



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



ANALISA PEMILIHAN DESAIN MEJA KALIBRASI 3D SCANNER GOM ATOS I DENGAN METODE DESIGN FOR ASSEMBLY (DFA)



PROGRAM STUDI MANUFAKTUR

JURUSAN TEKNIK MESIN

POLITEKNIK NEGERI JAKARTA

2021



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

- Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian , penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
 - Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



**PROGRAM STUDI MANUFAKTUR
JURUSAN TEKNIK MESIN
POLITEKNIK NEGERI JAKARTA
2021**



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

HALAMAN PERSETUJUAN SKRIPSI

ANALISA PEMILIHAN DESAIN MEJA KALIBRASI 3D SCANNER GOM ATOS I DENGAN METODE DESIGN FOR ASSEMBLY (DFA)

Oleh :

Imaduddien Ariefa

NIM. 190243011

Program Studi Sarjana Terapan Manufaktur

Skripsi telah disetujui oleh pembimbing

Pembimbing 1

Pembimbing 2

Drs. Mochammad Sholeh, S.T., M.T.
NIP. 1957032219870310

Dr. Ir. M. Sjahrul Annas, MT

Ketua Jurusan Teknik Mesin PNJ

Ketua Program Studi
Sarjana Terapan Manufaktur

Dr. Eng. Muslimin, S.T., M.T.
NIP. 197707142008121005

Drs. Mochammad Sholeh, S.T., M.T.
NIP. 1957032219870310





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

HALAMAN PENGESAHAN SKRIPSI

ANALISA PEMILIHAN DESAIN MEJA KALIBRASI 3D SCANNER GOM ATOS I DENGAN METODE DESIGN FOR ASSEMBLY (DFA)

Oleh :

Imaduddien Ariefa

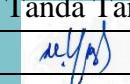
NIM. 190243011

Program Studi Sarjana Terapan Manufaktur

Telah berhasil dipertahankan dalam siding sarjana terapan dihadapan Dewan Penguji pada tanggal 25 Agustus 2021 dan diterima sebagai persyaratan untuk memperoleh gelar Sarjana Terapan pada Program Studi Sarjana Terapan Manufaktur Jurusan Teknik Mesin

**POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA**

DEWAN PENGUJI

No	Nama	Posisi Penguji	Tanda Tangan	Tanggal
1	Drs. Darius Yuhas, S.T., M.T.	Dosen Penguji 1		1/9/21
2	Seto Tjahyono, S.T., M.T.	Dosen Penguji 2		4/9/21



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS

Saya yang bertanda tangan dibawah ini :

Nama : Imaduddien Ariefa

NIM : 190243011

Program Studi : Sarjana Terapan Teknik Manufaktur

Menyatakan bahwa yang dituliskan di laporan skripsi ini adalah hasil karya saya sendiri bukan jiplakan (plagiasi) karya orang lain baik sebagian atau seluruhnya. Pendapat, gagasan, atau temuan orang lain yang terdapat di dalam laporan skripsi telah saya kutip dan saya rujuk sesuai dengan etika ilmiah.

Demikian pernyataan ini saya buat dengan sebenar – benarnya.

Depok, 3 September 2021



**POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA**

Imaduddien Ariefa
NIM : 190243011



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

ANALISA PEMILIHAN DESAIN MEJA KALIBRASI 3D SCANNER GOM ATOS I DENGAN METODE DESIGN FOR ASSEMBLY (DFA)

Imaduddien Ariefa¹, Mohammad Sholeh², Muhammad Sjahrul Annas³

¹ Program Studi Sarjana Terapan Manufaktur, Jurusan Teknik Mesin Politeknik Negeri Jakarta.
Kampus Baru UI Depok, 16425

²Dosen Jurusan Teknik Mesin Politeknik Negeri Jakarta

³Dosen Jurusan Teknik Mesin, Universitas Trisakti, Jl. Kyai Tapa, Jakarta Barat
Email : Imaduddienariefa08@gmail.com

ABSTRAK

Salah satu metode pengembangan produk yaitu DFA (*design for assembly*) merupakan sebuah proses perancangan yang bertujuan untuk mengurangi biaya perakitan, waktu perakitan dan kemudahan dalam perakitan.

Penelitian ini merupakan pengembangan dari alat meja kalibrasi 3 DOF dengan pengaturan sudut semi otomatis berbasis Arduino sebagai alat bantu kalibrasi 3D scanner. Metode penelitian menggunakan metode yang dikembangkan oleh Boothroyd and Dewhurst yaitu DFA (*design for assembly*) dengan menganalisa waktu perakitan, efisiensi perakitan dan jumlah part dari alat yang sudah ada, kemudian alat dikembangkan lagi agar waktu perakitan lebih singkat, efisiensi perakitan menjadi lebih baik dan dari alat sebelumnya.

Hasil dari penelitian ini, dari ketiga desain alternatif penambahan jumlah komponen memengaruhi nilai efisiensi perakitan, semakin banyak komponen membuat efisiensi perakitan akan semakin menurun. Sedangkan dari segi waktu perakitan, semakin singkat waktu perakitan maka efisiensi perakitan semakin naik, hal tersebut dipengaruhi oleh tingkat kesulitan pada saat perakitan.

Kata Kunci : DFA (*design for assembly*), 3D Scanner, Kalibrasi

Abstract

*One of the product development methods, namely DFA (*design for assembly*) is a design process that aims to reduce assembly costs, assembly time and ease of assembly.*

*This research is the development of a 3 DOF calibration table tool with an Arduino-based semi-automatic angle setting as a 3D scanner calibration tool. The research method uses the method developed by Boothroyd and Dewhurst, namely DFA (*design for assembly*) by analyzing assembly time, assembly efficiency and the number of parts from existing tools, then the tool is developed again so that assembly time is shorter, assembly efficiency is better and from previous tool.*

The results of this study, from the three alternative designs, the addition of the number of components affects the value of assembly efficiency, the more components make the assembly efficiency decrease. Meanwhile, in terms of assembly time, the shorter the assembly time, the higher the assembly efficiency, this is influenced by the level of difficulty at the time of assembly.

Keyword: DFA (*design for assembly*), 3D Scanner, Calibration



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

KATA PENGANTAR

Alhamdulillah, puji syukur penulis panjatkan kehadirat Allah SWT yang telah melimpahkan Rahmat-Nya sehingga penulis dapat menyelesaikan skripsi dengan judul **“ANALISA PEMILIHAN DESAIN MEJA KALIBRASI 3D SCANNER GOM ATOS I DENGAN METODE DESIGN FOR ASSEMBLY (DFA)”** dengan lancar dan tepat waktu.

Skripsi ini disusun untuk melengkapi syarat kelulusan pada Jurusan Teknik Mesin Politeknik Negeri Jakarta dengan gelar Sarjana Sains Terapan. Selama pelaksanaan pembuatan skripsi ini penulis mendapatkan banyak bimbingan dari berbagai pihak. Untuk itu, pada kesempatan ini penulis ingin mengucapkan rasa syukur kepada Allah SWT dan berterima kasih kepada:

1. Bapak Dr.Eng. Muslimin, S.T., M.T. Selaku ketua Jurusan Teknik Mesin Politeknik Negeri Jakarta.
 2. Bapak Drs. Mohammad Sholeh, S.T., M.T. Selaku ketua Program Studi S1 Terapan Manufaktur merangkap Pembimbing 1
 3. Bapak Dr. Muhammad Sjahrul Annas Selaku Dosen Pembimbing 2
 4. Bapak, Ibu Dosen Teknik Mesin yang telah membantu dan memperlancar pembuatan skripsi.
 5. Bapak, Ibu dan keluarga yang telah memberikan dorongan baik moral maupun material serta doa restunya selama pelaksanaan skripsi ini. Serta Keluarga besar Man – Lan 10T dan teman-teman Teknik Manufaktur Politeknik Negeri Jakarta
- Penulis menyadari bahwa masih banyak kekurangan dalam penyusunan skripsi ini, untuk itu saran dan kritik yang bersifat membangun sangat penulis harap kan untuk perbaikan di masa yang akan datang.

