



**RANCANG BANGUN *DUAL AXIS SOLAR TRACKER*
OTOMATIS DAN MANUAL MENGGUNAKAN ANDROID
BERBASIS IOT**

TUGAS AKHIR

AZRIEL TEOSARA ZEBUA

1903332098

PROGRAM STUDI TEKNIK TELEKOMUNIKASI

JURUSAN TEKNIK ELEKTRO

POLITEKNIK NEGERI JAKARTA

2022



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



RANCANG BANGUN DUAL AXIS SOLAR TRACKER OTOMATIS DAN MANUAL MENGGUNAKAN ANDROID

BERBASIS IOT

“Rancang Bangun Dual Axis Solar tracker pada Panel Surya

Otomatis Berbasis IoT”

TUGAS AKHIR

POLITEKNIK
NEGERI
AZRIEL TEOSARA ZEBUA
1903332098
JAKARTA

PROGRAM STUDI TEKNIK TELEKOMUNIKASI

JURUSAN TEKNIK ELEKTRO

POLITEKNIK NEGERI JAKARTA

2022



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

HALAMAN PERNYATAAN ORISINALITAS

Tugas Akhir ini adalah hasil karya saya sendiri dan semua sumber baik yang dikutip maupun dirujuk telah saya nyatakan dengan benar.

Nama : Azriel Teosara Zebua

NIM : 1903332098

Tanda Tangan :

Tanggal : 27 Juli 2022

**POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA**



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

LEMBAR PENGESAHAN TUGAS AKHIR

Tugas Akhir diajukan oleh :

Nama : Azriel Teosara Zebua
NIM : 19033332098
Program Studi : Teknik Telekomunikasi
Jurusan : Teknik Elektro
Judul Tugas Akhir : Rancang Bangun Aplikasi *Dual Axis Solar Tracker*
Otomatis dan Manual Menggunakan Android Berbasis IoT

Telah diuji oleh tim penguji dalam Sidang Tugas Akhir pada (8 Agustus 2022)
dan dinyatakan LULUS.

Pembimbing : Yenniwarti Rafsyam, SST., M.T. (.....)
NIP. 196806271993032002 

Depok, 25 Agustus 2022

Disahkan oleh,

Ketua Jurusan Teknik Elektro

Ir. Sri Danarvani, M.T.
NIP. 196305031991032001



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

KATA PENGANTAR

Puji syukur saya panjatkan kepada Tuhan Yang Maha Esa, karena atas berkat dan rahmat-Nya, penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir ini dengan judul “ **Rancang Bangun Dual Axis Solar tracker Otomatis Dan Manual Menggunakan Android Berbasis IoT** ”. Tugas akhir ini dilakukan dalam rangka memenuhi salah satu syarat untuk mencapai gelar Diploma Tiga Politeknik.

Tugas Akhir ini diperuntukan bagi masyarakat di area taman sebagai sumber daya pada penerangan dimalam hari. Tugas Akhir ini dapat melakukan tracking secara otomatis dan manual sehingga panel surya mendapatkan sumber cahaya matahari untuk diubah menjadi energi listrik agar disalurkan ke lampu taman sebagai sumber daya dimalam hari.

Penulis menyadari bahwa tanpa bantuan dan bimbingan dari berbagai pihak, tidak mudah untuk menyelesaikan laporan Tugas Akhir ini. Oleh karena itu, penulis mengucapkan terima kasih kepada:

1. Ibu Yenniwarti Rafysam, SST., M.T. selaku dosen pembimbing yang telah menyediakan waktu, tenaga, dan pikiran untuk mengarahkan penulis dalam penyusunan tugas akhir ini;
2. Patar Christoper Alexander Marpaung selaku tim tugas akhir yang telah banyak membantu dalam mengerjakan tugas akhir dan memperoleh data yang penulis perlukan;
3. Orang tua dan keluarga penulis yang telah memberikan bantuan dukungan material dan moral; dan
4. Teman - teman yang telah banyak membantu penulis dalam menyelesaikan tugas akhir ini.

Akhir kata, penulis berharap Tuhan Yang Maha Esa berkenan membalaq segala kebaikan semua pihak yang telah membantu. Semoga tugas akhir ini membawa manfaat bagi pengembangan ilmu.

