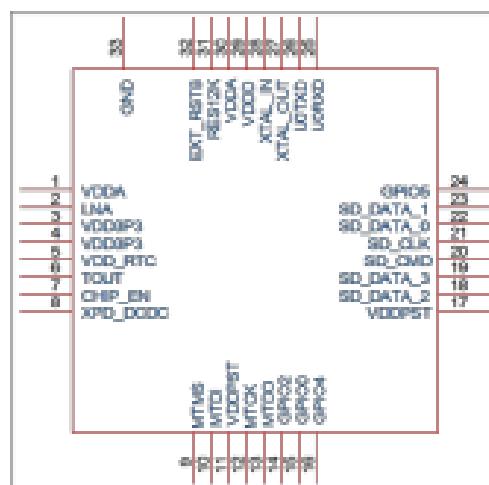


Figure 2 Pin Assignments

Table 2 below presents an overview on the general pin attributes and the functions of each pin.

Table 2 Pin Definitions

| Pin | Name    | Type | Function   |
|-----|---------|------|--|
| 1   | VDDA    | P    | Analog Power 3.0 ~3.6V   |
| 2   | LNA     | I/O  | RF Antenna Interface. Chip Output Impedance=50Ω<br>No matching required but we recommend that the n-type matching network is retained. |
| 3   | VDD3P3  | P    | Amplifier Power 3.0~3.6V   |
| 4   | VDD3P3  | P    | Amplifier Power 3.0~3.6V   |
| 5   | VDD_RTC | P    | NC (1.1V)  |



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta:

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



Espressif Systems

ESP8266 Datasheet

|    |             |    |  |
|----|-------------|----|--|
| 6  | TOUT        | I  | ADC Pin (note: an internal pin of the chip) can be used to check the power voltage of VDD3P3 (Pin 3 and Pin4) or the input voltage of TOUT (Pin 6). These two functions cannot be used simultaneously. |
| 7  | CHIP_EN     | I  | Chip Enable.<br>High: On, chip works properly; Low: Off, small current   |
| 8  | XPD_DCDC    | IO | Deep-Sleep Wakeup: GPIO16  |
| 9  | MTMS        | IO | GPIO14; HSPI_CLK   |
| 10 | MTDI        | IO | GPIO12; HSPI_MISO  |
| 11 | VDDPST      | P  | Digital/IO Power Supply (1.8V~3.3V)  |
| 12 | MTCK        | IO | GPIO13; HSPI_MOSI; UART0_CTS   |
| 13 | MTDO        | IO | GPIO15; HSPI_CS; UART0_RTS   |
| 14 | GPIO2       | IO | UARTTx during flash programming: GPIO2   |
| 15 | GPIO0       | IO | GPIO0; SPI_CS2   |
| 16 | GPIO4       | IO | GPIO4  |
| 17 | VDDPST      | P  | Digital/IO Power Supply (1.8V~3.3V)  |
| 18 | SDIO_DATA_2 | IO | Connect to SD_D2 (Series R: 200Q); SPIHD; HSPIMD; GPIO9  |
| 19 | SDIO_DATA_3 | IO | Connect to SD_D3 (Series R: 200Q); SPIWP; HSPIMW; GPIO10   |
| 20 | SDIO_CMD    | IO | Connect to SD_CMD (Series R: 200Q); SPI_CS0; GPIO11  |
| 21 | SDIO_CLK    | IO | Connect to SD_CLK (Series R: 200Q); SPI_CLK; GPIO6   |
| 22 | SDIO_DATA_0 | IO | Connect to SD_D0 (Series R: 200Q); SPI_MSIO; GPIO7   |
| 23 | SDIO_DATA_1 | IO | Connect to SD_D1 (Series R: 200Q); SPI_MOSI; GPIO8   |
| 24 | GPIO5       | IO | GPIO5  |
| 25 | U0RXD       | IO | UART Rx during flash programming: GPIO3  |
| 26 | U0TXD       | IO | UART Tx during flash programming: GPIO1; SPI_CS1   |
| 27 | XTAL_OUT    | IO | Connect to crystal oscillator output, can be used to provide BT clock input  |
| 28 | XTAL_IN     | IO | Connect to crystal oscillator input  |
| 29 | VDDD        | P  | Analog Power 3.0V~3.6V   |
| 30 | VDDA        | P  | Analog Power 3.0V~3.6V   |
| 31 | RES12K      | I  | Serial connection with a 1.2 kΩ resistor and connect to the ground   |
| 32 | EXT_RSTB    | I  | External reset signal (Low voltage level: Active)  |



