



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



**PROGRAM STUDI ELEKTRONIKA INDUSTRI  
JURUSAN TEKNIK ELEKTRO  
POLITEKNIK NEGERI JAKARTA  
(2025)**



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a.

Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b.

Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



## PERANCANGAN DESAIN WEB UNTUK KONTROL ROBOT PEMBERSIH LANTAI BERBASIS MIKROKONTROLER ESP32

TUGAS AKHIR

POLITEKNIK  
NEGERI  
JAKARTA

Santi Desmarani

2203321010

PROGRAM STUDI ELEKTRONIKA INDUSTRI  
JURUSAN TEKNIK ELEKTRO  
POLITEKNIK NEGERI JAKARTA  
(2025)



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak meugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## HALAMAN PERNYATAAN ORISINALITAS

Tugas Akhir ini adalah hasil karya saya sendiri dan semua sumber baik yang dikutip maupun dirujuk telah saya nyatakan dengan benar.





## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak menggantikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

### LEMBAR PENGESAHAN TUGAS AKHIR

Tugas Akhir diajukan oleh :

Nama : Santi Desmarani  
NIM : 2203321010  
Program Studi : Elektronika Industri  
Judul Tugas Akhir : Rancang Bangun Robot Pembersih Lantai Berbasis *Internet of Things (IoT)*  
Sub Judul : Perancangan Desain Web untuk Kontrol Robot Pembersih Lantai Berbasis Mikrokontroler ESP32

Telah diuji oleh tim penguji dalam Sidang Tugas Akhir pada 30 Juni 2025

Dan dinyatakan **LULUS**.

Pembimbing

: Nuralam, S.T.,M.T.

NIP. 197908102014041001

( *[Signature]* )

**POLITEKNIK  
NEGERI  
JAKARTA**  
Depok, 8 Juli 2025

Disahkan oleh

Ketua Jurusan Teknik Elektro



Dr. Murni Dwiyanti, S.T., M.T.

NIP. 197803312003122002



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak meugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## KATA PENGANTAR

Puji syukur saya panjatkan ke hadirat Tuhan Yang Maha Esa atas rahmat dan karunia-Nya sehingga penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir ini. Penulisan Tugas Akhir ini dilakukan untuk memenuhi salah satu syarat untuk mencapai gelar Diploma Tiga Politeknik.

Laporan Tugas Akhir yang berjudul “Rancang Bangun Robot Pembersih Lantai Berbasis *Internet of Things (IoT)*” yang membahas tentang perancangan dan implementasi robot pembersih lantai berbasis IoT yang dapat beroperasi dalam mode otomatis dan manual menggunakan mikrokontroler ESP32.

Dalam penyusunan Tugas Akhir ini, penulis mendapatkan banyak bantuan, bimbingan, serta dukungan dari berbagai pihak. Oleh karena itu, penulis ingin menyampaikan rasa terima kasih yang sebesar-besarnya kepada:

1. Dr. Murie Dwijyaniti, S.T., M.T. selaku Ketua Jurusan Teknik Elektro.
2. Ihsan Auditia Akhinov, S.T., M.T. selaku Kepala Program Studi Elektronika Industri.
3. Nuralam, S.T., M.T. selaku Dosen Pembimbing Tugas Akhir.
4. Orang tua dan keluarga penulis yang telah memberikan bantuan dukungan material dan moral.
5. Abdul Mufid Asa sebagai rekan partner yang telah banyak membantu penulis dalam menyelesaikan tugas akhir ini.

Akhir kata, penulis berharap Tuhan Yang Maha Esa berkenan membalas segala kebaikan semua pihak yang telah membantu. Semoga Tugas Akhir ini bermanfaat bagi semua pihak yang berkepentingan.

Depok, 13 Juni 2025

Penulis



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak meugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## Rancang Bangun Robot Pintar Pembersih Lantai Berbasis *Internet of Things (IoT)*

### “Perancangan Desain Web untuk Kontrol Robot Pembersih Lantai Berbasis Mikrokontroler ESP32”

#### ABSTRAK

Perkembangan teknologi Internet of Things (IoT) telah mendorong otomatisasi dalam berbagai aspek kehidupan, termasuk dalam pembersihan lantai. Tugas Akhir ini merancang dan mengimplementasikan sistem kontrol robot pembersih lantai berbasis mikrokontroler ESP32 dengan kendali antarmuka web. Sistem memanfaatkan koneksi Wi-Fi sehingga pengguna dapat mengoperasikan robot secara manual dan otomatis menggunakan perintah yang dikirim melalui server dalam format JSON, yang diproses menggunakan library ArduinoJson secara real-time. Perintah meliputi arah gerak, aktivasi penyapu samping dan tengah, penyedot debu, penyemprot cairan, pengepel, pengering, dan mode otomatis. Sistem backend menggunakan PHP dan database MySQL, sementara antarmuka web dibuat menggunakan HTML dan Bootstrap sehingga responsif dan mudah diakses melalui berbagai perangkat. Pengujian dilakukan dengan metode polling untuk mengambil perintah dari server, menunjukkan sistem mampu memproses perintah dengan cepat, stabil, dan responsif dalam pengoperasian robot. Rata-rata akurasi sistem dalam merespon semua fitur mencapai 100%, menunjukkan keandalan sistem kendali dua arah antara antarmuka web dan ESP32. Sistem ini dapat meningkatkan efisiensi dan fleksibilitas pembersihan ruangan dengan dukungan konektivitas internet secara real-time.