Akhirnya penulis berharap semoga penyusunan skripsi ini dapat bermanfaat bagi penulis khususnya dan pembaca sekalian pada umumnya serta menambah pengetahuan dalam bidang dunia manufaktur.



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

DAFTAR ISI

HALAMAN SAMPUL	iii
ABSTRAK	iii
KATA PENGANTAR	vii
DAFTAR ISI	viii
DAFTAR GAMBAR	xi
DAFTAR TABEL	xi
DAFTAR LAMPIRAN	xii
BAB I PENDAHULUAN	13
1.1 Latar Belakang	13
1.2 Rumusan Masalah	13
1.3 Tujuan dan Manfaat	13
1.4 Ruang Lingkup dan Batasan Masalah	14
1.5 Lokasi Objek Tugas Akhir	14
1.6 Metode Penyelesaian Masalah	14
1.7 Sistematika Penulisan	14
BAB II KAJIAN PUSTAKA	4
2.1 Pengertian DFA (<i>design for assembly</i>)	4
2.1.1 DFA (<i>design for assembly</i>)	4
2.1.2 Langkah – Langkah Analisa DFA	5
2.1.3 Macam – Macam Perakitan	6
2.1.4 Panduan <i>Design For Assembly</i> (DFA)	7
2.1.5 Pengaruh <i>Part Symmetry on Handling Time</i>	7
2.1.6 Pengaruh ketebalan dan ukuran part pada waktu penanganan	8
2.1.7 Pengaruh berat pada waktu penanganan	9
2.1.8 Pengaruh kriteria lain pada waktu penanganan	9
2.1.9 Assembly Efficiency	10
2.1.10 Identifikasi Kebutuhan Pelanggan	11



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

2.1.11 Spesifikasi Produk	11
2.1.12 Penyusunan Konsep	11
2.1.13 Seleksi Konsep.....	12
2.2 Pustaka Alat.....	12
2.2.1 Mesin 3D Scanner	12
2.2.2 Kalibrasi 3D Scanner	13
 BAB III METODOLOGI	16
3.1 Diagram Metode Pelaksanaan	16
3.2 Metode Pelaksanaan	17
 BAB IV PENGUMPULAN DAN PENGOLAHAN DATA	19
4.1 Desain Awal Alat	19
4.2 Input data desain awal	21
4.3 Analisa Desain awal	26
4.4 Konsep Rancangan	29
4.5 Input Data Desain Terpilih	38
4.6 Analisa Desain Terpilih	42
 BAB V ANALISA DAN PEMBAHASAN	16
5.1 Analisa Hasil DFA	16
5.1.1 Analisa Kekurangan dan Perbaikan DFA	16
5.1.3 Analisa Perbandingan Desain alternatif 1, 2, dan 3 (terpilih).....	20
BAB VI PENUTUP	21
6.1 Kesimpulan.....	21
6.2 Saran	22
DAFTAR PUSTAKA	23



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 Alur proses perancangan ulang suatu produk

Gambar 2.2 Tabel Analisa DFA

Gambar 2.3 *Alpha and Beta rotational symmetries for various parts*

Gambar 2.4 *size and thickness*

Gambar 2.5 Pengaruh berat pada waktu penanganan

Gambar 2.6 Pengaruh berat pada waktu penanganan

Gambar 2.7 Aktivitas identifikasi kebutuhan pelanggan

Gambar 2.8 Mesin 3D Scanner ATOS I

Gambar 2.9 Papan Kalibrasi 3D Scanner

Gambar 2.10 Tampilan Software GOM ATOS

Gambar 3.1 Diagram Metode Pelaksanaan

Gambar 4.1 Alat Kalibrasi Mesin 3D Scanner 3 DOF

Gambar 4.2 Alat Kalibrasi Mesin 3D Scanner 3 DOF

Gambar 4.3 Exploded View Alat Kalibrasi Mesin 3D Scanner 3 DOF

Gambar 4.4 Penomoran Alat Kalibrasi Mesin 3D Scanner 3 DOF

Gambar 4.5 Desain Alternatif

Gambar 4.6 Desain Terpilih Tempak Depan

Gambar 4.7 Desain Terpilih Samping Dan Atas

Gambar 5.1 Grafik Jumlah Part

Gambar 5.2 Diagram Efficiency Dan Grafik Waktu Perakitan

Gambar 6.1 Grafik Hubungan antara jumlah part, waktu perakitan dan design efficiency



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

DAFTAR TABEL

Tabel 4.1 Hasil Pengamatan Di Lab Mesin PNJ Dan PT. X

Tabel 4.2 Spesifikasi Alat Meja Kalibrasi 3 DOF

Tabel 4.3 List Komponen Alat Kalibrasi Mesin 3D Scanner 3 DOF

Tabel 4.4 Sub Assembly Data

Tabel 4.5 Envelope Dimensions

Tabel 4.6 Alpha Beta Symmetry & Handling, Insertion Difficulties

Tabel 4.7 Jumlah Komponen

Tabel 4.8 Waktu Perakitan

Tabel 4.9 Indikator Kepentingan

Tabel 4.10 Indikator Kepentingan

Tabel 4.11 Analisa Kemampuan Produk

Tabel 4.12 Target Kebutuhan

Tabel 4.13 Spesifikasi Produk

Tabel 4.14 Waktu Perakitan

Tabel 4.15 Deskripsi Alat

Tabel 4.16 Kriteria Penilaian

Tabel 4.17 Pemilihan Konsep

Tabel 4.18 Spesifikasi Alat Desain Terpilih

Tabel 4.19 Komponen Desain Terpilih

Tabel 4.20 Sub Assembly Data Desain Terpilih

Tabel 4.21 Envelope Dimensions Desain Terpilih

Tabel 4.22 Envelope Dimensions Desain Terpilih

Tabel 4.23 Jumlah Komponen Desain Terpilih

Tabel 4.24 Waktu Perakitan Desain Terpilih

Tabel 5.1 Analisa Kekurangan Dan Perbaikan

Tabel 5.2 Perubahan Performansi

Tabel 5.3 Perbandingan Desain Awal Dan Desain Usulan



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

DAFTAR LAMPIRAN

Lampiran 1 Analisa DFA Desain Alternatif 1

Lampiran 2 Analisa DFA Desain Alternatif 2

Lampiran 3 Harga Komponen

Lampiran 4 Gambar Desain Alat

Lampiran 5 Tabel estimasi waktu *handling*

Lampiran 6 Tabel estimasi waktu *insertion*





BAB I

PENDAHULUAN

Latar Belakang

Pengembangan produk menjadi proses utama dalam membuat suatu produk atau barang. Didalam pengembangan produk proses perakitan menjadi proses terpenting, karena besarnya biaya dan waktu perakitan dipengaruhi oleh jumlah komponen dari produk yang dibuat.

Salah satu metode pengembangan produk yaitu DFA (design for assembly) menurut Boothroyd-Dewhurst DFA merupakan design suatu produk yang mempertimbangkan bagaimana suatu produk itu dirakit untuk meminimalkan biaya perakitan (Boothroyd-Dewhurst, 1994) [1].