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

### Datasheet Arduino Mega2560



#### Overview

The Arduino Mega 2560 is a microcontroller board based on the ATmega2560 ([datasheet](#)). It has 54 digital input/output pins (of which 14 can be used as PWM outputs), 16 analog inputs, 4 UARts (hardware serial ports), a 16 MHz crystal oscillator, a USB connection, a power jack, an ICSP header, and a reset button. It contains everything needed to support the microcontroller; simply connect it to a computer with a USB cable or power it with a AC-to-DC adapter or battery to get started. The Mega is compatible with most shields designed for the Arduino Due, Duemilanove or Diecimila.

The Mega 2560 is an update to the [Arduino Mega](#), which it replaces.

#### Summary

|                             |                                     |
|-----------------------------|-------------------------------------|
| Microcontroller             | ATmega2560                          |
| Operating Voltage           | 5V                                  |
| Input Voltage (recommended) | 7-9V                                |
| Input Voltage (limits)      | 6-20V                               |
| Digital I/O Pins            | 54 (of which 14 provide PWM output) |
| Analog Input Pins           | 16                                  |
| DC Current per I/O Pin      | 40 mA                               |
| DC Current for 3.3V Pin     | 50 mA                               |
| Flash Memory                | 256 KB ( 8 KB used by bootloader)   |
| SRAM                        | 8 KB                                |
| EEPROM                      | 4 KB (ATmega328)                    |
| Clock Speed                 | 16 MHz                              |



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

### Coding Arduino Mega

```
#include <SoftwareSerial.h>
#include <ArduinoJson.h>

//Initialise Arduino to NodeMCU (2=Rx & 3=Tx)
SoftwareSerial nodemcu(2, 3);

//Ultrasonic
const int trigPin = 6;
const int echoPin = 7;
long duration; // variable for the duration of sound wave travel
int distance;

//DHT
#include "DHT.h" //library sensor yang telah diimportkan
#define DHTPIN 4 //Pin apa yang digunakan
#define DHTTYPE DHT22 // DHT 22
float celcius_1 = 0;
DHT dht(DHTPIN, DHTTYPE);

//TDS
#define SERIAL Serial
#define sensorPin A0
int sensorValue = 0;
float tdsValue = 0;
float Voltage = 0;

void setup() {
  Serial.begin(115200);
  nodemcu.begin(115200);
  delay(1000);
  Serial.println("Program started");
  //ultrasonic
```





## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```

pinMode(trigPin, OUTPUT); // Sets the trigPin as an OUTPUT
pinMode(echoPin, INPUT); // Sets the echoPin as an INPUT
Serial.begin(115200);
//DHT
Serial.begin(115200); //baud komunikasi serial
dht.begin();
//TDS
Serial.begin(115200);
}
void loop() {
StaticJsonBuffer<1000> jsonBuffer;
JsonObject& data = jsonBuffer.createObject();
digital_func();
//Assign collected data to JSON Object
data["ultrasonic"] = distance;
data["dht"] = celcius_1;
data["tds"] = tdsValue;
//Send data to NodeMCU
data.printTo(nodemcu);
jsonBuffer.clear();
delay(2000);
}
void digital_func() {
//ultrasonic
digitalWrite(trigPin, LOW);
delayMicroseconds(2);
digitalWrite(trigPin, HIGH);
delayMicroseconds(10);
}

```





## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

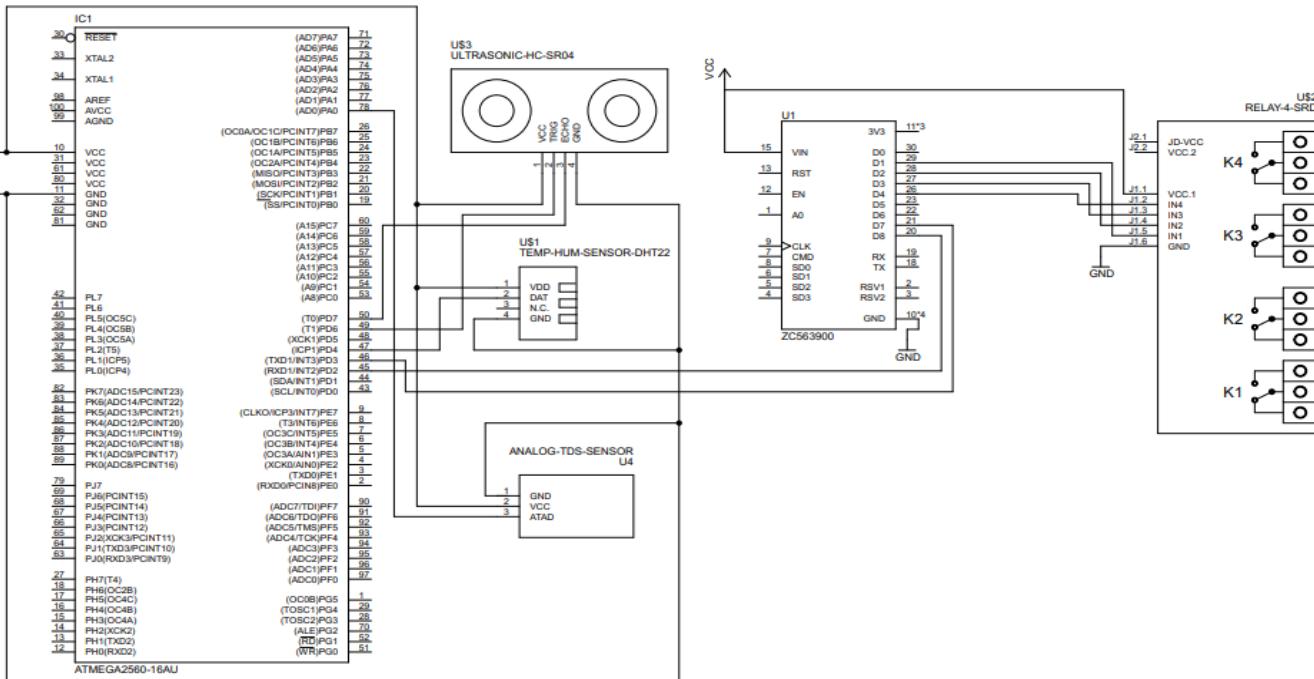
### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```

digitalWrite(trigPin, LOW);
duration = pulseIn(echoPin, HIGH);
distance = duration * 0.034 / 2;
Serial.println("Ketinggian Kurangnya Air yang Tercampur Nutrisi = ");
Serial.print(distance);
Serial.println(" cm");
delay (500);
//dht
delay(2000); //menunggu beberapa detik untuk pembacaan
celcius_1 = dht.readTemperature();
//mengecek pembacaan apakah terjadi kegagalan atau tidak
if (isnan(celcius_1)) {
  Serial.println("Pembacaan data dari sensor suhu gagal!");
  return;
}
Serial.println("Suhu = ");
Serial.print(celcius_1); //format derajat celcius
Serial.print("°"); //simbol derajat
Serial.println("C ");
//TDS
sensorValue = analogRead(sensorPin);
Voltage = sensorValue*5/1024.0; //Convert analog reading to Voltage
tdsValue=(133.42*Voltage*Voltage - 255.86*Voltage*Voltage +
857.39*Voltage)*0.5; //Convert voltage value to TDS value
Serial.println("Konsentrasi Nutrisi = ");
Serial.print(tdsValue);
Serial.println(" ppm");
delay(1000)}