Depok,

Penulis



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Rancang Bangun Dual Axis Solar tracker Otomatis Dan Manual Menggunakan Android Berbasis IoT

Abstrak

Matahari merupakan sumber daya alam yang tak akan terhabiskan. Pemasang solar panel menjadi solusi yang gunakan untuk mengatasi masalah pemberdayaan energi listrik. Akan tetapi, energi solar panel memiliki banyak faktor, salah satunya adalah arah matahari. Untuk memaksimalkan penerimaan cahaya oleh solar panel, maka dilakukanlah penerapan sistem solar tracking dengan sistem ini maka solar panel akan menerima cahaya matahari secara maksimal. Pemaksimal penerima cahaya matahari yaitu dengan solar tracking yang ditambahkan sensor LDR. Dengan adanya sensor LDR, solar tracking dapat bergerak mengikuti arah matahari melalui intensitas cahaya yang diserap oleh sensor LDR. Sistem ini bisa dibilang cukup baik karena daya yang didapatkan cukup besar yaitu dengan rata – rata 14 watt dalam keadaan tracking. Panel surya yang digunakan adalah 20 watt, Aki 12 Vdc dengan 45 Ah agar semua komponen dapat nyala dengan stabil.

Kata kunci: Solar tracker, Arduino Uno R3, ESP8266, Sensor LDR, Servo MG996R

POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Design and Build Dual Axis *Solar tracker* Automatic and Manual Using IoT Based Android

Abstract

The sun is an inexhaustible natural resource. Installing solar panels is a solution that is used to overcome the problem of empowering electrical energy. However, solar panel energy has many factors, one of which is the direction of the sun. To maximize light reception by solar panels, a solar tracking system is implemented with this system so that the solar panels will receive maximum sunlight. Maximizing the sun's light receiver is with solar tracking which is added with an LDR sensor. With the LDR sensor, solar tracking can move in the direction of the sun through the intensity of light absorbed by the LDR sensor. This system is quite good because the power obtained is quite large, with an average of 14 watts in a state of tracking. The solar panel used is 20 watts, 12 Vdc battery with 45 Ah so that all components can work stably.

Keywords: Solar tracker, Arduino Uno R3,ESP8266, LDR Sensor, Servo MG996R





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

DAFTAR ISI

	Halaman
HALAMAN SAMPUL	i
HALAMAN JUDUL	ii
HALAMAN PERNYATAAN ORISINALITAS.....	iii
LEMBAR PENGESAHAN	iv
KATA PENGANTAR.....	v
DAFTAR ISI.....	viii
DAFTAR GAMBAR.....	ix
DAFTAR TABEL.....	xi
DAFTAR LAMPIRAN	xii
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Perumusan Masalah	2
1.3 Tujuan	2
1.4 Luaran	2
BAB II TINJAUAN PUSTAKA	3
2.1 <i>Solar Tracker</i>	3
2.2 Panel Surya	4
2.2.1 Jenis – Jenis Panel Surya	4
2.3 Sensor LDR	5
2.4 Motor Servo	6
2.5 Solar Charge Controller	7
2.6 LM2596 Dc to Dc Buck Converter	7
2.7 ESP8266	8
2.8 Baterai (Aki)	9
2.9 ADS1115 (<i>Analog Digital Converter</i>)	9
2.10 Mosfet IRF520	10
BAB III PERENCANAAN DAN REALISASI.....	11
3.1 Perancangan Alat	11
3.1.1 Deskripsi Alat.....	12
3.1.2 Diagram Blok	13



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

3.1.3 Cara Kerja Alat	15
3.1.4 Spesifikasi Alat	16
3.2 Realisasi Alat	20
3.2.1 Realisasi Sistem <i>Solar Tracker</i> Otomatis	20
3.2.2 Realisasi Pemogramaan Sistem <i>Solar Tracker</i> Otomatis	21
3.2.2.1 Pemograman <i>Solar Tracker</i>	21
3.2.2.2 Pemograman ESP8266.....	24
3.2.3 Realisasi Hardware.....	27
BAB IV PEMBAHASAN.....	29
4.1 Pengujian <i>Solar Tracking</i>	29
4.1.1 Setup Rangkaian.....	29
4.1.2 Alat dan Bahan.....	29
4.1.3 Langkah – Langkah Pengujian	30
4.1.4 Data Hasil Pengujian.....	30
4.2 Pengujian Daya Pada Panel Surya	32
4.2.1 Setup Rangkaian.....	32
4.2.2 Alat dan Bahan.....	33
4.2.3 Langkah – Langkah Pengujian	33
4.2.4 Data Hasil Pengujian	33
4.3 Analisa Keseluruhan Sistem	34
BAB V PENUTUP	35
5.1 Kesimpulan	35
5.2 Saran.....	35
DAFTAR PUSTAKA	36
DAFTAR RIWAYAT HIDUP	38
LAMPIRAN	39