**Kata kunci:** Antarmuka Web; ESP32; Internet of Things; JSON; Robot Pembersih



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak meugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## *Design and Development of a Smart Floor Cleaning Robot Based on the Internet of Things (IoT)*

### *“Web-Based Control System Design for a Floor-Cleaning Robot Using an ESP32 Microcontroller”*

#### *ABSTRACT*

*The advancement of Internet of Things (IoT) technology has driven automation across various aspects of life, including room cleaning. This study designed and implemented a floor-cleaning robot control system based on the ESP32 microcontroller with a web interface control. The system utilizes Wi-Fi connectivity, enabling users to operate the robot manually and automatically using commands sent via the server in JSON format, which are processed in real-time using the ArduinoJson library. Commands include movement direction, side and center brush activation, vacuum cleaner, sprayer, mop, dryer, and automatic mode. The backend system uses PHP and a MySQL database, while the web interface is built with HTML and Bootstrap for responsive access across devices. Testing was conducted using a polling method to retrieve commands from the server, showing the system could process commands quickly, stably, and responsively in operating the robot. The system achieved a 100% accuracy rate in responding to all feature commands, demonstrating the reliability of the two-way control system between the web interface and ESP32. This system supporting flexibility and efficiency in remote room cleaning with real-time internet connectivity integration.*

**Keywords:** ESP32; Internet of Things; JSON; Robot Cleaner; Web Interface.

POLITEKNIK  
NEGERI  
JAKARTA



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak meugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## DAFTAR ISI

|   |                              |
|---|------------------------------|
| HALAMAN SAMPUL.....                       | Error! Bookmark not defined. |
| MAN JUDUL.....                            | Error! Bookmark not defined. |
| HALAMAN PERNYATAAN ORISINALITAS.....      | iii                          |
| LEMBAR PENGESAHAN .....                   | Error! Bookmark not defined. |
| KATA PENGANTAR.....                       | v                            |
| ABSTRAK .....                             | vi                           |
| ABSTRACT .....                            | vii                          |
| DAFTAR ISI.....                           | viii                         |
| DAFTAR TABEL .....                        | x                            |
| DAFTAR GAMBAR.....                        | xi                           |
| DAFTAR LAMPIRAN .....                     | xii                          |
| BAB I PENDAHULUAN.....                    | 1                            |
| 1.1 Latar Belakang .....                  | 1                            |
| 1.2 Rumusan Masalah .....                 | 2                            |
| 1.3 Tujuan.....                           | 2                            |
| 1.4 Luaran .....                          | 2                            |
| BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....              | 3                            |
| 2.1 Sistem Kontrol Robot Pembersih.....   | 3                            |
| 2.2 <i>Internet of Things (IoT)</i> ..... | 3                            |
| 2.3 Mikrokontroller ESP32 .....           | 4                            |
| 2.4 Bahasa Pemograman PHP .....           | 5                            |
| 2.5 Format Data JSON .....                | 6                            |
| 2.6 Software Arduino IDE.....             | 6                            |
| 2.7 MySQL.....                            | 7                            |
| 2.8 PhpMyAdmin.....                       | 7                            |
| 2.9 HTTP.....                             | 8                            |
| 2.10 HTML 9                               |                              |
| 2.11 Bootstrap .....                      | 9                            |



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak meugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

|  |           |
|--|-----------|
| 2.12 Web Hosting dan Akses Jaringan Global .....             | 10        |
| <b>BAB III PERENCANAAN DAN REALISASI.....</b>                | <b>11</b> |
| 3.1 Rancangan Alat .....                                     | 11        |
| 3.1.1 Deskripsi Alat .....                                   | 11        |
| 3.1.2 Cara Kerja Alat.....                                   | 11        |
| 3.1.3 Spesifikasi Alat.....                                  | 14        |
| 3.2 Realisasi Alat.....                                      | 15        |
| 3.2.1 Koneksi dan Komunikasi Data.....                       | 15        |
| 3.2.2 Penyimpanan Data dengan MySQL .....                    | 16        |
| 3.2.3 Pembuatan Antarmuka Website dan Menampilkan Data ..... | 17        |
| 3.2.4 Realisasi Program pada Arduino IDE .....               | 18        |
| 3.2.5 Realisasi Website .....                                | 19        |
| <b>BAB IV PEMBAHASAN.....</b>                                | <b>21</b> |
| 4.1 Pengujian.....   | 21        |
| 4.1.1 Deskripsi Pengujian.....                               | 21        |
| 4.1.2 Prosedur Pengujian.....                                | 21        |
| 4.1.3 Data Hasil Pengujian .....                             | 22        |
| 4.1.4 Analisis Data / Evaluasi .....                         | 25        |
| <b>BAB V PENUTUP.....</b>                                    | <b>26</b> |
| 5.1 Kesimpulan .....   | 26        |
| 5.2 Saran.....   | 26        |
| <b>DAFTAR PUSTAKA.....</b>                                   | <b>27</b> |
| <b>LAMPIRAN.....</b>   | <b>29</b> |



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak meugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## DAFTAR TABEL

|   |    |
|---|----|
| Tabel 2.1 Spesifikasi Mikrokontroler ES32 ..... | 5  |
| Tabel 3.1 Spesifikasi <i>Software</i> .....     | 14 |
| Tabel 4.1 Hasil Pengujian Respons ESP32 .....   | 22 |





## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak meugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## DAFTAR GAMBAR

|  |    |
|--|----|
| Gambar 2.1 Konsep <i>IoT</i> .....   | 4  |
| Gambar 2.2 Mikrokontroler ESP32 .....                                      | 5  |
| Gambar 2.3 MySQL.....  | 7  |
| Gambar 2.4 PhpMyAdmin .....  | 8  |
| Gambar 2.5 Bootstrap .....   | 9  |
| Gambar 3.1 Diagram Blok .....  | 13 |
| Gambar 3.2 Flowchart.....  | 14 |
| Gambar 3.3 Struktur Tabel Kontrol pada Database MySQL .....                | 17 |
| Gambar 3.4 Struktur File Website pada Hosting Server .....                 | 20 |
| Gambar 3.5 Tampilan Antarmuka Website Sistem Kontrol Robot .....           | 20 |
| Gambar 4.1 Tampilan Serial Monitor Menampilkan Data JSON dari Server ..... | 22 |



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak meugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## DAFTAR LAMPIRAN

|                                       |    |
|---------------------------------------|----|
| Lampiran 1. Daftar Riwayat Hidup..... | 29 |
| Lampiran 2. Dokumentasi.....          | 30 |
| Lampiran 3. Source Code.....          | 31 |
| Lampiran 4. Poster dan SOP .....      | 44 |





# © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

## Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbarui sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## BAB I PENDAHULUAN

### 1.1 Latar Belakang

Kemajuan teknologi robotika dan *Internet of Things (IoT)* telah membawa dampak signifikan dalam sistem otomasi rumah dan industri, terutama dalam memudahkan pekerjaan domestik seperti membersihkan lantai. Salah satu inovasi tersebut adalah robot pembersih lantai yang dapat dikendalikan melalui jaringan internet. Melalui integrasi sistem kendali berbasis web, pengguna dapat mengoperasikan robot secara manual maupun otomatis dari berbagai perangkat, seperti smartphone atau komputer, sehingga meningkatkan efektivitas dan fleksibilitas dalam penggunaannya.