```



## RANGKAIAN WIRING SKEMATIK LENGKAP

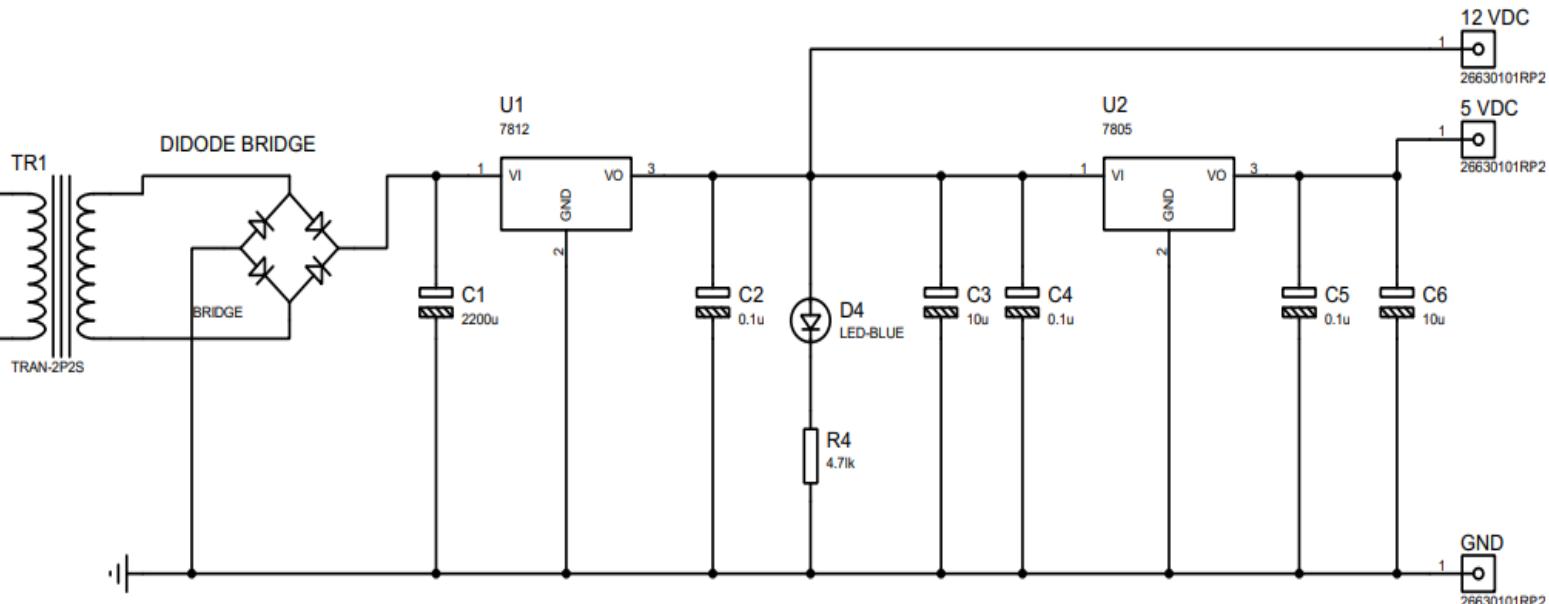
PROGRAM STUDI TELEKOMUNIKASI

JURUSAN TEKNIK ELEKTRO – POLITEKNIK NEGERI JAKARTA

|             |                             |
|-------------|-----------------------------|
| Digambar :  | Amalia Afa Zahra            |
| Diperiksa : | Toto Supriyanto, S.T., M.T. |
| Tanggal :   |                             |

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh  
 a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan  
 b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta  
 c. Dilarang mencium umum dan memperbaikinya dalam bentuk apapun