Proses pembuatan desain produk dibuat didasarkan pada bentuk dan spesifikasi yang diinginkan oleh konsumen. Proses desain produk perlu mempertimbangkan waktu perakitan, jumlah komponen, dan bagaimana cara perakitannya, sehingga akan mempermudah pada saat proses perakitan dan mampersingkat waktu perakitannya. Objek studi kasus dari penelitian ini adalah alat bantu Meja Kalibrasi 3 DOF pada mesin 3D scanner GOM ATOS I yang ada di lab Teknik Mesin Politeknik Negeri Jakarta. Penelitian ini bertujuan mencari hubungan antara desain dengan efisiensi perakitan, waktu perakitan dan jumlah part terhadap pemilihan desain pada alat bantu Meja Kalibrasi 3 DOF.

1.2 Rumusan Masalah

Bagaimana merancang alat bantu kalibrasi mesin 3D Scanner dengan menggunakan metode DFA (design for assembly).

1.3 Tujuan dan Manfaat

Tujuan

Mendapatkan Hubungan antara desain dengan efisiensi perakitan, waktu perakitan dan jumlah part terhadap pemilihan desain.



© Hak Cipta Politeknik Negeri Jakarta

Manfaat

Menghasilkan desain usulan rancangan alat kalibrasi mesin 3D Scanner yang lebih efisien dari segi jumlah komponen dan waktu perakitan.

Ruang Lingkup dan Batasan Masalah

1.4.1 Ruang Lingkup

Ruang lingkup dari tugas akhir ini meliputi :

1. Analisa DFA (*design for assembly*)

1.4.2 Batasan Masalah

Dalam upaya memperjelas tujuan yang dicapai, maka batasan masalah ialah :

1. Melakukan analisa DFA pada alat kalibrasi mesin 3D Scanner yang ada di lab Politeknik Negeri Jakarta
2. Rancangan ini khusus mesin 3D scanner GOM ATOS I yang ada di lab PNJ
3. Waktu operasi perakitan diukur dari waktu *handling* dan insertion

1.5 Lokasi Objek Tugas Akhir

Penyelesaian tugas akhir ini dilakukan di kampus Politeknik Negeri Jakarta.

1.6 Metode Penyelesaian Masalah

Masalah yang ditemukan dalam pembuatan tugas akhir ini diawali dengan mengumpulkan data alat kalibrasi mesin 3D Scanner yang ada di lab teknik mesin Politeknik Negeri Jakarta berupa data komponen yang digunakan pada alat, jumlah komponen, dan penghitungan waktu perakitan pada alat. Setelah data kebutuhan didapatkan spesifikasi untuk konsep desain alat. Kemudian konsep desain dianalisa dengan menggunakan metode DFA (*design for assembly*) dan diambil konsep desain mana yang terbaik untuk diterapkan pada perancangan alat.

1.7 Sistematika Penulisan

Sistematika dari tugas akhir ini terdiri dari 5 bab yang disertai dengan beberapa lampiran.

Bab I Pendahuluan

Menguraikan latar belakang pemilihan topik, perumusan masalah, tujuan umum dan khusus, ruang lingkup penelitian dan pembatasan masalah, lokasi

- Hak Cipta :**
1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
 2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



© Hak Cipta Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

objek tugas akhir, garis besar metode penyelesaian masalah, manfaat yang akan didapat, dan sistematika penulisan keseluruhan tugas akhir.

Bab II Studi Pustaka

Memaparkan rangkuman kritis atas pustaka yang menunjang penyusunan/penelitian, meliputi pembahasan tentang topik yang akan dikaji lebih lanjut dalam tugas akhir.

Bab III Metodologi

Menguraikan tentang metodologi, yaitu metode yang digunakan untuk menyelesaikan masalah/penelitian, meliputi prosedur, pengambilan sampel dan pengumpulan data, pengumpulan data, teknik analisis data atau teknis perancangan.

Bab IV Pengumpulan Dan Pengolahan Data

Bab ini berisikan uraian mengenai data-data penelitian yang digunakan dalam proses pengolahan data dan hasil pengolahan yang digunakan sebagai rekomendasi

BAB V Analisa Pembahasan

Bab ini berisi tentang analisis dan interpretasi hasil terhadap pengumpulan dan pengolahan data.

BAB VI Penutup

Berisi kesimpulan dari seluruh hasil pembahasan. Isi kesimpulan harus menjawab permasalahan dan tujuan yang telah ditetapkan dalam tugas akhir. Serta berisi saran-saran yang berkaitan dengan tugas akhir.

**POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA**

**Hak Cipta :**

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

BAB V

ANALISA DAN PEMBAHASAN

Analisa Hasil DFA

Pada pembahasan ini akan menjelaskan hasil dari analisa perbaikan DFA meja kalibrasi 3D Scanner yang meliputi analisa Kekurangan dan Perbaikan Meja Kalibrasi Scanner Berdasarkan Prinsip DFA, Analisa Perbandingan Desain Awal dengan Desain Usulan, Analisa Perbandingan Desain alternatif 1, 2, dan terpilih

1.1 Analisa Kekurangan dan Perbaikan DFA

Tabel 5.1 Analisa Kekurangan dan Perbaikan

No	Komponen	Kekurangan Desain	Perbaikan
1	Akrilik Atas	<ul style="list-style-type: none"> - Akrilik Tidak Dapat Dilepas - Desain Akrilik Masih Menggunakan Rangka Papan 	<ul style="list-style-type: none"> - Desain Akrilik Berbentuk Lingkaran - Akrilik Dapat Dilepas Dan Dapat Dipasang Kembali - Tidak Menggunakan Frame Papan Lagi
2	Rangka Base	Dimensi Rangka Base Terlalu Besar	Dimensi Rangka Base Di Perkecil
3	Meja	-	Menggunakan Meja Tambahan
4	Motor Power Window Putar	Tingkat Keakurasan 96,13%	Menggunakan Motor Stepper Nema 23
5	Motor Power Window Miring	Tingkat Keakurasan 96,13%	Menggunakan Motor Stepper Nema 34
6	Rangka Kayu Bawah	Part Menggunakan Material Kayu Sehingga Mudah Rapuh	Part Diganti Dengan Menggunakan Alumunium
7	Plat Atas Hub	Membuat Rangka Papan Atas Tidak Dapat Dilepas	Part Digantikan Dengan Magnet

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

8	Papan Kayu Atas	Part Menggunakan Material Kayu Sehingga Mudah Rapuh Dan Berat	Part Digantikan Dengan Material Akrilik Sehingga Lebih Kuat Dan Ringan
9	Pillow Block	Material Part Menggunakan Cast Iron Sehingga Lebih Berat	Part digantikan dengan material PLA
10	Kotak Miring	-	Part Digantikan Dengan Menggunakan Pillow Blok
11	Dudukan La	-	
12	Dudukan La Pla	-	
13	Linear Actuator	-	
14	Linear Bearing	-	
15	Rangka Atas	Part Menggunakan Material Kayu Sehingga Mudah Rapuh Dan Berat	Part Dihilangkan
16	Rangka Hub Tengah		
17	Rangka Linear 1		
18	Rangka Linear 2		
19	Rangka Linear 3		
20	Rangka Linear 4	-	
21	Roda Caster	-	
22	Tutup Panel Kontrol	-	
23	Hub Tengah	Dimeter Hub Terlalu Besar 20 Cm, Dan Part Terlalu Berat	
24	Plat Power Window	Part Terlalu Berat	
25	Holder As Linear	-	
26	Papan Kayu Bawah	Part Menggunakan Material Kayu Sehingga Mudah Rapuh Dan Berat	
27	Rangka Papan Atas	Rangka Tidak Dapat Lepas Pasang	Part Menggunakan Material Akrilik Dan Dapat Di Lepas Pasang
28	Rangka Papan Kayu Tengah	Part Menggunakan Material Kayu Sehingga Mudah Rapuh	Part Menggunakan Material Akrilik Sehingga Lebih Kuat