Beberapa penelitian terdahulu seperti yang dilakukan oleh Tamam, M. T., & Pirmansyah, A. R. (2023), menunjukkan keberhasilan dalam merancang robot pembersih lantai berbasis mikrokontroler dengan navigasi otomatis menggunakan sensor ultrasonik. Namun, sistem tersebut belum terintegrasi dengan platform web dan tidak mendukung kontrol manual secara jarak jauh, yang menjadi salah satu keterbatasan pada sisi kendali dan fleksibilitas pengoperasian.

Oleh karena itu, diperlukan sistem kontrol yang mampu menghubungkan pengguna dengan perangkat robotik secara *real-time* melalui media web dan jaringan internet. Dalam hal ini, mikrokontroler ESP32 digunakan karena memiliki dukungan konektivitas Wi-Fi dan kemampuan memproses data dari server melalui protokol HTTP. Pengembangan sistem kendali ini menggunakan antarmuka web berbasis HTML, PHP, dan Bootstrap yang terhubung dengan database MySQL, sehingga pengguna dapat mengirimkan perintah tanpa koneksi langsung fisik. Dengan sistem ini, pengguna dapat mengatur arah gerak, fitur pembersih, serta mode otomatis melalui tampilan web yang responsif dan mudah digunakan.

Integrasi antara mikrokontroler ESP32 dan sistem kontrol berbasis web melalui hosting publik, menjadikan robot ini dapat dikendalikan dari lokasi manapun tanpa ketergantungan pada jaringan lokal. Hal ini mendukung pengujian sistem kontrol yang



# © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

## Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan aporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbaiknya sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

dinamis dan responsif. Dengan konfigurasi sistem yang baik, transisi antara kontrol manual dan otomatis dapat berjalan mulus, didukung oleh kestabilan koneksi internet dan rancangan antarmuka web yang efisien serta mudah digunakan.

## 1.2 Rumusan Masalah

Berdasarkan latar belakang yang telah diuraikan, adapun rumusan masalah sebagai berikut:

1. Bagaimana merancang dan mengimplementasikan sistem kontrol robot pembersih lantai berbasis mikrokontroler ESP32 yang dapat dikendalikan melalui antarmuka web dari jarak jauh?
2. Bagaimana sistem mengintegrasikan antarmuka web, sistem *backend* (API, PHP, MySQL), dan mikrokontroler ESP32 dapat mengendalikan fitur-fitur robot secara *real-time* serta efisiensi pemrosesan data melalui jaringan internet.

## 1.3 Tujuan

Adapun tujuan yang ingin dicapai yaitu:

1. Merancang dan mengimplementasikan sistem kontrol robot pembersih lantai berbasis mikrokontroler ESP32 yang dapat dikendalikan melalui antarmuka web secara responsif.
2. Mengintegrasikan antarmuka web, sistem *backend* (API, PHP, MySQL), dan mikrokontroler ESP32 untuk mengendalikan fitur-fitur robot secara *real-time* dan pemrosesan data yang efisien.

## 1.4 Luaran

Adapun luaran dalam tugas akhir ini adalah:

1. Prototipe Alat
2. Laporan Tugas Akhir
3. Draft HaKI
4. Draft Artikel Ilmiah
5. Poster dan SOP

**Hak Cipta :**

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan aporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbaiknya sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## BAB V

### PENUTUP

#### 5.1 Kesimpulan

Berdasarkan hasil perancangan, implementasi, dan pengujian terhadap sistem robot pembersih lantai berbasis *IoT* yang telah dilakukan, dapat disimpulkan bahwa:

1. Sistem kontrol robot pembersih lantai berbasis mikrokontroler ESP32 berhasil dirancang dan diimplementasikan sehingga dapat dikendalikan dari jarak jauh melalui antarmuka web secara responsif, sehingga pengguna dapat mengontrol robot menggunakan perangkat dengan koneksi internet dari mana saja.
2. Sistem telah berhasil mengintegrasikan antarmuka web, sistem *backend* (API, PHP, MySQL), dan mikrokontroler ESP32 sehingga dapat mengendalikan fitur-fitur robot seperti arah gerak, penyapu samping, penyapu tengah, penyedot debu, penyemprot cairan, pengepel, dan pengering secara real-time.
3. Berdasarkan hasil pengujian, sistem dapat merespons perintah dengan cepat, tepat, dan konsisten melalui komunikasi data berbasis Wi-Fi dengan mekanisme polling tanpa lag yang signifikan. Dari 19 fitur yang diuji, seluruh fitur berhasil dijalankan dengan baik, sehingga diperoleh rata-rata akurasi sistem sebesar 100% dalam merespons perintah yang dikirimkan melalui antarmuka web kepada ESP32.

#### 5.2 Saran

Untuk pengembangan lebih lanjut, penulis menyarankan hal-hal berikut:

1. Penambahan fitur login dan keamanan akses sistem, seperti autentikasi pengguna dan pengelompokan hak akses, agar sistem dapat digunakan secara lebih aman dan terkontrol saat diakses dari berbagai perangkat.
2. Mengembangkan sistem pengisian daya otomatis dan manajemen konsumsi energi untuk meningkatkan efisiensi operasional serta memperluas area kerja robot, sehingga robot dapat beroperasi secara mandiri dalam jangka waktu lebih lama tanpa intervensi pengguna.