Lampiran 5-Rangkaian Skematik Rangkaian Catu Daya



## SKEMATIK RANGKAIAN CATU DAYA

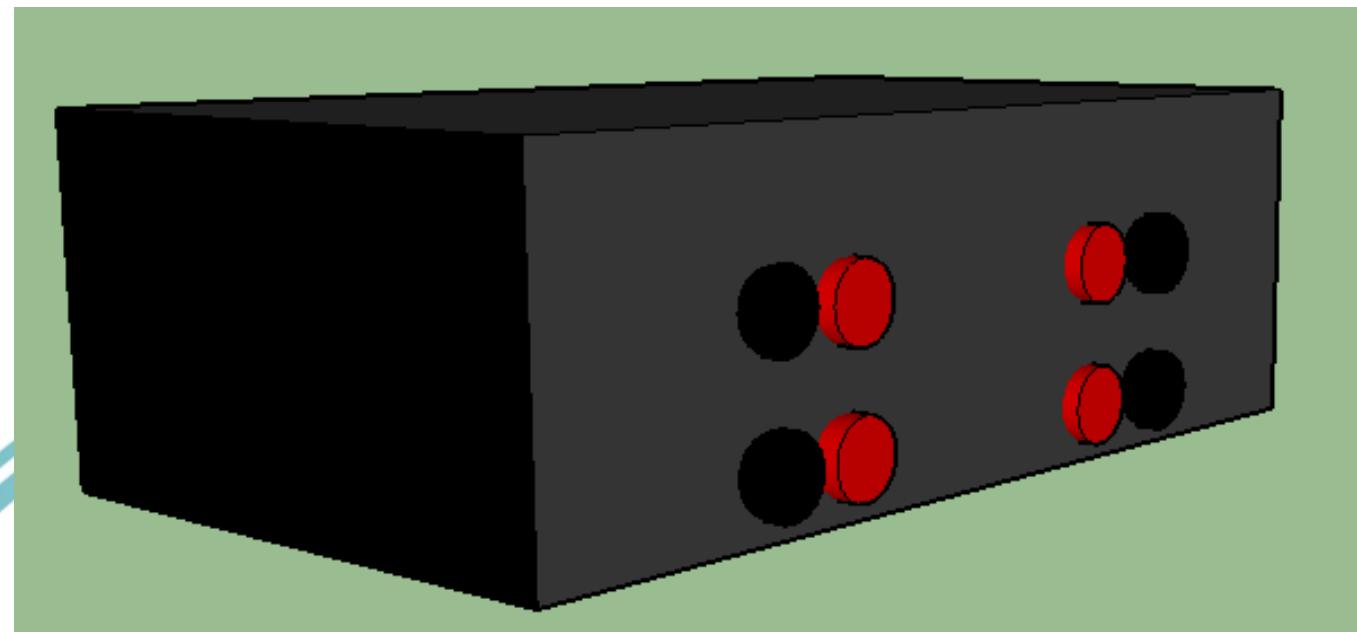
PROGRAM STUDI TELEKOMUNIKASI

JURUSAN TEKNIK ELEKTRO – POLITEKNIK NEGERI JAKARTA

|             |                             |
|-------------|-----------------------------|
| Digambar :  | Amalia Afa Zahra            |
| Diperiksa : | Toto Supriyanto, S.T., M.T. |
| Tanggal :   |                             |

POLITEKNIK  
NEGERI  
JAKARTA

Lampiran 6-Desain Casing Tampak Depan



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mencerminkan dan memperbaiki sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk

03



## DESAIN CASING TAMPAK DEPAN

PROGRAM STUDI TELEKOMUNIKASI

JURUSAN TEKNIK ELEKTRO – POLITEKNIK NEGERI JAKARTA

POLITEKNIK  
NEGERI  
JAKARTA

|             |                             |
|-------------|-----------------------------|
| Digambar :  | Amalia Afa Zahra            |
| Diperiksa : | Toto Supriyanto, S.T., M.T. |
| Tanggal :   |                             |

© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

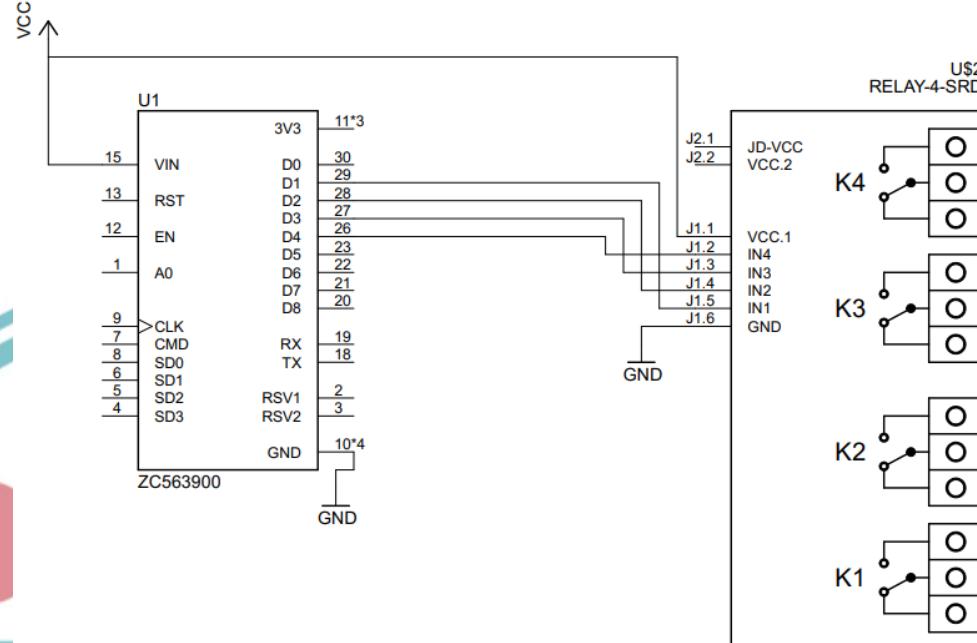
1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mencampurkandalkan dan memperbaikinya dalam bentuk apapun