©

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Analisa perbaikan adalah cara yang ampuh untuk mengidentifikasi kemungkinan penyederhanaan dalam suatu produk. Setelah dilakukan DFA ada beberapa part yang hilang dikarenakan pada desain baru part tersebut tidak digunakan pada desain yang baru. Hal tersebut dikarenakan oleh beberapa faktor:

Faktor cost

Kinerja dari part sebelumnya

Material yang digunakan part tersebut

1.2 Analisa Perbandingan Desain Awal dengan Desain Terpilih

Perubahan Performansi dari Adanya Redesign Meja Kalibrasi 3D Scanner

Salah satu tujuan dilakukannya proses DFA terhadap suatu produk yaitu perubahan performansi dari produk tersebut. Berikut ini adalah perubahan performansi dari meja kalibrasi 3D Scanner setelah dilakukan DFA :

Tabel 5.2 Perubahan Performansi

No	Kriteria	Desain Awal	Desain setelah DFA	Perubahan Performansi	%
1	Total Waktu Perakitan (TM)	982.2 Second	361 Second	Pengurangan Waktu Perakitan	63.20 %
2	Jumlah Part	139	63	Pengurangan Jumlah part	54.70 %
3	Design Efficiency (E)	12.21%	24.12%	Selisih Design Efficiency usulan dengan awal	11.91 %

Total Waktu Perakitan

Waktu perakitan pada desain awal sebesar 982.2 detik, setelah dilakukan DFA waktu perakitan lebih singkat menjadi 361 detik oleh karena itu didapatkan pengurangan waktu setelah dilakukan DFA yaitu sebesar 63.20%

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

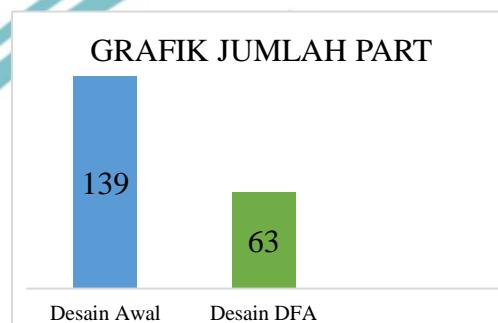
a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Jumlah Part

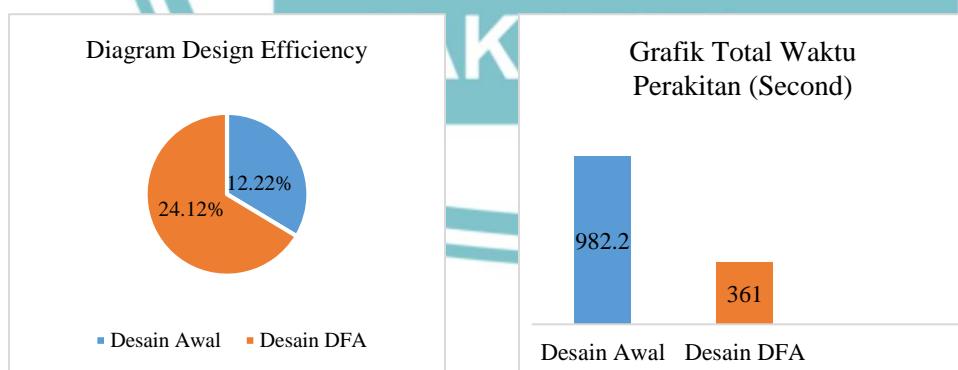
Dalam membuat suatu desain, banyaknya jumlah komponen sangat berpengaruh terhadap desain, semakin banyak jumlah komponen yang harus di rakit maka semakin banyak pula biaya perakitan yang dikeluarkan dan waktu perakitannya. Untuk kasus mesin meja kalibrasi 3D Scanner, desain awal mesin jumlah part sebanyak 139 part, kemudian setelah DFA menjadi 63 part. Sehingga didapatkan pengurangan jumlah part setelah DFA sebesar 54.70%



Gambar 5.1 Grafik Jumlah Part

Design Efficiency (E)

Dari hasil analisa yang didapatkan, setelah dilakukan DFA selisih efficiency sebelum dengan sesudah DFA yaitu sebesar 11.91%. Untuk efficiency sebelum DFA didapatkan nilai sebesar 12.21 % sedangkan sesudah DFA sebesar 24.12%. Peningkatan efficiency desain tersebut dipengaruhi oleh penyusutan jumlah part setelah dilakukan DFA sebesar 63 part.



Gambar 5.2 Diagram efficiency dan grafik waktu perakitan

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

1.3 Analisa Perbandingan Desain alternatif 1, 2, dan 3 (terpilih)

Tabel 5.4 Perbandingan Desain alternatif 1, 2, dan terpilih

No	Kriteria	Alternatif 1	Alternatif 2	Alternatif 3
1	Jumlah Part per Produk	71	73	63
2	Design Efficiency (E)	15.63%	14.27%	24.12%
3	Jumlah Part Aktual	21	21	29
4	Total Waktu Perakitan (TM)	404.99	441.47	360.59
5	Estimasi harga	4,058,830	3,506,521	3,173,000

Dari tabel diatas dapat diketahui desain alternatif 3 memiliki nilai efisiensi yang lebih tinggi dibandingkan dengan desain alternatif 1 dan 2, karena jumlah part yang digunakan pada desain alternatif 3 lebih sedikit. Dengan semakin tinggi nilai *efisiensi* dari desain, total waktu perakitan juga akan semakin cepat. Dari tabel diatas total waktu perakitan dari desain alternatif 3 yaitu sebesar 360.59 detik. Sedangkan dari segi estimasi harga, penambahan jumlah komponen tidak selalu menyebabkan peningkatan harga alat, hal ini dapat dilihat pada desain alternatif 2 dengan desain alternatif 1. Estimasi harga desain alternatif 2 lebih rendah dibandingkan dengan alternatif 1, dimana jumlah komponen desain alternatif 2 lebih besar dibandingkan dengan desain alternatif 1. Hal tersebut dapat dikarenakan pada saat melakukan pengurangan komponen namun ada penambahan seperti *jig* dan *fixture* pada proses perakitannya maka hal tersebut akan memengaruhi estimasi harga alat. Atau juga dapat dipengaruhi oleh perbedaan komponen yang digunakan dari masing – masing alternatif, semakin mahal komponen yang digunakan maka akan semakin tinggi estimasi harga alat walaupun jumlah komponen lebih sedikit.

Hak Cipta :

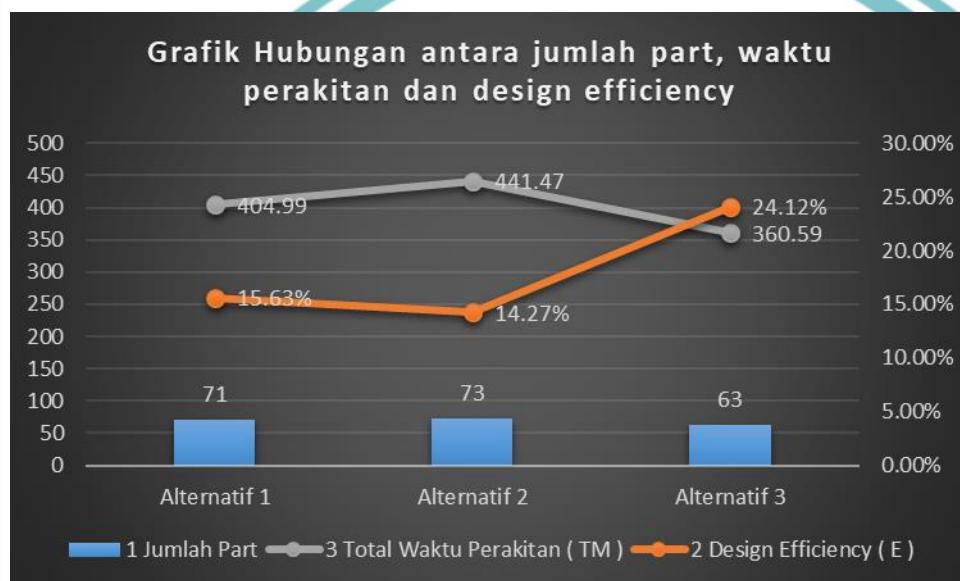
1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