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan aporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbaiknya sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun

## DAFTAR PUSTAKA

- Anggasemara, N. L. K. I., Suarjaya, I. M. A. D., & Bayupati, I. P. A. (2023). Rancang bangun penyedot debu berbasis internet of things. *Walisongo Journal of Information Technology*, 5(1), 1–14. <https://doi.org/10.21580/wjit.2023.5.1.16123>
- Aly, B. I., & Werlin, M. (2023). Robot pembersih lantai kamar mandi (Laporan Tugas Akhir, Universitas Islam Indonesia). Universitas Islam Indonesia.
- Espressif Systems. (2023). ESP32 series datasheet (Version 4.9). [https://www.espressif.com/sites/default/files/documentation/esp32\\_datasheet\\_en.pdf](https://www.espressif.com/sites/default/files/documentation/esp32_datasheet_en.pdf)
- Febriyansyah, M., & Dwinahyu, F. (2024). Sistem kendali dan monitoring kondisi ruangan untuk penderita sleep apnea berbasis IoT. *Sinusoida*, 26(2), 1–8.
- Fadhillah, K. (2024). Pemanfaatan teknologi Internet of Things tingkat dua pada robot peracik bumbu rumahan berbasis Android (Skripsi, Universitas Islam Negeri Syarif Hidayatullah Jakarta). Universitas Islam Negeri Syarif Hidayatullah Jakarta.
- Ferawati, & Oktaviani, P. (2023). Pengembangan industrial mechatronics system (IMS) berbasis Internet of Things (Skripsi, Politeknik Negeri Ujung Pandang). Politeknik Negeri Ujung Pandang.
- Maulana, S. D. (2021). Monitoring Kelembaban Tanah Berbasis IoT Menggunakan ESP8266 dengan Antarmuka Web PHP dan MySQL. Skripsi, Universitas Muhammadiyah Purwokerto.
- Santoso, A., & Herdiyanto, Y. (2022). Sistem Monitoring dan Kontrol Kualitas Air Berbasis IoT Menggunakan ESP32 pada Tambak Udang. *Jurnal Ilmiah Teknik Elektro Komputer dan Informatika (JITEKI)*, 8(1), 1–8. doi:10.26555/jiteki.v8i1.23578
- Setiawan, D., Jaya, H., Nurarif, S., & Syahril, M. (2022). Implementasi ESP32-CAM dan Blynk pada WiFi door lock system menggunakan teknik duplex. *Journal of Science and Social Research*, 5(1), 159–164. <https://jurnal.goacademica.com/index.php/JSSR>
- Siraj, S. Y. A. (2023). Rancang bangun sistem jual beli online di CV. Sukses Jaya menggunakan PHP-MySQL (Tugas Akhir, Universitas Semarang). Universitas Semarang.



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a.

Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian , penulisan karya ilmiah, penulisan aporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b.

Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbaiknya sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Situmorang, A., Sabariah, M. K., & Gandhi, A. (2024). Implementasi website responsif menggunakan Bootstrap (Studi kasus: Website Gereja GKPI Jemaat Khusus Tebing Tinggi Kota). e-Proceeding of Engineering, 11(4), 5252–5261.

Syafiul Alam, M. W., Imron, I., Karim, S., & Nurhuda, A. (2024). Implementasi sistem IoT dalam pembuatan pupuk organik dan monitoring proses melalui platform website. Jurnal Ilmiah KOMPUTASI, 23(4), 1–8.

Taufiq, M., & Pirmansyah, A. R. (2023). Prototipe robot pembersih lantai berbasis mikrokontroler. JITET (*Jurnal Informatika dan Teknik Elektro Terapan*), 11(3), 703–709. <https://doi.org/10.23960/jitet.v11i3.3285>.

Tubagus, A. R., & Sabira, A. (2023). Penggunaan sensor posisi pada prototype mobile robot pertanian berbasis Internet of Things (Skripsi, Politeknik Negeri Ujung Pandang). Politeknik Negeri Ujung Pandang.





## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## LAMPIRAN

### Lampiran 1. Daftar Riwayat Hidup



Santi Desmarani

Anak kedua dari 2 bersaudara, lahir di Bukittinggi, 24 Maret 2004. Lulus dari SDN 016 Sungai Kunjang Samarinda tahun 2016, SMPN 1 Samarinda tahun 2019, dan SMAS Islam Bunga Bangsa pada tahun 2022. Sedang menjalankan Gelar Diploma Tiga (D3) Jurusan Teknik Elektro, Program Studi Elektronika Industri, Politeknik Negeri Jakarta.

**POLITEKNIK  
NEGERI  
JAKARTA**



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian , penulisan karya ilmiah, penulisan aporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbaranyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

### Lampiran 2. Dokumentasi



Foto Alat



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

### Lampiran 3. Source Code

```
<?php

class database{

    public static $servername = "localhost";
    public static $database = "pembers5_tarobot";
    public static $username = "pembers5_tarobot";
    public static $password = "cMHTcdeS2WHu";

    static public function connect(){
        $data = mysqli_connect (
            self::$servername,
            self::$username,
            self::$password,
            self::$database,
            8111);

        return $data;
    }
}

// $static = new database;
// var_dump($static->connect());


?>

<?php
include 'databases.php';

function query($table){
    $db = database::connect();
    $result = mysqli_query($db, "SELECT * FROM $table");
    $rows = [];
    while ($row = mysqli_fetch_assoc($result)) {
        $rows[] = $row;
    }
    return $rows;
}

function update($btn1, $btn2, $btn3, $btn4, $btn5, $btn6, $btn7, $btn8){
    $db = database::connect();
    $result = mysqli_query($db, "SELECT * FROM kontrol");

    if (mysqli_num_rows($result) > 0) {
        return mysqli_query($db, "UPDATE kontrol SET
            arah=$btn1, sapusamping=$btn2, saputengah=$btn3, penyedot=$btn4, siram=$btn
        ");
    }
    return mysqli_query($db, "INSERT INTO kontrol(arah, sapusamping, saputengah, penyedot, siram)
        VALUES($btn1, $btn2, $btn3, $btn4, $btn5, $btn6, $btn7, $btn8)");
}
?>
```



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
<?php
include 'function.php';

header('Content-Type: application/json');

$id = $_POST['param'] ?? null;
$value = $_POST['value'] ?? null;

if ($id && $value !== null) {
    $rows = query("kontrol");
    $row = $rows[0];

    $data = [
        $row["arah"],
        $row["sapusamping"],
        $row["saputengah"],
        $row["penyedot"],
        $row["siram"],
        $row["pel"],
        $row["kering"],
        $row["otomatis"],
    ];
}

$paramIndex = [
    "value1" => 0,
    "value2" => 1,
    "value3" => 2,
    "value4" => 3,
    "value5" => 4,
    "value6" => 5,
    "value7" => 6,
    "value8" => 7,
];

)index = $paramIndex[$id];
$data[$index] = $value;