Lampiran 7- Rangkaian Skematik Relay dan Nodemcu



## RANGKAIAN SKEMATIK RELAY DAN NODEMCU

PROGRAM STUDI TELEKOMUNIKASI

JURUSAN TEKNIK ELEKTRO – POLITEKNIK NEGERI JAKARTA



|           |                               |
|-----------|-------------------------------|
| Digambar  | : Amalia Afa Zahra            |
| Diperiksa | : Toto Supriyanto, S.T., M.T. |
| Tanggal   | :                             |

## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

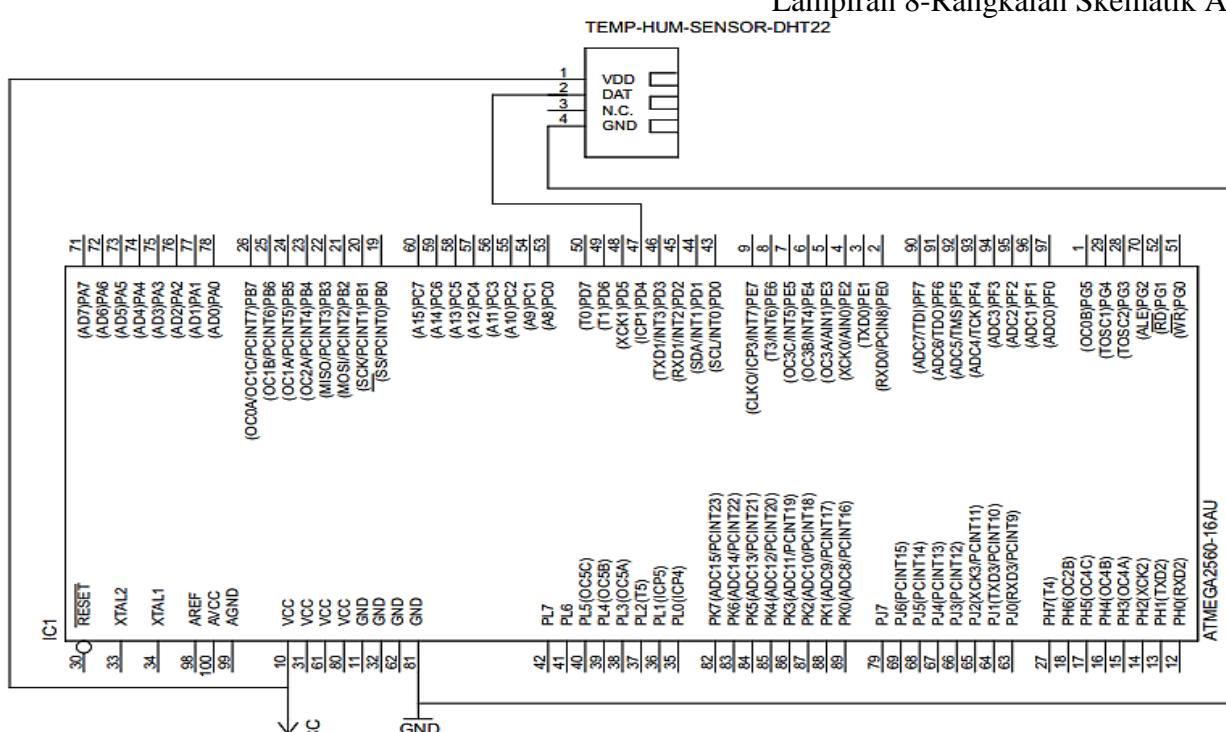
JURUSAN TEKNIK ELEKTRO – POLITEKNIK NEGERI JAKARTA