BAB VI

PENUTUP

Kesimpulan

Setelah dilakukan analisa dan pembahasan hasil DFA didapatkan beberapa kesimpulan sebagai berikut :



Gambar 6.1 Grafik Hubungan antara jumlah part, waktu perakitan dan design efficiency

Dari ketiga desain alternatif dapat diketahui bahwa penambahan jumlah komponen memengaruhi nilai efisiensi perakitan, semakin banyak komponen membuat efisiensi perakitan akan semakin menurun. Sedangkan dari segi waktu perakitan semakin singkat waktu perakitan maka efisiensi perakitan semakin naik, hal tersebut dapat dipengaruhi oleh tingkat kesulitan pada saat perakitan, semakin sedikit jumlah komponennya diharapkan tingkat kesulitan perakitan juga semakin menurun sehingga efisiensi perakitan menjadi naik dan waktu perakitan menjadi lebih singkat



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Saran

Saran yang dapat diberikan berdasarkan hasil penelitian untuk langkah pengembangan atau penelitian selanjutnya, sebagai berikut:

- 1) Hasil yang didapat dari penelitian ini hanyalah analisa pada perakitan, waktu perakitan dan efisiensi perakitan. Sedangkan untuk membuat alat kalibrasi mesin 3D *Scanner* ini dapat diterapkan aplikasi *Design for Manufacturing* untuk mendapatkan biaya dan waktu dalam proses pembuatannya.





Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

DAFTAR PUSTAKA

- Boothroyd, G., P. Dewhurst, W. Knight, "Product Design For Manufacture and Assembly", Third Edition , New York, 1994.
- George E. Dieter, Linda C. Schmidt, "Engineering Design", McGraw-Hill, 2013
- Yang, D.Y. et al. Development of integrated and intelligent design and analysis system for forging processes, Annals of CIRP, 49 (1), p. 177, 2000.
- Ulrich, Karl T. dan Eppinger, Steven D. Product Design and Development. 6 th New York, 2016
- Fadzilah M. Karima N I, "Rancang Bangun Meja Kalibrasi 3 DOF Dengan Pengaturan Sudut Semi Otomatis Berbasis Arduino Sebagai Penunjang Perangkan 3D Scanner", Skripsi, Program Studi Teknik Manufaktur Politeknik Negeri Jakarta, Depok, 2017.
- Prastyo A, "Aplikasi Fotogrametri Jarak Dekat untuk Pemodelan 3D Candi Gedong Songo", Jurusan Teknik Geodesi Universitas Diponegoro, Semarang

© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

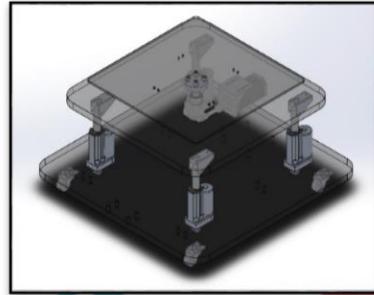
a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak menggunakan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

LAMPIRAN 1

ANALISA DFA DESAIN ALTERNATIF 1



1	2	3	4	5	6	7	8	Name of Assembly
part I.D. No.	number of items	two-digit manual handling time	per part	manual insertion code	manual insertion time per part	operation time, seconds	figures for estimation of theoretical minimum	
001	1	10	1.5	00	1.5	3	0	Base atas
002	1	10	1.5	10	4	5.5	0	Hub
003	1	10	1.5	38	6	7.5	1	Baut M8
004	1	10	1.5	38	6	7.5	1	Baut M8
005	1	10	1.5	38	6	7.5	1	Baut M8
006	1	10	1.5	38	6	7.5	1	Baut M8
007	1	00	1.13	02	2.5	3.63	0	Shaft bavel gear
008	1	10	1.5	38	6	7.5	0	Baut M4
009	1	30	1.95	02	2.5	4.45	1	Bavel Gear set
010	1	30	1.95	02	2.5	4.45	0	Pasak
011	1	30	1.95	02	2.5	4.45	1	Motor Stepper Nema 23 Putar
012	1	30	1.95	00	1.5	3.45	1	Bracket Motor Stepper
013	6	10	1.5	38	6	45	1	Baut M8
014	1	00	1.13	00	1.5	2.63	0	Base Tengah
015	1	00	1.13	02	2.5	3.63	0	Bearing
016	1	10	1.5	00	1.5	3	0	Linear Actuator

POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

- a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
- b. Pengutipan tidak mengikuti kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

017	2	30	1.95	00	1.5	6.9	1	Linear Actuator Bracket
018	2	10	1.5	38	6	15	0	Baut M4
019	2	10	1.5	38	6	15	0	Baut M4
020	2	10	1.5	38	6	15	1	Baut M8
021	1	10	1.5	00	1.5	3	0	Linear Actuator
022	2	30	1.95	00	1.5	6.9	1	Linear Actuator Bracket
023	2	10	1.5	38	6	15	0	Baut M4
024	2	10	1.5	38	6	15	0	Baut M4
025	2	10	1.5	38	6	15	1	Baut M8
026	1	10	1.5	00	1.5	3	0	Linear Actuator
027	2	30	1.95	00	1.5	6.9	1	Linear Actuator Bracket
028	2	10	1.5	38	6	15	0	Baut M4
029	2	10	1.5	38	6	15	0	Baut M4
030	2	10	1.5	38	6	15	1	Baut M8
031	1	10	1.5	00	1.5	3	0	Linear Actuator
032	2	30	1.95	00	1.5	6.9	1	Linear Actuator Bracket
033	2	10	1.5	38	6	15	0	Baut M4
034	2	10	1.5	38	6	15	0	Baut M4
035	2	10	1.5	38	6	15	1	Baut M8
036	1	00	1.13	00	1.5	2.63	0	Base Bawah
037	1	10	1.5	38	6	7.5	1	Baut M8
038	1	10	1.5	38	6	7.5	1	Baut M8
039	1	10	1.5	38	6	7.5	1	Baut M8
040	1	10	1.5	38	6	7.5	1	Baut M8
041	1	00	1.13	02	2.5	3.63	0	Rangka Bawah
042	1	10	1.5	00	1.5	3	0	Frame Rangka 1
043	1	10	1.5	00	1.5	3	0	Frame Rangka 2
044	1	10	1.5	00	1.5	3	0	Frame Rangka 3
045	1	10	1.5	00	1.5	3	0	Frame Rangka 4
046	1	00	1.13	00	1.5	2.63	1	Bearing Housing Putar
047	1	00	1.13	02	2.5	3.63	0	Bearing 12 mm
048	1	00	1.13	02	2.5	3.63	0	Bearing 12 mm
049	2	10	1.5	38	6	15	0	Baut M8
					407.44 s		21	E = 15. 63%
					TM		NM	

© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

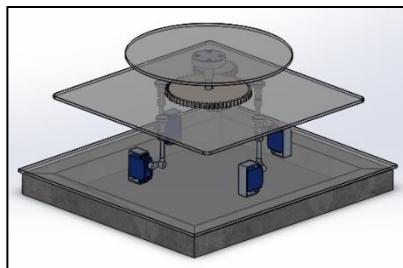
1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

- a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
- b. Pengutipan tidak menggunakan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