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 <i>Tracker Single Axis</i>	3
Gambar 2.2 <i>Tracker Dual Axis</i>	3
Gambar 2.3 Panel Surya <i>Monocrystalline</i>	4
Gambar 2.4 Panel Surya <i>Polycrystalline</i>	4
Gambar 2.5 Sensor LDR	6
Gambar 2.6 Motor Servo.....	6
Gambar 2.7 <i>Solar Charge Controller</i>	8
Gambar 2.8 <i>Dc to Dc Buck Converter</i>	8
Gambar 2.9 ESP8266	8
Gambar 2.10 Baterai (Aki).....	9
Gambar 2.11 <i>Analog Digital Converter</i>	9
Gambar 2.12 Mosfet IRF520	10
Gambar 3.1 Flowchart Perancangan Alat	11
Gambar 3.2 Desain Alat <i>Solar Tracker</i> Otomatis	12
Gambar 3.3 Ilustrasi Alat <i>Solar Tracker</i> Otomatis	13
Gambar 3.4 Diagram Blok Sistem <i>Solar Tracker</i> Otomatis dan Manual	14
Gambar 3.5 Flowchart Proses <i>Solar Tracker</i> Otomatis	15
Gambar 3.6 Skematik Sistem <i>Solar Tracker</i>	20
Gambar 3.7 Realisasi Alat Sistem <i>Solar Tracker</i>	27
Gambar 4.1 <i>Set Up</i> Pengujian <i>Solar Tracker</i> dan Motor Servo	29
Gambar 4.2 Deteksi Cahaya pada Sensor LDR	31
Gambar 4.3 <i>Set Up</i> Pengujian Masuk Daya Panel Surya.....	33



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

DAFTAR TABEL

Tabel 3.1 Tabel Komponen dan Alat	17
Tabel 3.2 Pin Komponen dan Pin Mikrokontroller.....	22
Tabel 4.1 Hasil Pengujian Sensor LDR	30
Tabel 4.2 Hasil Pengujian Tegangan yang Dibutuhkan pada Motor Servo	32
Tabel 4.3 Pengukuran Daya pada Panel Surya	34





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

DAFTAR LAMPIRAN

L-1 Casing Tampak Samping.....	40
L-2 Casing Tampak Depan	41
L-3 Diagram Skematik	42
L-4 Ilustrasi Sistem	43
L-5 Sketch Code.....	44
L-6 Dokumentasi.....	52





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

BAB I

PENDAHULUAN

1.1 Latar Belakang

Energi listrik sudah merupakan suatu kebutuhan primer dalam menunjang segala aktifitas manusia sehari – hari. Penggunaan energi matahari sebagai sumber energi listrik merupakan alternatif yang paling potensial dan tidak dapat habis. Manusia dapat memenuhi kebutuhan energi dunia, jika mampu memanfaatkan dan mengubah energi tersebut. Energi matahari merupakan sumber alternatif untuk mendapatkan *supply* energi listrik sehingga pemasangan panel surya menjadi solusi untuk mengatasi masalah pemberdayaan energi listrik.

Panel surya harus memaksimalkan penerimaan cahaya agar daya yang diterima dapat disalurkan ke baterai (Aki) dengan baik. Pemaksimalan penerimaan cahaya matahari oleh panel surya ini dilakukan agar panel surya mampu untuk menghasilkan daya yang cukup untuk mensuplai energi listrik dari rencana pemakaian beban. *Tracking system* menjadi salah metode yang dapat menggerakan panel surya secara otomatis mengikuti arah gerak matahari, sehingga panel surya akan menerima cahaya matahari secara maksimal. Komponen yang digunakan dalam tracking system adalah sensor LDR yang merupakan sensor pendeksi adanya intensitas cahaya. Monitoring pada LDR (*Light Dependent Resistor*) menjadi salah cara untuk mendapatkan data dari besarnya intensitas cahaya yang diterima.