// Update database
$status = update(...$data);

echo json_encode([
    'success' => $status,
    'newValue' => $value
]);
} else {
    echo json_encode([
        'success' => false,
        'message' => 'Parameter tidak lengkap'
    ]);
}
```



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
<?php
include 'function.php';

$rows = query('kontrol');
$row = $rows[0];

$value1 = $row["arah"];
$value2 = $row["sapusamping"];
$value3 = $row["saputengah"];
$value4 = $row["penyedot"];
$value5 = $row["siram"];
$value6 = $row["pel"];
$value7 = $row["kering"];
$value8 = $row["otomatis"];
?>

<!DOCTYPE html>
<html lang="id">
<head>
    <meta charset="UTF-8" />
    <meta name="viewport" content="width=device-width, initial-scale=1" />
    <title>Robot IoT Control</title>
    <link href="https://cdn.jsdelivr.net/npm/bootstrap@5.3.5/dist/css/bootstrap.min.css" rel="stylesheet">
    <style>
        body {
            margin: 0;
            background-color: #F0F4F8;
            font-family: 'Poppins', sans-serif;
            color: #2B2B2B;
            padding-bottom: 50px;
        }
        .judul-section {
            background-color: #A3CEF1;
            color: #2B2B2B;
            padding: 20px;
            text-align: center;
            font-weight: 700;
            font-size: 1.8rem;
            box-shadow: 0 3px 10px rgba(0,0,0,0.1);
        }
        .glass-box {
            background: rgba(255, 255, 255, 0.9);
            border-radius: 16px;
            padding: 30px;
            box-shadow: 0 8px 24px rgba(0, 0, 0, 0.1);
            max-width: 700px;
        }
    </style>

```



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```

        margin: 30px auto;
    }
.glass-box h5, .glass-box h6 {
    font-weight: 700;
    margin-bottom: 16px;
}
.btn-sm {
    min-width: 110px;
}
.btn {
    font-weight: 600;
    transition: 0.3s;
}
.btn:hover {
    transform: scale(1.05);
}
.col h6 {
margin-bottom: 8px;
}

</style>
</head>
<body>

<div class="judul-section">
    Sistem Kontrol Robot Manual & Otomatis Berbasis Web
</div>

<div class="container">
<form>
    <div class="glass-box text-center">
        <h5>Arah Gerak Robot</h5>
        <div class="mb-2">
            <button id="arah-maju" class="btn btn-outline-primary btn-sm" type="button">
        </div>
        <div class="mb-2 d-flex justify-content-center gap-2">
            <button id="arah-kiri" class="btn btn-outline-primary btn-sm" type="button">
            <button id="arah-kanan" class="btn btn-outline-primary btn-sm" type="button">
        </div>
        <div class="mb-2">
            <button id="arah-mundur" class="btn btn-outline-primary btn-sm" type="button">
        </div>
        <div class="text-end">
            <button id="arah-stop" class="btn btn-outline-danger btn-sm" type="button">
        </div>
    </div>

    <div class="glass-box">
        <h5 class="text-center mb-4">Fitur Pembersih</h5>
<div class="row row-cols-1 row-cols-sm-2 g-3 text-center">

```



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun

```

<?php
$fitur = [
    ['label' => '❗ Penyapu Samping', 'id' => 'sapusamping', 'val' => $value1],
    ['label' => '❗ Penyapu Tengah', 'id' => 'saputengah', 'val' => $value2],
    ['label' => '❗ Penyedot Debu', 'id' => 'penyedot', 'val' => $value4],
    ['label' => '❗ Penyemprot', 'id' => 'siram', 'val' => $value5],
    ['label' => '❗ Pengepel', 'id' => 'pel', 'val' => $value6],
    ['label' => '❗ Pengering', 'id' => 'kering', 'val' => $value7],
];

foreach ($fitur as $f) {
    $btnClass = $f['val'] == 2 ? 'btn-outline-danger' : 'btn-outline-success';
    $btnText = $f['val'] == 2 ? 'Matikan' : 'Nyalakan';
    echo "
        <div class='col text-center'>
            <h6>{$f['label']}</h6>
            <button id='btn-{$f['id']}' class='btn btn-sm {$btnClass}' type='button'
                onclick=\"toggleFeature('{$f['key']}', {$f['val']}, 'btn-{$f['id']}')\">
                {$btnText}
            </button>
        </div>
    ";
}
?>
</div>
</div>

<div class="glass-box text-center">
    <h5>Mode Otomatis <span class="badge bg-warning text-dark">AUTO</span></h5>
    <button
        id="btn-otomatis"
        class="btn btn-sm <?= ($value8 == 2) ? 'btn-secondary' : 'btn-dark' ?>"
        type="button"
        onclick="toggleFeature('value8', <?= $value8 ?>, 'btn-otomatis')"
        <?= ($value8 == 2) ? 'Nonaktifkan' : 'Aktifkan' ?>
    </button>
</div>
</form>
</div>

<script>
    function toggleFeature(param, currentValue, buttonId) {
        const newValue = (currentValue == 2) ? 1 : 2;

        fetch('toggle.php', {
            method: 'POST',
            headers: { 'Content-Type': 'application/x-www-form-urlencoded' },
            body: `param=${param}&value=${newValue}`
        })
        .then(response => response.json())
    }
</script>

```



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
.then(data => {
  if (data.success) {
    const btn = document.getElementById(buttonId);
    const isActive = (data.newValue == 2);

    if (param === 'value8') {
      btn.textContent = isActive ? 'Nonaktifkan' : 'Aktifkan';
      btn.className = 'btn btn-sm ' + (isActive ? 'btn-secondary' : 'btn-dark');
    } else {
      btn.textContent = isActive ? ' Matikan ' : ' Nyalakan ';
      btn.className = 'btn btn-sm ' + (isActive ? 'btn-outline-danger' : 'btn-success');
    }

    btn.setAttribute('onclick', `toggleFeature('${param}', ${data.newValue}, '${buttonId}')`);
  } else {
    alert("Gagal mengubah status.");
  }
});

function setArah(arahValue) {
  fetch('toggle.php', {
    method: 'POST',
    headers: { 'Content-Type': 'application/x-www-form-urlencoded' },
    body: `param=value1&value=${arahValue}`
  })
  .then(response => response.json())
  .then(data => {
    if (!data.success) {
      alert("Gagal mengubah arah.");
    }
  });
}

</script>

<script src="https://cdn.jsdelivr.net/npm/bootstrap@5.3.5/dist/js/bootstrap.bundle.min.js">
</body>
</html>

<?php
header('Content-Type: application/json');
include 'function.php';

$request = $_GET['route'] ?? '';

if ($request == 'data') {
  $rows = query('kontrol');
  echo json_encode(["status" => "success", "data" => $rows]);
} else {
  http_response_code(404);
  echo json_encode(["status" => "error", "message" => "Not Found"]);
}
}
```