LAMPIRAN 2

ANALISA DFA DESAIN ALTERNATIF 2



1	2	3	4	5	6	7	8	9	Name of Assembly
part ID. No.	number of items	two-digit manual handling code	manual handling time per part	two-digit manual insertion code	manual insertion time per part	operation time, seconds (2 x I(4) + (6))	operation cost, Rp. 1.04 x (7)	figures for estimation of theoretical	
001	1	10	1.5	00	1.5	3	0	0	Base atas
002	1	10	1.5	10	4	5.5	0	0	Hub
003	1	10	1.5	38	6	7.5		1	Baut M8
004	1	10	1.5	38	6	7.5		1	Baut M8
005	1	10	1.5	38	6	7.5		1	Baut M8
006	1	10	1.5	38	6	7.5		1	Baut M8
007	1	00	1.13	02	2.5	3.63		0	Poros worm gear
008	1	00	1.13	02	2.5	3.63		0	Bearing 12 mm
009	1	30	1.95	02	2.5	4.45		0	Spur Gear set
010	1	00	1.13	00	1.5	2.63		0	Base miring
011	1	30	1.95	02	2.5	4.45		0	Servo MG9996
012	1	14	2.55	00	1.5	4.05		1	Universal Joining
013	1	00	1.13	02	2.5	3.63		1	Rod Lever
014	1	14	2.55	00	1.5	4.05		1	Ball Ekstension Lever



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak mengikuti kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

015	2	10	1.5	38	6	15		0	Baut M4
016	1	30	1.95	02	2.5	4.45		0	Servo MG9996
017	1	14	2.55	00	1.5	4.05		1	Universal Joining
018	1	00	1.13	02	2.5	3.63		1	Rod Lever
019	1	14	2.55	00	1.5	4.05		1	Ball Ekstension Lever
020	2	10	1.5	38	6	15		0	Baut M4
021	1	30	1.95	02	2.5	4.45		0	Servo MG9996
022	1	14	2.55	00	1.5	4.05		1	Universal Joining
023	1	00	1.13	02	2.5	3.63		1	Rod Lever
024	1	14	2.55	00	1.5	4.05		1	Ball Ekstension Lever
025	2	10	1.5	38	6	15		0	Baut M4
026	1	30	1.95	02	2.5	4.45		0	Servo MG9996
027	1	14	2.55	00	1.5	4.05		1	Universal Joining
028	1	00	1.13	02	2.5	3.63		1	Rod Lever
029	1	14	2.55	00	1.5	4.05		1	Ball Ekstension Lever
030	2	10	1.5	38	6	15		0	Baut M4
031	1	20	1.8	00	1.5	3.3		0	Bracket Motor Servo
032	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
033	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
034	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
035	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
036	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
037	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
038	1	20	1.8	00	1.5	3.3		0	Bracket Motor Servo
039	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
040	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
041	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
042	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
043	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
044	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
045	1	20	1.8	00	1.5	3.3		0	Bracket Motor Servo
046	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
047	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
048	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
049	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
050	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
051	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
052	1	20	1.8	00	1.5	3.3		0	Bracket Motor Servo
053	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
054	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
055	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak mengikuti kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

056	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
057	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
058	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
059	1	00	1.13	00	1.5	2.63		0	Base Bawah
060	1	10	1.5	38	6	7.5		1	Baut M8
061	1	10	1.5	38	6	7.5		1	Baut M8
062	1	10	1.5	38	6	7.5		1	Baut M8
063	1	10	1.5	38	6	7.5		1	Baut M8
064	1	00	1.13	02	2.5	3.63		0	Rangka Bawah
065	1	30	1.95	02	2.5	4.45		1	Motor Stepper NEMA 23
066	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
067	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
068	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
069	1	10	1.5	38	6	7.5		0	Baut M4
						441.47		21	E = 14.27

POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

LAMPIRAN 3

HARGA KOMPONEN

. Desain Awal`

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Nama Part	Harga Satuan	Qty	Harga Total	Sumber	Berat (Gr)
Akrilik Atas	80,000	1	80,000	Offline	383.81
As Linear	78,000	4	312,000	Tokopedia	15.08
As Pw Miring	54,600	1	54,600	Tokopedia	23.17
Poros pw putar	15,600	1	15,600	Tokopedia	49.83
Baut M8	12,000	-	12,000	Tokopedia	220
Bearing Putar	39,000	2	78,000	Tokopedia	65
Dudukan La	60,000	1	60,000	Offline	40.39
Dudukan La Pla	60,000	1	60,000	Offline	240.66
Holder As Linear	60,000	4	240,000	Offline	110.33
Hub	80,000	1	80,000	Offline	27.59
Hub Tengah	100,000	1	100,000	Offline	78.31
Kotak Miring	45,000	2	90,000	Offline	28.06
Linear Actuator	175,000	1	175,000	Tokopedia	3500
Linear Bearing	33,500	4	134,000	Tokopedia	100
Motor Power Window Miring	125,000	1	125,000	Tokopedia	650
Motor Power Window Putar	125,000	1	125,000	Tokopedia	650
Papan Kayu Atas	42,000	1	42,000	Offline	558.96
Papan Kayu Bawah	42,000	1	42,000	Offline	1597.44
Pillow Block	34,500	2	69,000	Tokopedia	900
Plat Atas Hub	25,000	1	25,000	Offline	11.92
Plat Power Window	20,000	2	40,000	Offline	24.96
Rangka Atas	18,000	1	18,000	Offline	207.27
Rangka Base	18,000	1	18,000	Offline	83.1
Rangka Hub Tengah	18,000	1	18,000	Offline	136.04
Rangka Kayu Bawah	42,000	1	42,000	Offline	703.77
Rangka Linear	18,000	4	72,000	Offline	94.97
Rangka Papan Atas	42,000	1	42,000	Offline	69.61
Rangka Papan Kayu Tengah	42,000	1	42,000	Offline	601.62
Rivet	50,000	-	50,000	Tokopedia	0.45
Roda Caster	12,000	4	48,000	Tokopedia	370
Tutup Panel Kontrol	32,000	4	128,000	Offline	580.14
Total			2,437,200		

3. Desain Alternatif 1

Nama Part	Harga satuan	qty	Harga total	Sumber
Base atas	150,000	1	150,000	offline
Base Bawah	150,000	1	150,000	offline
Base Tengah	150,000	1	150,000	offline
Baut M4	50,000	-	50,000	Tokopedia
Baut M8	50,000	-	50,000	Tokopedia
Bavel Gear set	170,000	1	170,000	Tokopedia
Bearing 12 mm	39,000	3	117,000	Tokopedia
Bearing Housing Putar	42,902	1	42,902	Tokopedia
Bracket Motor Stepper	62,928	1	62,928	Tokopedia
Frame Rangka 1	75,000	1	75,000	offline
Frame Rangka 2	75,000	1	75,000	offline
Frame Rangka 3	75,000	1	75,000	offline
Frame Rangka 4	75,000	1	75,000	offline
Hub	200,000	1	200,000	offline
Linear Actuator	359,000	4	1,436,000	Tokopedia
Linear Actuator Bracket	70,000	8	560,000	Tokopedia
Motor Stepper Nema 23 Putar	400,000	1	400,000	Tokopedia
Rangka Bawah	100,000	1	100,000	offline
Shaft bavel gear	120,000	1	120,000	offline
Total			4,058,830	

3. Desain Alternatif 2

Nama Part	Harga satuan	qty	Harga total	Sumber
Ball Ekstension Lever	75,500	4	302,000	Tokopedia
Base atas	150,000	1	150,000	offline
Base Bawah	150,000	1	150,000	offline
Base miring	150,000	1	150,000	offline
Baut M8	50,000	-	50,000	Tokopedia
Bearing 12 mm	39,000	1	39,000	Tokopedia
Bracket Motor Servo	55,000	4	220,000	Tokopedia
Hub	200,000	1	200,000	offline
Motor Stepper NEMA 23	400,000	1	400,000	Tokopedia
Rangka Bawah	100,000	1	100,000	offline
Rod Lever	75,500	4	302,000	Tokopedia
Servo MG9996	150,000	4	600,000	Tokopedia
Shaft worm gear	120,000	1	120,000	Tokopedia