Pada kesempatan ini, penulis memanfaatkan *solar tracking* dan juga memanfaatkan *system IoT (Internet of Things)* untuk memonitoring nilai sensor LDR yang masuk sehingga dapat dilihat juga dengan *smartphone* (Android) yang sudah terinstall oleh aplikasi *solar tracking* dan *monitoring* sensor LDR. Hasil dari *monitoring* akan mempengaruhi pergerakan motor servo dikarenakan nilai sensor LDR yang masih melakukan penyesuaian penerimaan intensitas cahaya dengan maksimal. Sumber daya ini bisa diimplementasikan untuk keperluan sehari-hari (seperti menyalaikan lampu). *System IoT* merupakan salah satu metode dalam pengiriman data sensor LDR ke aplikasi android melalui modul ADS1115 dan juga pengiriman *database* berbasis *cloud* yaitu firebase.



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

1.2 PERUMUSAN MASALAH

Perumusan permasalahan yang akan dibahas dalam tugas akhir ini adalah sebagai berikut :

- a. Bagaimana cara merancang alat dan sistem *dual axis solar tracker* secara otomatis ?
- b. Bagaimana cara membuat *motor servo* dapat melakukan pergerakan mengikuti arah gerak matahari ?
- c. Bagaimana cara mengirimkan data sensor LDR pada *firebase* ?

1.3 TUJUAN

Tujuan yang ingin dicapai dalam tugas akhir ini adalah:

- a. Merancang alat dan sistem *dual axis solar tracker* secara otomatis.
- b. Merancang sistem *motor servo* bergerak secara otomatis mengikuti nilai sensor LDR.
- c. Membuat sistem pada ESP8266 untuk pengiriman data ke *firebase*.

1.4 LUARAN

Luaran yang diharapkan dari hasil tugas akhir ini adalah :

- a. Alat *Dual Axis Solar tracker* berbasis *IoT* yang dapat digunakan untuk lingkungan masyarakat.
- b. Pembuatan laporan, artikel ilmiah, dan poster tentang Alat *Dual Axis Solar tracker* berbasis *IoT*.

**POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA**



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

BAB 5

PENUTUP

5.1 Kesimpulan

Adapun kesimpulan berdasarkan pengujian dan pembahasan yang sudah dilakukan yaitu :

1. Nilai sensor LDR dapat berubah setiap saat bergantung dari intensitas cahaya yang diterima. Pengujian selama 3 hari dengan kondisi cuaca yang berbeda didapatkan nilai maksimal pada hari pertama adalah 916Ω , hari kedua adalah 915Ω , dan hari ketiga adalah 911Ω . Nilai pada hari ketiga mengalami penurunan dikarenakan kondisi cuaca yang tidak ada matahari pada siang hari hingga sore hari.
2. Pengujian motor servo dengan 0° sampai 180° mendapatkan nilai yang semakin naik dengan range 0,25 Volt sampai 0,5 Volt.
3. Maksimal daya panel surya yang masuk adalah 15,76 dengan tegangan sebesar 14.33 Volt dan arus 1.1 Ampere. Daya panel surya yang masuk merupakan pengujian yang paling maksimal.

5.2 Saran

Dari hasil pengujian dan pembahasan yang telah dilakukan, berikut merupakan beberapa saran dari penulis :

1. Untuk implementasi yang lebih besar, harus memiliki daya masuk panel surya yang lebih besar agar lebih maksimal dalam pengiriman daya ke baterai (aki).
2. Penggunaan baterai (aki) harus dilakukan perhitungan agar penggunaan baterai yang sesuai dan lebih efisien.



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

DAFTAR PUSTAKA

- Sanspower.2021.Memanfaatkan Teknologi *Solar tracker* untuk Pemasangan Panel Surya.<https://www.sanspower.com/solar-tracker-manfaatkan-teknologi-pemasangan-panel-surya.html> (diakses tanggal 12 Agustus 2022)
- Sunenergy.2022.Cara Kerja, Manfaat & Pemasangan Panel Surya.<https://www.sanspower.com/solar-tracker-manfaatkan-teknologi-pemasangan-panel-surya.html> (diakses tanggal 12 Agustus 2022)
- Immersalab.2018.Pengertian Sensor LDR, Fungsi dan Cara Kerja LDR.<https://www.immersa-lab.com/pengertian-sensor-ldr-fungsi-dan-cara-kerja-ldr.html> (diakses tanggal 12 Agustus 2022)
- Sinaupedia.2020.Pengertian *Motor servo*. <https://sinaupedia.com/pengertian-motor-servo/> (diakses tanggal 1 Agustus 2022)
- Cakrawala96.2021.Solar Charge Controller: Pengertian, Fungsi, dan Jenisnya.<https://www.gesainstech.com/2021/05/solar-charge-controller-pwm-mppt.html> (diakses tanggal 1 Agustus 2022)
- Nyebarilmu.2019.Penjelasan tentang sistem DC Buck Converter.<https://www.nyebarilmu.com/penjelasan-tentang-sistem-dc-buck-converter/> (diakses tanggal 1 Agustus 2022)
- Widyaman, Tresna.2014.Pengertian Modul Wifi ESP8266.<https://www.warriornux.com/pengertian-modul-wifi-esp8266/> (diakses tanggal 12 Agustus 2022)
- Parjo.2014.Pengertian dan Fungsi Baterai (aki).<https://www.kitapunya.net/pengertian-dan-fungsi-baterai-aki/>(diakses tanggal 12 Agustus 2022)
- Parjo.2014.Pengertian dan Fungsi Baterai (aki).<https://www.kitapunya.net/pengertian-dan-fungsi-baterai-aki/>(diakses tanggal 12 Agustus 2022)
- Kho, Dickson.2022.Pengertian ADC (Analog to Digital Converter) dan Cara Kerja ADC.<https://teknikelektronika.com/pengertian-adc-analog-to-digital-converter-cara-kerja-adc/> (diakses tanggal 12 Agustus 2022)