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
<?php
include 'databases.php';

$database = database::connect();

$query = "SELECT * FROM kontrol";
$data = mysqli_query($database, $query);

if (!$data) {
    die("Query gagal dijalankan: " . mysqli_error($database));
}

$rows = array();
while ($row = mysqli_fetch_assoc($data)) {
    $rows[] = $row;
}

$containers = array();

if (count($rows) > 0) {
    $barisPertama = $rows[0];

    $arah      = isset($barisPertama['arah']) ? $barisPertama['arah'] : 'no data';
    $sapusamping      = isset($barisPertama['sapusamping']) ? $barisPertama['sapusamp'];
    $saputengah      = isset($barisPertama['saputengah']) ? $barisPertama['saputengah'];
    $penyedot      = isset($barisPertama['penyedot']) ? $barisPertama['penyedot'] : 'no data';
    $siram      = isset($barisPertama['siram']) ? $barisPertama['siram'] : 'no data';
    $pel      = isset($barisPertama['pel']) ? $barisPertama['pel'] : 'no data';
    $kering      = isset($barisPertama['kering']) ? $barisPertama['kering'] : 'no data';
    $otomatis      = isset($barisPertama['otomatis']) ? $barisPertama['otomatis'] : 'no data';

    $containers = array(
        "btn1" => $arah,
        "btn2" => $sapusamping,
        "btn3" => $saputengah,
        "btn4" => $penyedot,
        "btn5" => $siram,
        "btn6" => $pel,
        "btn7" => $kering,
        "btn8" => $otomatis
    );
}

header('Content-Type: application/json; charset=utf-8');

echo json_encode($containers);
```

## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```

1 #include <WiFi.h>
2 #include <HTTPClient.h>
3 #include <ArduinoJson.h>
4
5 // === WiFi ===
6 const char* ssid = "Robot";
7 const char* password = "12345678";
8 const char* serverURL = "http://robot.pembersihpintar.my.id/api.php?route=data";
9 WiFiClient client;
10
11 // === Relay ===
12 #define relaySapu      5
13 #define relayPump     21
14 #define relayScrub    22
15 #define relayDryer   23
16 #define relaySapuTengah 17
17 #define relayVacuum   0
18
19 // === Motor Driver ===
20 #define in1 32
21 #define in2 33
22 #define in3 25
23 #define in4 26
24 #define in5 27
25 #define in6 14
26 #define in7 12
27 #define in8 13
28 #define ENA 4
29 #define ENB 15
30
31 // === Sensor Ultrasonik ===
32 #define trigFront 2
33 #define echoFront 34
34 #define trigLeft 16
35 #define echoLeft 19
36 #define trigRight 18
37 #define echoRight 39
38
39 unsigned long startTime;
40 unsigned long lastSprayTime = 0;
41 unsigned long lastDryTime = 0;
42 bool autoRunning = false;
43
44 const unsigned long cleaningDuration = 600000; // 10 menit
45 int majumundur = 190;
46 int kanankiri = 255;

```



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```

47
48 void setup() {
49     Serial.begin(115200);
50
51     // === Relay ===
52     pinMode(relaySapu, OUTPUT);         digitalWrite(relaySapu, HIGH);
53     pinMode(relayPump, OUTPUT);        digitalWrite(relayPump, HIGH);
54     pinMode(relayScrub, OUTPUT);       digitalWrite(relayScrub, HIGH);
55     pinMode(relayDryer, OUTPUT);       digitalWrite(relayDryer, HIGH);
56     pinMode(relaySapuTengah, OUTPUT);   digitalWrite(relaySapuTengah, HIGH);
57     pinMode(relayVacuum, OUTPUT);      digitalWrite(relayVacuum, HIGH);
58
59     // === Motor ===
60     pinMode(in1, OUTPUT); pinMode(in2, OUTPUT);
61     pinMode(in3, OUTPUT); pinMode(in4, OUTPUT);
62     pinMode(in5, OUTPUT); pinMode(in6, OUTPUT);
63     pinMode(in7, OUTPUT); pinMode(in8, OUTPUT);
64     pinMode(ENA, OUTPUT); pinMode(ENB, OUTPUT);
65
66     digitalWrite(in1, LOW); digitalWrite(in2, LOW);
67     digitalWrite(in3, LOW); digitalWrite(in4, LOW);
68     digitalWrite(in5, LOW); digitalWrite(in6, LOW);
69     digitalWrite(in7, LOW); digitalWrite(in8, LOW);
70     analogWrite(ENA, 0); analogWrite(ENB, 0);
71
72     pinMode(trigFront, OUTPUT); pinMode(echoFront, INPUT);
73     pinMode(trigLeft, OUTPUT);  pinMode(echoLeft, INPUT);
74     pinMode(trigRight, OUTPUT); pinMode(echoRight, INPUT);
75
76     connectToWiFi();
77 }
78
79 void loop() {
80     if (WiFi.status() == WL_CONNECTED) {
81         HTTPClient http;
82         http.begin(client, serverURL);
83         int httpCode = http.GET();
84
85         if (httpCode > 0) {
86             String payload = http.getString();
87             StaticJsonDocument<512> doc;
88             DeserializationError err = deserializeJson(doc, payload);
89
90             if (!err) {
91                 JsonObject d = doc["data"][0];
92                 int arah = d["arah"];

```



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```

93     int sapusamping = d["sapusamping"];
94     int saputengah = d["saputengah"];
95     int penyedot = d["penyedot"];
96     int siram = d["siram"];
97     int pel = d["pel"];
98     int kering = d["kering"];
99     int otomatis = d["otomatis"];

100    if (otomatis == 2) {
101        if (!autoRunning) {
102            startTime = millis();
103            autoRunning = true;
104
105            digitalWrite(relaySapu, LOW);           // ON
106            digitalWrite(relaySapuTengah, LOW);    // ON
107            digitalWrite(relayVacuum, LOW);        // ON
108        }
109
110        float front = getDistance(trigFront, echoFront);
111        float left = getDistance(trigLeft, echoLeft);
112        float right = getDistance(trigRight, echoRight);
113
114        Serial.print("Front: "); Serial.print(front);
115        Serial.print(" | Left: "); Serial.print(left);
116        Serial.print(" | Right: "); Serial.println(right);
117
118        if (millis() - startTime >= cleaningDuration) {
119            stopAll();
120            autoRunning = false;
121        } else {
122            // === LOGIKA HINDARAN ===
123            if (front < 30 && left < 20 && right < 20) {
124                stopGerak(); delay(1000);
125                mundur(); delay(700);
126                kiri(); delay(600);
127            } else if (front < 30 && left > right) {
128                stopGerak(); delay(1000);
129                mundur(); delay(700);
130                kiri(); delay(600);
131            } else if (front < 30 && right >= left) {
132                stopGerak(); delay(1000);
133                mundur(); delay(700);
134                kanan(); delay(600);
135            } else {
136                maju();
137            }
138        }