Hak Cipta :

- Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

- Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Spur Gear set	100,000	1	100,000	Tokopedia
Universal Joining	60,000	4	240,000	Tokopedia
Baut M4	50,000	-	50,000	Tokopedia
Total			3,173,000	

4. Desain Alternatif 3 (Terpilih)

Nama Part	Harga Satuan	Qty	Harga Total	Sumber
Base Plat Miring	150,000	1	150,000	Offline
Base Plat Putar	75,000	1	75,000	Tokopedia
Baut M8	12,000	-	12,000	Tokopedia
Bearing 12 mm	39,000	4	156,000	Tokopedia
Bearing Housing Putar	42,902	1	42,902	Tokopedia
Bevel Gear Set Putar	45,687	1	45,687	Tokopedia
Bracket Motor Stepper	62,928	2	125,856	Offline
Casing Body Atas	80,000	1	80,000	Offline
Casing Body Belakang	80,000	1	80,000	Offline
Casing Body Depan	80,000	1	80,000	Offline
Casing Body Kanan	80,000	1	80,000	Offline
Casing Body Kiri	80,000	1	80,000	Offline
Coupling Shaft & Mtr Stepper	62,928	1	62,928	Offline
Frame Atas	75,000	1	75,000	Offline
Frame Bawah	75,000	1	75,000	Offline
Hub Shaft	200,000	1	200,000	Offline
Magnet Atas	21,000	1	21,000	Tokopedia
Magnet Bawah	45,000	1	45,000	Tokopedia
Motor Stepper Nema 23 Putar	400,000	1	400,000	Tokopedia
Motor Stepper Nema 34 Miring	890,000	1	890,000	Tokopedia
Pillow Block Kanan	149,587	1	149,587	Offline
Pillow Block Kiri	149,587	1	149,587	Offline
Poros Putar	120,000	1	120,000	Tokopedia
Shaft Lock	70,975	1	70,975	Tokopedia
Poros Miring	120,000	1	120,000	Tokopedia
Shaft Penyangga	120,000	1	120,000	Tokopedia
Total			3,506,522	



©

LAMPIRAN 4

GAMBAR DESAIN ALAT

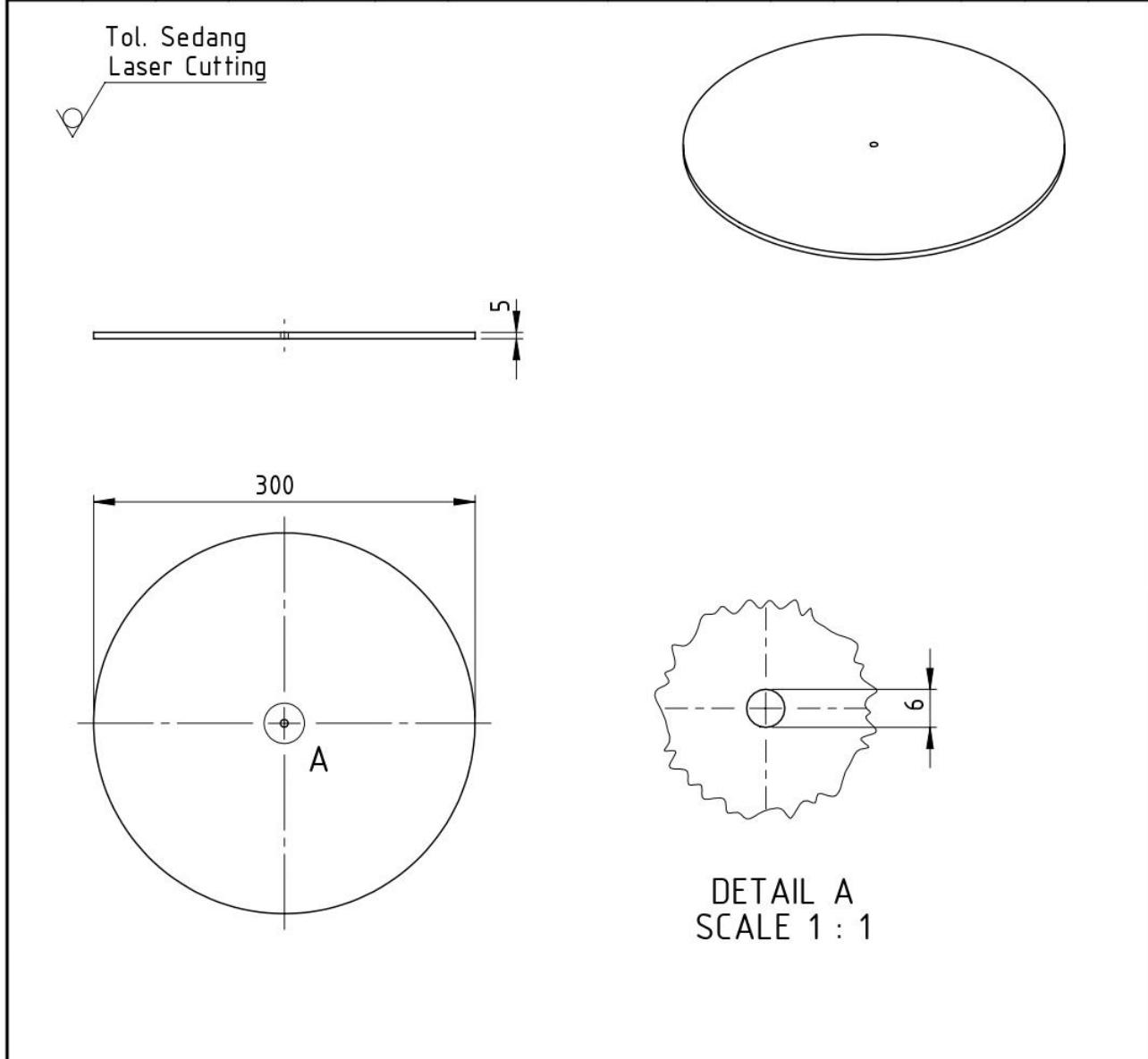
Meja Kalibrasi 3D Scanner					
III	II	I	Perubahan :	Skala	Digambar
			Meja Kalibrasi 3D Scanner	1 : 5	Diperiksa
			Politeknik Negeri Jakarta	No 00/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021	

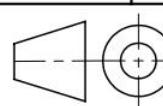
The diagram shows a 3D model of a rectangular baseplate with a central circular bearing housing. A motor assembly is mounted on top of the housing. Four callout lines point to specific parts: line 1 points to the top circular plate; lines 2 through 5 point to the vertical support structure; lines 6 and 7 point to the side panels; lines 8 and 9 point to the front panel; lines 10 and 11 point to the rear panel; lines 12 and 13 point to the baseplate; and line 14 points to the side of the baseplate.