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

- Sitepu, Jimmy.2018.Pengertian MOSFET, Cara Kerja dan Manfaatnya. <https://mikroavr.com/pengertian-mosfet-dan-manfaat-nya/> (diakses tanggal 12 Agustus 2022)
- Handi Suryawinata, dkk. (2017). Sistem Monitoring pada Panel Surya Menggunakan Data logger Berbasis ATmega 328 dan Real Time Clock DS1307. Jurnal Teknik Elektro Vol 9 No 1.
- Hudal Mirrahman, dkk. (2017). Pengukuran dan Pemantauan Performansi Modul Surya. KITEKTRO: Jurnal Online Teknik Elektro, Vol. 2, No. 2.
- Sawant, A. et al. (2019). Design and analysis of automated dual axis *solar tracker* based on light sensors, in Proceedings of the International Conference on I-SMAC (IoT in Social, Mobile, Analytics and Cloud , I-SMAC 2018. (pp. 454–459). doi: 10.1109/ISMAC.2018.8653779.
- Septa Angelia. (2018). Prototype Sistem Pelacakan Sinar Matahari Pada Sistem Pembangkit Listrik Tenaga Surya Berbasis Arduino. Universitas Muhammadiyah Surakarta.
- Teresna, Sugiarta, dan Suparta. (2014). Pengujian Charger Modul Solar Cell untuk Menyuplai Warning Light. Buletin Fisika, Vol. 15, No. 2. (pp. 31-39).
- Simatupang, Sandos dkk. 2013. Rancang Bangun dan Uji Coba *Solar tracker* pada Panel Surya Berbasis Mikrokontroler ATMega16. Malang: Universitas Brawijaya Saputra, Wasana dkk. 2008. Rancang Bangun Solar Tracking System Untuk Mengoptimalkan Penyerapan Energi Matahari pada Solar Cell. Jakarta: Universitas Indonesia



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

LAMPIRAN





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta:

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak mengugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilanggar mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

L1 – Casing Tampak Samping

01	<h1>CASING TAMPAK SAMPING</h1>	
	PROGRAM STUDI TELEKOMUNIKASI JURUSAN TEKNIK ELEKTRO – POLITEKNIK NEGERI JAKARTA	
	Digambar	Azriel Teosara Zebua
	Diperiksa	Yenniwarti Rafysam, SST., M.T.
Tanggal		

Hak Cipta:
1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
b. Pengutipan tidak mengurangi kepentingan yang wajib Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

L2 – Casing Tampak Depan



02

CASING TAMPAK DEPAN

	PROGRAM STUDI TELEKOMUNIKASI	Digambar	Azriel Teosara Zebua
	JURUSAN TEKNIK ELEKTRO – POLITEKNIK NEGERI JAKARTA	Diperiksa	Yenniwarti Rafysam, SST., M.T.
		Tanggal	

© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

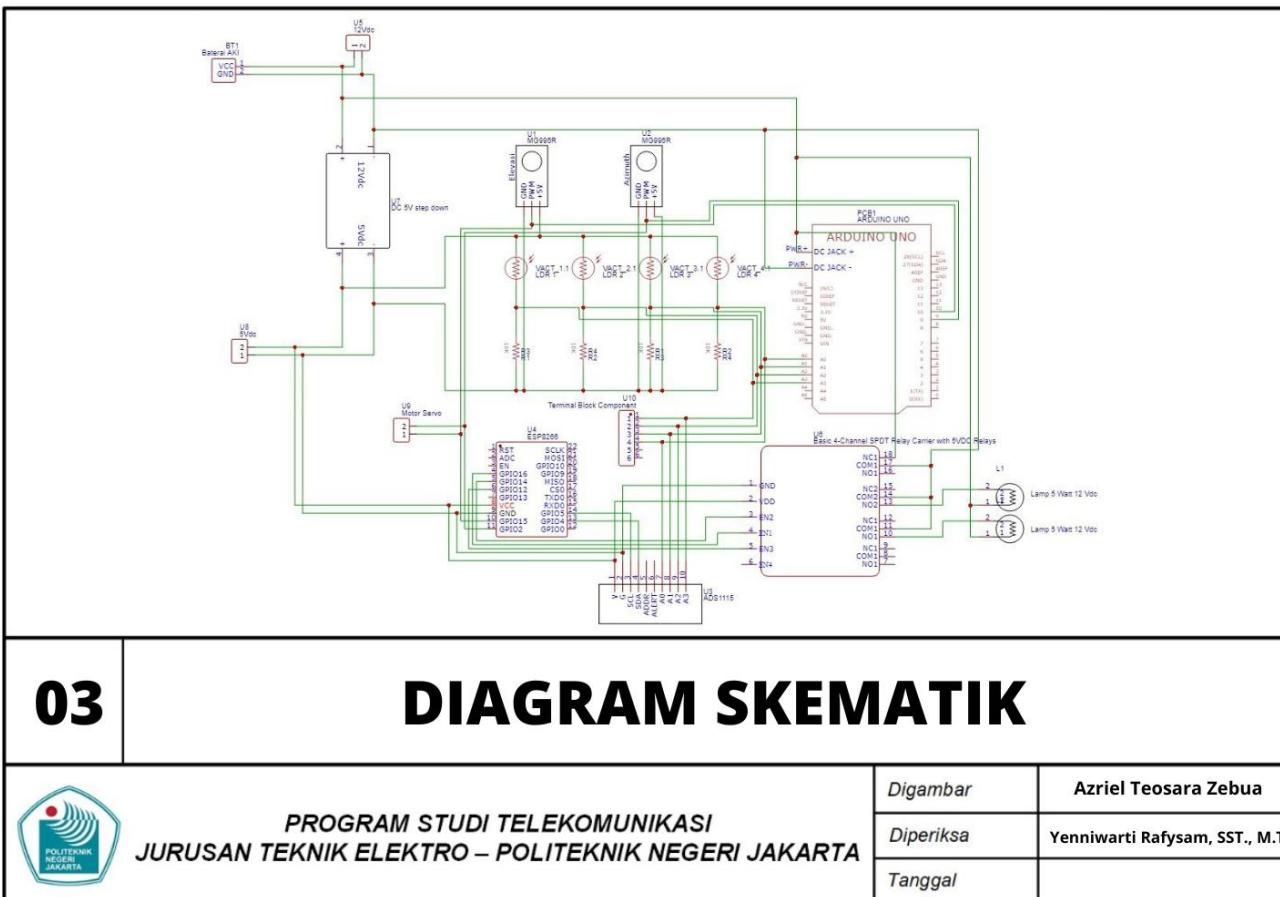
1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak mengugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun

L3 – Diagram Skematik



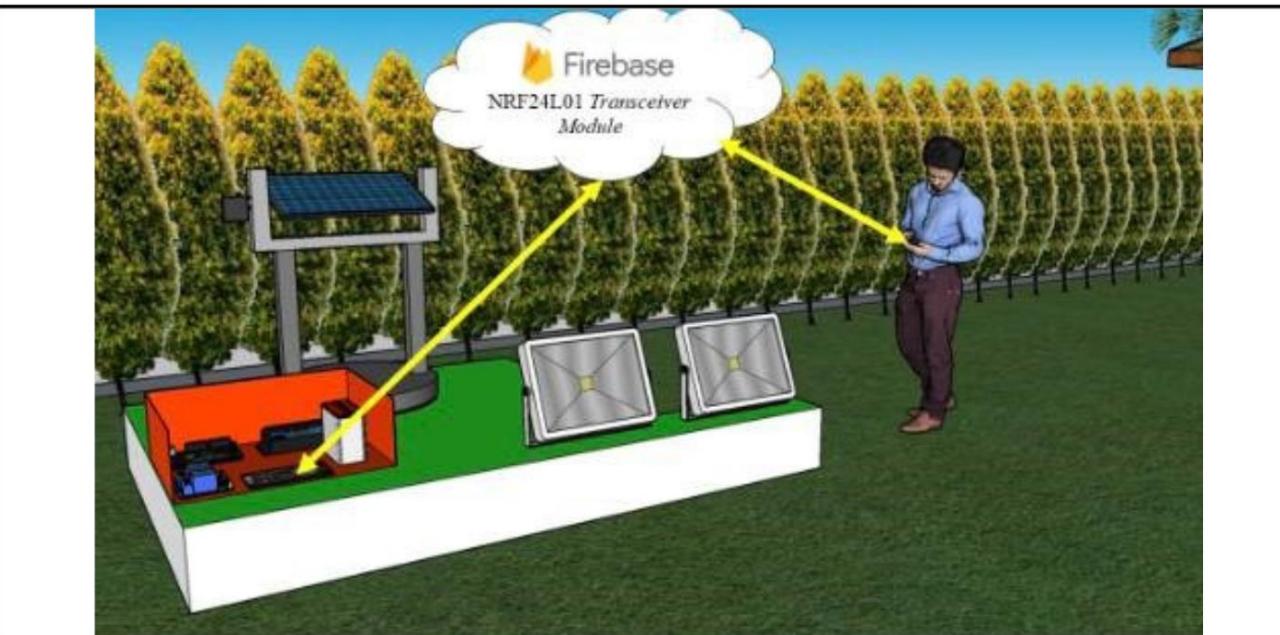
Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak mengurangi kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumunkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

L4 – Ilustrasi Sistem**04****ILUSTRASI SISTEM**PROGRAM STUDI TELEKOMUNIKASI
JURUSAN TEKNIK ELEKTRO – POLITEKNIK NEGERI JAKARTA

Digambar	Azriel Teosara Zebua
Diperiksa	Yenniwarti Rafysam, SST., M.T.
Tanggal	



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

L5 – Sketch Code

```
#include <ESP8266WiFi.h>
#include <FirebaseArduino.h>
#include <Servo.h>
#include "ADS1X15.h"

//konfigurasi firebase
#define FIREBASE_HOST "controlling-and-monitori-81ac7-default-
rtdb.firebaseio.com"
#define FIREBASE_AUTH "jKF2FYfAxXULPkZR9rns1UFBQWsAlSu5g2AFVmbl"

//konfigurasi WiFi
#define WIFI_SSID "PCAM"
#define WIFI_PASSWORD "987654321"

ADS1115 ADS(0x48);
Servo horizontal, vertical;
int servoh, servov = 90;
int servohLimitHigh = 180;
int servohLimitLow = 65;
int servovLimitHigh = 120;
int servovLimitLow = 15;

int Servo1, Servo2;
int16_t fadc0, fadc1, fadc2, fadc3;
int16_t adc0, adc1, adc2, adc3;

//int ldr1t = 2; //LDR top left - BOTTOM LEFT      <--- BDG
//int ldr1r = 3; //LDR top right - BOTTOM RIGHT
//int ldr2l = 0; //LDR down left - TOP LEFT
//int ldr2r = 1;//ldr down right - TOP RIGHT

//int mosfet1 = D5;
```



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
#define mosfet2 14
#define mosfet3 12
//int n = 0;
int o, p;

void setup() {
    // put your setup code here, to run once:
    Serial.begin(9600);
    ADS.begin();
    // servo connections
    // name.attach(pin);
    horizontal.attach(0);
    vertical.attach(2);
    horizontal.write(180);
    vertical.write(45);

    pinMode(mosfet2, OUTPUT);
    pinMode(mosfet3, OUTPUT);

    //koneksi ke WiFi
    WiFi.begin(WIFI_SSID, WIFI_PASSWORD);
    Serial.print("Connecting...");
    while (WiFi.status() != WL_CONNECTED)
    {
        Serial.print(".");
        delay(500);
    }