```



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang menggumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```

139
140 // === SEMPROT SETIAP 3 MENIT, 3 DETIK ===
141 if (millis() - lastSprayTime >= 180000) {
142     digitalWrite(relayPump, LOW);
143     delay(3000);
144     digitalWrite(relayPump, HIGH);
145     lastSprayTime = millis();
146 }
147
148 // === PEL & KERING SETIAP 3 MENIT, 10 DETIK ===
149 if (millis() - lastDryTime >= 180000) {
150     digitalWrite(relayScrub, LOW);
151     digitalWrite(relayDryer, LOW);
152     delay(10000);
153     digitalWrite(relayScrub, HIGH);
154     digitalWrite(relayDryer, HIGH);
155     lastDryTime = millis();
156 }
157 }
158 } else {
159     autoRunning = false;
160
161     switch (arah) {
162         case 1: stopGerak(); break;
163         case 2: maju(); break;
164         case 3: mundur(); break;
165         case 4: kanan(); break;
166         case 5: kiri(); break;
167     }
168
169     digitalWrite(relaySapu, sapusamping == 2 ? LOW : HIGH);
170     digitalWrite(relaySapuTengah, saputengah == 2 ? LOW : HIGH);
171     digitalWrite(relayVacuum, penyedot == 2 ? LOW : HIGH);
172     digitalWrite(relayPump, siram == 2 ? LOW : HIGH);
173     digitalWrite(relayScrub, pel == 2 ? LOW : HIGH);
174     digitalWrite(relayDryer, kering == 2 ? LOW : HIGH);
175 }
176 }
177 }
178 http.end();
179 } else {
180     connectToWiFi();
181 }
182
183 delay(500);
184 }

```



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang menggumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```

185 // === FUNGSI TAMBAHAN ===
186
187
188 void connectToWiFi() {
189   WiFi.begin(ssid, password);
190   Serial.print("Menyambung ke WiFi");
191   while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
192     Serial.print(".");
193     delay(500);
194   }
195   Serial.println("\nTerhubung ke WiFi!");
196 }
197
198 void maju() {
199   analogWrite(ENA, majumundur); analogWrite(ENB, majumundur);
200   digitalWrite(in1, HIGH); digitalWrite(in2, LOW);
201   digitalWrite(in3, HIGH); digitalWrite(in4, LOW);
202   digitalWrite(in5, HIGH); digitalWrite(in6, LOW);
203   digitalWrite(in7, HIGH); digitalWrite(in8, LOW);
204   Serial.println("MAJU");
205 }
206
207 void mundur() {
208   analogWrite(ENA, majumundur); analogWrite(ENB, majumundur);
209   digitalWrite(in1, LOW); digitalWrite(in2, HIGH);
210   digitalWrite(in3, LOW); digitalWrite(in4, HIGH);
211   digitalWrite(in5, LOW); digitalWrite(in6, HIGH);
212   digitalWrite(in7, LOW); digitalWrite(in8, HIGH);
213   Serial.println("MUNDUR");
214 }
215
216 void stopGerak() {
217   analogWrite(ENA, 0); analogWrite(ENB, 0);
218   digitalWrite(in1, LOW); digitalWrite(in2, LOW);
219   digitalWrite(in3, LOW); digitalWrite(in4, LOW);
220   digitalWrite(in5, LOW); digitalWrite(in6, LOW);
221   digitalWrite(in7, LOW); digitalWrite(in8, LOW);
222   Serial.println("STOP");
223 }
224
225 void kiri() {
226   analogWrite(ENA, kanankiri); analogWrite(ENB, kanankiri);
227   digitalWrite(in3, HIGH); digitalWrite(in4, LOW);
228   digitalWrite(in7, HIGH); digitalWrite(in8, LOW);
229   digitalWrite(in1, LOW); digitalWrite(in2, HIGH);
230   digitalWrite(in5, LOW); digitalWrite(in6, HIGH);

```



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```

231     Serial.println("KIRI");
232 }
233
234 void kanan() {
235     analogWrite(ENA, kanankiri); analogWrite(ENB, kanankiri);
236     digitalWrite(in1, HIGH); digitalWrite(in2, LOW);
237     digitalWrite(in5, HIGH); digitalWrite(in6, LOW);
238     digitalWrite(in3, LOW); digitalWrite(in4, HIGH);
239     digitalWrite(in7, LOW); digitalWrite(in8, HIGH);
240     Serial.println("KANAN");
241 }
242
243 void stopAll() {
244     stopGerak();
245     digitalWrite(relaySapu, HIGH);
246     digitalWrite(relaySapuTengah, HIGH);
247     digitalWrite(relayVacuum, HIGH);
248     digitalWrite(relayPump, HIGH);
249     digitalWrite(relayScrub, HIGH);
250     digitalWrite(relayDryer, HIGH);
251 }
252
253 float getDistance(int trigPin, int echoPin) {
254     digitalWrite(trigPin, LOW); delayMicroseconds(2);
255     digitalWrite(trigPin, HIGH); delayMicroseconds(10);
256     digitalWrite(trigPin, LOW);
257     long duration = pulseIn(echoPin, HIGH, 30000);
258     if (duration == 0) return 999;
259     return duration * 0.034 / 2;
260 }
```

JAKARTA



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan aporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah,

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbaiknya sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun

## Lampiran 4. Poster dan SOP

### POSTER

**Robot Pembersih Lantai Berbasis Internet of Things (IoT)**

**Tujuan**

1. Mengembangkan robot pembersih lantai berbasis IoT yang dapat dikontrol real time melalui antarmuka web  
 2. Mimplemtnasikan mikrokontroler ESP32 sebagai pusat kendali untuk menjalankan arah gerak dan fitur pembersih  
 3. Mengoptimalkan mode manual dan otomatis untuk mempermudah penggunaan

**Latar Belakang**

Kemajuan teknologi IoT membuka peluang pemanfaatan perangkat pintar untuk mempermudah pekerjaan sehari-hari, yaitu pembersihan lantai secara efisien dan efektif. Melalui tugas akhir ini, dikembangkan robot pembersih lantai berbasis IoT menggunakan mikrokontroler ESP32 yang dapat dikendalikan secara real-time melalui antarmuka web. Pengguna dapat memilih mode manual atau otomatis untuk mengatur arah gerak dan fitur pembersih

**Flowchart**