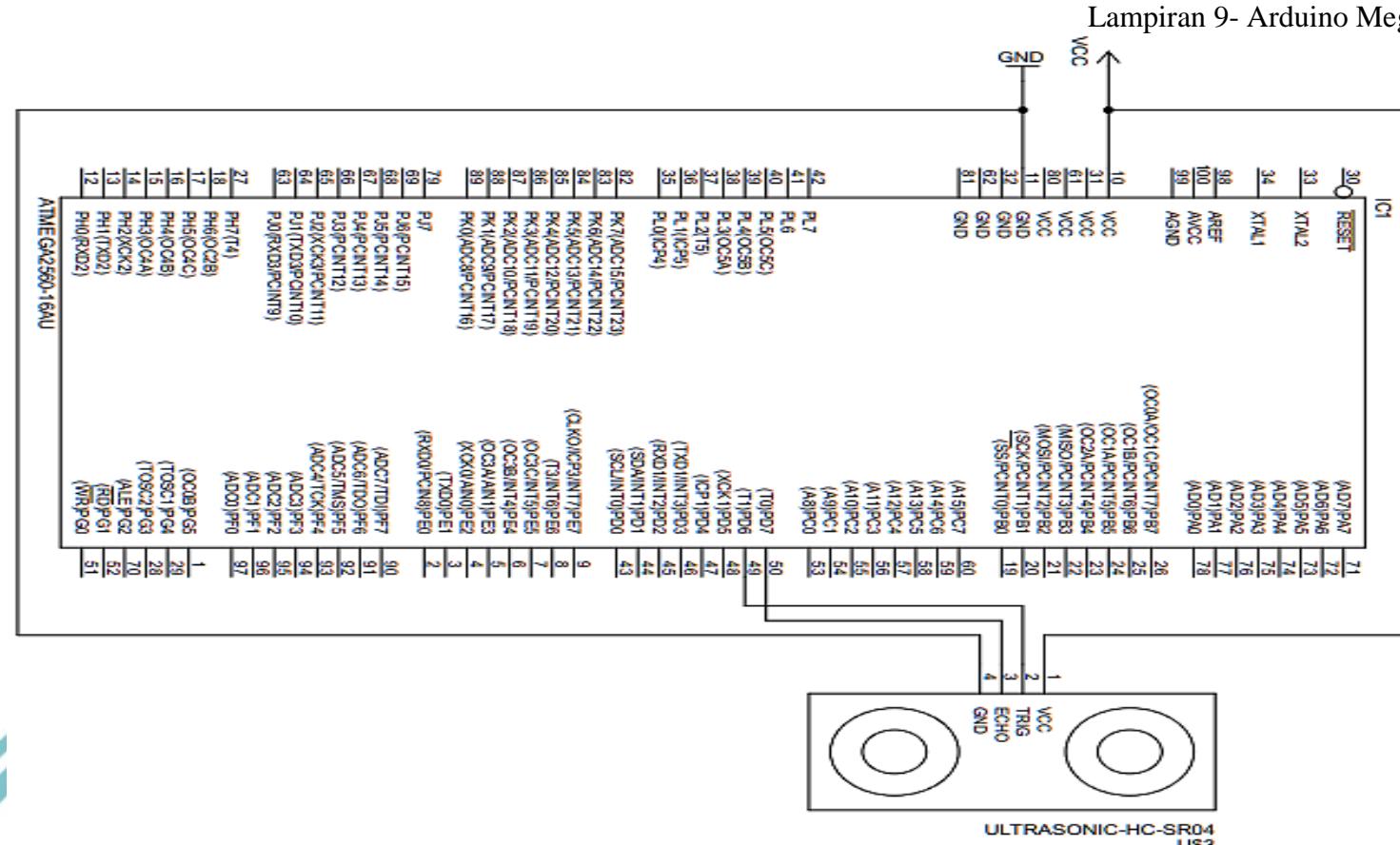
POLITEKNIK  
NEGERI  
JAKARTA

# RANGKAIAN SKEMATIK ARDUINO MEGA2560 DAN SENSOR SUHU DHT22

PROGRAM STUDI TELEKOMUNIKASI

|           |                               |
|-----------|-------------------------------|
| Digambar  | : Amalia Afa Zahra            |
| Diperiksa | : Toto Supriyanto, S.T., M.T. |
| Tanggal   | :                             |





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri

Hak Cipta :