    //apabila tekoneksi
    Serial.println();
    Serial.print("Connected");
    Serial.println(WiFi.localIP());
```





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
//koneksi ke Firebase

Firebase.begin(FIREBASE_HOST, FIREBASE_AUTH);

if (Firebase.failed()) {

    Serial.println("Gagal koneksi ke firebase");

} else {

    Serial.println("Berhasil terhubung");
}

Firebase.setInt("Servo1", 0);

Firebase.setInt("Servo2", 0);

Firebase.setInt("StatusTracker", 1);

Firebase.setInt("Lamp1", 0);

Firebase.setInt("Lamp2", 0);

}

void loop() {

    // put your main code here, to run repeatedly:

    if (Firebase.success()) {

        Read_ldr();

        MOSFET();

        int oto = Firebase.getInt("StatusTracker");

        Serial.print(" /n oto :"); Serial.println(oto);

        if (oto == 1) {

            otomatis();

            Serial.println("OTOMATIS");

        } else {

            manual();

            Serial.println("MANUAL");

        }

        // Read_ldr();

    }

} else {
```



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
Serial.println(Firebase.failed());
}

}

void manual () {
    int servoAngle1 = Firebase.getInt("Servo1");
    int servoAngle2 = Firebase.getInt("Servo2");
    horizontal.write(servoAngle1);
    Serial.println(servoAngle1);
    vertical.write(servoAngle2);
    Serial.println(servoAngle2);
}

void otomatis() {
    int dtime = 10;
    int tol = 50;

    int avt = (fadc0 + fadc1) / 2; // average value top
    int avd = (fadc2 + fadc3) / 2; // average value down
    int avl = (fadc0 + fadc2) / 2; // average value left
    int avr = (fadc1 + fadc3) / 2; // average value right

    int dvert = avt - avd; // check the diffirence of up and down
    int dhoriz = avl - avr;// check the diffirence og left and rigt

    Serial.print(avt);
    Serial.print(" ");
    Serial.print(avd);
    Serial.print(" ");
    Serial.print(avl);
    Serial.print(" ");
    Serial.print(avr);
    Serial.print("   ");
}
```



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
Serial.print(dtime);
Serial.print("    ");
Serial.print(tol);
Serial.println("    ");

if (-1 * tol > dvert || dvert > tol) // check if the diffirence
is in the tolerance else change vertical angle

{
    if (avt > avd)
    {
        servov = ++servov;
        if (servov > servovLimitHigh)
        {
            servov = servovLimitHigh;
        }
    }
    else if (avt < avd)
    {
        servov = --servov;
        if (servov < servovLimitLow)
        {
            servov = servovLimitLow;
        }
    }
    vertical.write(servov);
}

if (-1 * tol > dhoriz || dhoriz > tol) // check if the
diffirence is in the tolerance else change horizontal angle

{
    if (avl > avr)
    {
        servoh = --servoh;
    }
}
```



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
if (servoh < servohLimitLow)
{
    servoh = servohLimitLow;
}

else if (avl < avr)
{
    servoh = ++servoh;
    if (servoh > servohLimitHigh)
    {
        servoh = servohLimitHigh;
    }
}
else if (avl = avr)
{
    // nothing
}
horizontal.write(servoh);
// delay(50);
}

void Read_ldr() {
ADS.setGain(0);
ADS.setMode(1);

adc0 = ADS.readADC(2); //top left
adc1 = ADS.readADC(3); //top right
adc2 = ADS.readADC(0); //bottom left
adc3 = ADS.readADC(1); //bottom right
```



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
fadc0 = adc0 * 0.045;//top left
fadc1 = adc1 * 0.045;//top right
fadc2 = adc2 * 0.045;//bottom left
fadc3 = adc3 * 0.045;//bottom right

// voltage factor
// Serial.println();
// Serial.print("\tA0: "); Serial.print(fadc0);
// Serial.print("\tA1: "); Serial.print(fadc1);
// Serial.print("\tA2: "); Serial.print(fadc2);
// Serial.print("\tA3: "); Serial.print(fadc3);
// Serial.println();

Firebase.setInt("LDR1", fadc0);
Firebase.setInt("LDR2", fadc1);
Firebase.setInt("LDR3", fadc2);
Firebase.setInt("LDR4", fadc3);

}

void MOSFET() {
    o = Firebase.getInt("Lamp1");
    p = Firebase.getInt("Lamp2");
    if (o == 1) {
        Serial.print(" \n Lamp1 ON");
        digitalWrite(mosfet2, HIGH);
        // return;
    } else {
        Serial.print("\n Lamp1 OFF");
        digitalWrite(mosfet2, LOW);
    }

    if (p == 1) {
        Serial.print("\n Lamp2 ON");
        digitalWrite(mosfet3, HIGH);
    }
}
```



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
//      return;  
}  
  
else {  
  
    Serial.print("\n Lamp2 OFF");  
  
    digitalWrite(mosfet3, LOW);  
}
```





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

L7 – Dokumentasi