```

graph TD
    Mulai([Mulai]) --> Inisialisasi{Inisialisasi Sistem}
    Inisialisasi --> PilihMode{Pilih Mode Operasi, Otomatis atau Manual?}
    PilihMode -- Web: https://robot.pembersihpintar.my.id/ --> Otomatis[Mode Otomatis]
    PilihMode -- (Manual) --> Manual[Mode Manual (kontrol via IoT oleh Pengguna)]
    Otomatis --> AktifkanRobot[Aktifkan Robot untuk berjalan dan aktifkan Seluruh Motor untuk pembersihan]
    AktifkanRobot --> AktifkanPompa[Aktifkan Pompa mini Air Sabun selama 3 detik dalam 3 menit sekali]
    AktifkanPompa --> SensorHalangan{Sensor Ultrasonic deteksi apakah Robot ada halangan di depan?}
    SensorHalangan -- Tidak --> RobotTerusBerjalan[Robot terus berjalan]
    RobotTerusBerjalan --> ApakahPemakaian{Apakah Pemakaian robot sudah selesai?}
    ApakahPemakaian -- Tidak --> KendalikanRobot[Kendalikan Robot dengan kebutuhan]
    KendalikanRobot --> SensorHalangan
    KendalikanRobot --> ApakahPemakaian
    KendalikanRobot --> MatikanSistem[Matikan Sistem]
    KendalikanRobot --> Selesai([Selesai])
    ApakahPemakaian -- Ya --> MatikanSistem
    MatikanSistem --> Selesai
    
```

**Cara Kerja Alat**

Robot ini menggunakan ESP32 dengan koneksi WiFi untuk menerima perintah secara real-time dari web, sebagai antarmuka untuk mengirim perintah JSON ke ESP32. Data dari web diolah oleh ESP32 untuk mengendalikan driver motor L298N serta relay untuk mengatur gerak dan fitur pembersih, sehingga dapat mengatur arah gerak dan mengaktifkan fitur pembersih. Sensor ultrasonik mendeteksi rintangan agar dapat menghindar pada mode otomatis

**Blok Diagram**

| Input   | Proses  | Output  |
|---|---|---|
| Saklar Utama<br>Perintah IoT<br>Sensor Ultrasonic | ESP32 (Mikrokontroler)<br>Modul Relay<br>Driver Motor (L298N) | Motor Penyapu<br>Motor Penyedot Debu<br>Pompa mini Air sabun<br>Motor Pengelip<br>Motor Pengering<br>Motor untuk Pergerakan robot |

**Spesifikasi Alat**

Ukuran Robot (p x l x t):  
53,5 cm x 34,2 cm x 5 cm

**Dibuat Oleh**

Abdul Mufid Asa  
(NIM 2203321094)  
Santi Desmarani  
(NIM 2203321010)

**Dosen Pembimbing**

Nuralam S.T., M.T  
NIP.197908102014041001

**Telah Sidang 30 Juni 2025**



## © Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

### Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
  - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan aporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
  - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

## SOP

**Robot Pembersih Lantai Berbasis *Internet of Things (IoT)***

**Alat dan Bahan**

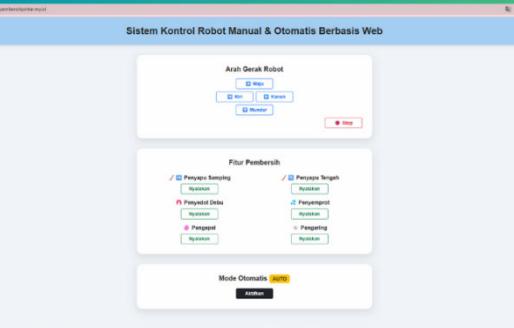
- 1. Mikrokontroler ESP32
- 2. Driver motor L298N
- 3. Modul relay 2 channel
- 4. Sensor Ultrasonik
- 5. Motor DC
- 6. Pompa Mini R385
- 7. Modul Step Down LM2596
- 8. Saklar
- 9. Baterai Pack 18650 Li-ion

**Dibuat Oleh**

Abdul Mufid Asa  
(NIM 2203321094)  
Santi Desmarani  
(NIM 2203321010)

**Dosen Pembimbing**

Nuralam S.T., M.T  
NIP.197908102014041001





**Cara Pengoperasian Alat**

1. Pastikan baterai dan saklar utama terhubung dengan baik untuk memastikan pasokan daya stabil.
2. Nyalakan hotspot WiFi dengan SSID “Robot” dan password “12345678” untuk koneksi ESP32.
3. Nyalakan robot menggunakan saklar utama, ESP32 akan otomatis terhubung ke WiFi.
4. Buka browser dan akses [robot.pembersihpintar.my.id](http://robot.pembersihpintar.my.id) untuk kontrol robot.
5. Pilih mode Manual jika ingin mengendalikan arah gerak dan fitur pembersih secara langsung dari web.
6. Pilih Mode Otomatis agar robot berjalan selama 10 menit dengan urutan pembersihan otomatis.
7. Sensor ultrasonik akan mendeteksi rintangan secara otomatis agar robot dapat menghindar saat bergerak.
8. Setelah selesai, matikan robot melalui saklar utama untuk mematikan sistem dengan aman.

Politeknik Negeri Jakarta