- Hak Cipta :**  
**1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh k**

antumkan dan menyebut

06

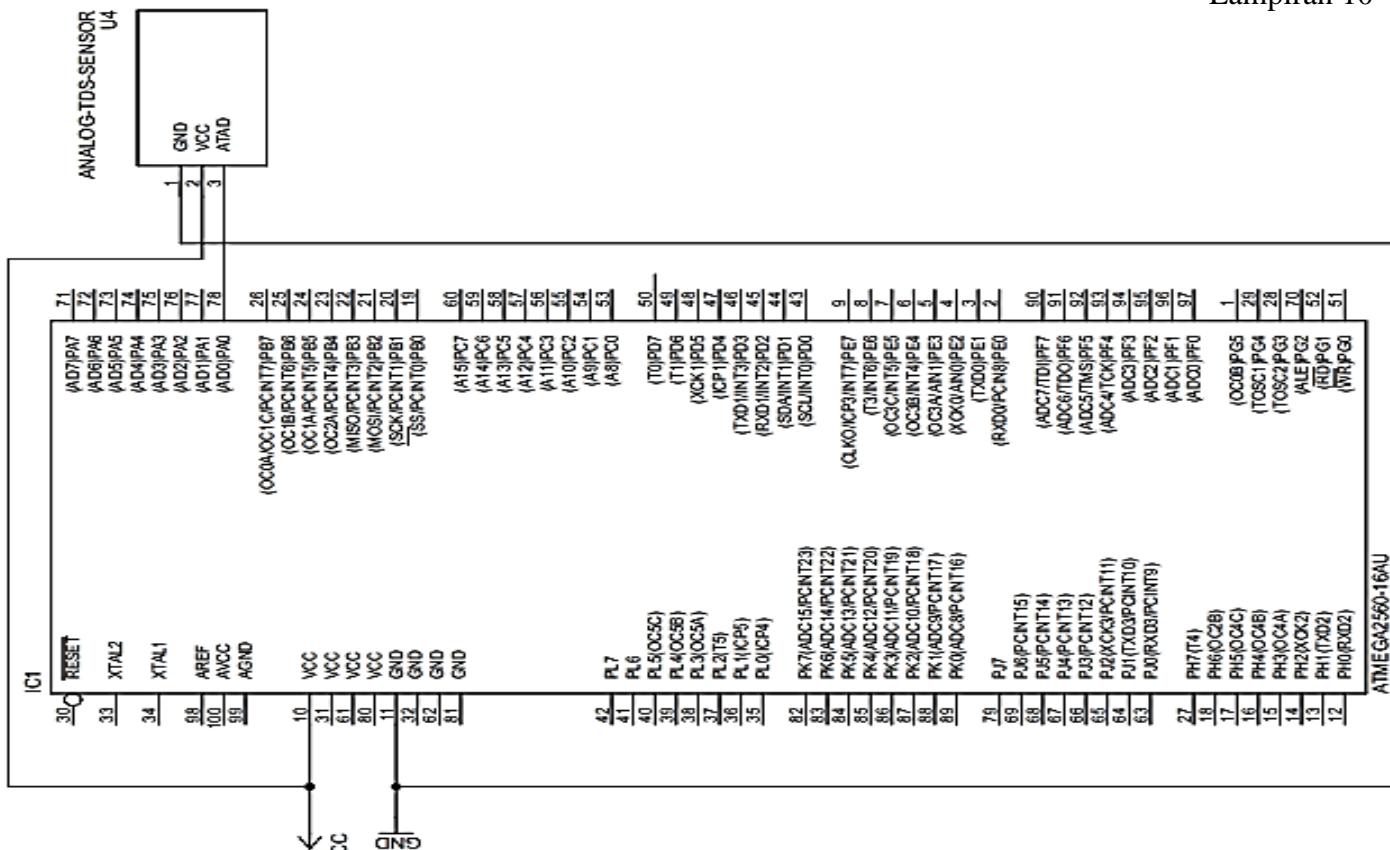
# RANGKAIAN SKEMATIK ARDUINO MEGA2560 DAN SENSOR ULTRASONIC

PROGRAM STUDI TELEKOMUNIKASI

JURUSAN TEKNIK ELEKTRO – POLITEKNIK NEGERI JAKARTA

|           |                               |
|-----------|-------------------------------|
| Digambar  | : Amalia Afa Zahra            |
| Diperiksa | : Toto Supriyanto, S.T., M.T. |
| Tanqal    | :                             |





## RANGKAIAN SKEMATIK ARDUINO MEGA2560 DAN SENSOR DHT

PROGRAM STUDI TELEKOMUNIKASI  
JURUSAN TEKNIK ELEKTRO – POLITEKNIK NEGERI JAKARTA

|             |                             |
|-------------|-----------------------------|
| Digambar :  | Amalia Afa Zahra            |
| Diperiksa : | Toto Supriyanto, S.T., M.T. |
| Tanggal :   |                             |

### © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

#### Hak Cipta :

- Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini

- Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, , penulisan karya ilmiah, penulisan laporan

- Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

- Dilarang mencium umum dan memperbarui hak cipta atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk



It cannot be reproduced, distributed or modified without written permission from the author.

Copyright © Politeknik Negeri Jakarta 2018

All rights reserved

07