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber
a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penuhan tugas akhir dan kerja praktik
b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang menggumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Nilai Kekasaran						Toleransi								
N12	50	N8	3.3	N4	0.2	Ukuran Minimum (mm)		>0.5-3	>3-6	>6-30	>30-120	>120-315	>315-1000	>1000-2000
N11	25	N7	1.6	N3	0.1	Penyimpangan yang diizinkan	Teliti	±0.05	±0.05	±0.1	±0.15	±0.2	±0.3	±0.5
N10	12.5	N6	0.8	N2	0.05		Sedang	±0.1	±0.1	±0.2	±0.3	±0.5	±0.8	±1.2
N9	6.3	N5	0.4	N1	0.025		Kasar		±0.2	±0.5	±0.8	±1.2	± 2	±0.3



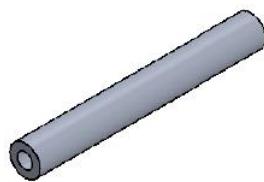
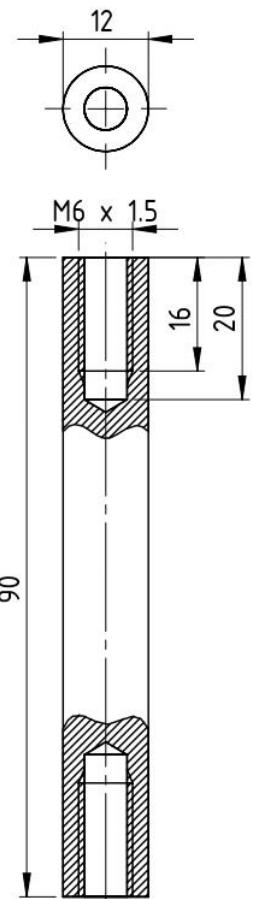
			Base atas miring			Acrylic	$\varnothing 305 \times 5$ mm		
Jumlah		Nama Bagian			No Bag	Bahan	Ukuran		Keterangan
III	II	I	Perubahan :						
Meja Kalibrasi 3D Scanner						Skala 1:5	Digambar		
							Diperiksa		
Politeknik Negeri Jakarta						No 01/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021			

Nilai Kekasaran						Toleransi								
N12	50	N8	3.3	N4	0.2	Ukuran Minimum (mm)		>0.5-3	>3-6	>6-30	>30-120	>120-315	>315-1000	>1000-2000
N11	25	N7	1.6	N3	0.1	Penyimpangan yang diizinkan	Teliti	±0.05	±0.05	±0.1	±0.15	±0.2	±0.3	±0.5
N10	12.5	N6	0.8	N2	0.05		Sedang	±0.1	±0.1	±0.2	±0.3	±0.5	±0.8	±1.2
N9	6.3	N5	0.4	N1	0.025		Kasar		±0.2	±0.5	±0.8	±1.2	± 2	±0.3

Toleransi Sedang

Bubut, Bor, Tap

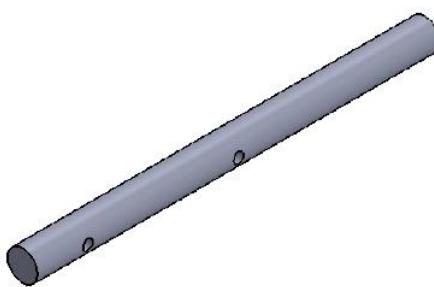
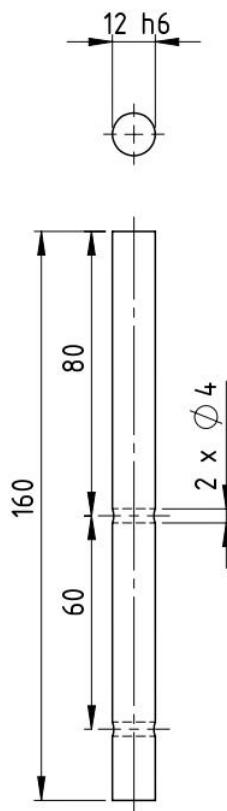
N8



			Shaft Penyangga		AL Alloy	Ø 13 x 95 mm	
Jumlah		Nama Bagian		No Bag	Bahan	Ukuran	Keterangan
III	II	I	Perubahan :				
			Meja Kalibrasi 3D Scanner		Skala 1 : 1	Digambar	
						Diperiksa	
			Politeknik Negeri Jakarta		No 02/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021		

Nilai Kekasaran						Toleransi								
N12	50	N8	3.3	N4	0.2	Ukuran Minimum (mm)	>0.5-3	>3-6	>6-30	>30-120	>120-315	>315-1000	>1000-2000	
N11	25	N7	1.6	N3	0.1	Penyimpangan yang diizinkan	Teliti	± 0.05	± 0.05	± 0.1	± 0.15	± 0.2	± 0.3	± 0.5
N10	12.5	N6	0.8	N2	0.05		Sedang	± 0.1	± 0.1	± 0.2	± 0.3	± 0.5	± 0.8	± 1.2
N9	6.3	N5	0.4	N1	0.025		Kasar		± 0.2	± 0.5	± 0.8	± 1.2	± 2	± 0.3

Toleransi Sedang

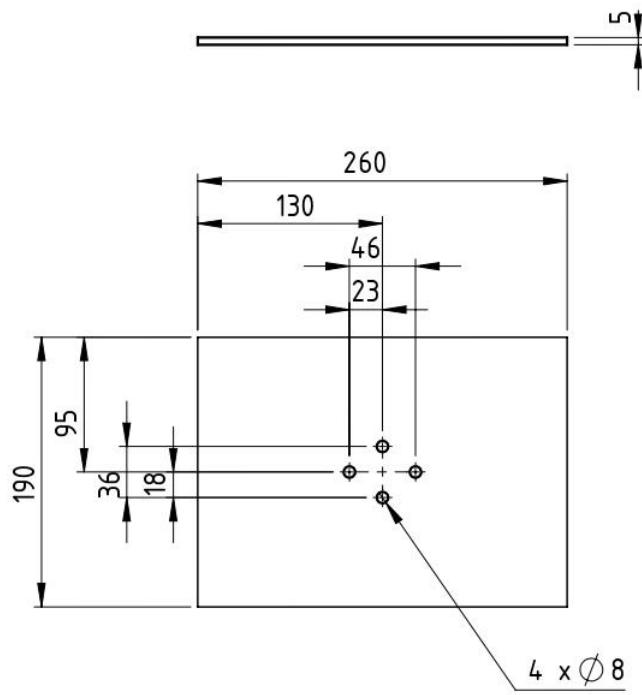
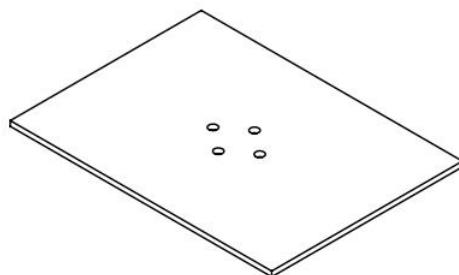
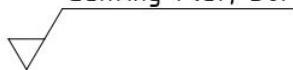
Bubut, Bor
N8

			Poros Miring			Al Alloy	$\varnothing 12 \times 170$		
Jumlah		Nama Bagian		No Bag	Bahan	Ukuran		Keterangan	
III	II	I	Perubahan :						
						Skala 1 : 2	Digambar		
			Meja Kalibrasi 3D Scanner				Diperiksa		
			Politeknik Negeri Jakarta			No 03/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021			

Nilai Kekasaran						Toleransi								
						Ukuran Minimum (mm)	>0.5-3	>3-6	>6-30	>30-120	>120-315	>315-1000	>1000-2000	
N12	50	N8	3.3	N4	0.2	Penyimpangan yang diizinkan	Teliti	± 0.05	± 0.05	± 0.1	± 0.15	± 0.2	± 0.3	± 0.5
N11	25	N7	1.6	N3	0.1		Sedang	± 0.1	± 0.1	± 0.2	± 0.3	± 0.5	± 0.8	± 1.2
N10	12.5	N6	0.8	N2	0.05		Kasar		± 0.2	± 0.5	± 0.8	± 1.2	± 2	± 0.3
N9	6.3	N5	0.4	N1	0.025									

Toleransi Sedang

Gunting Plat, Bor

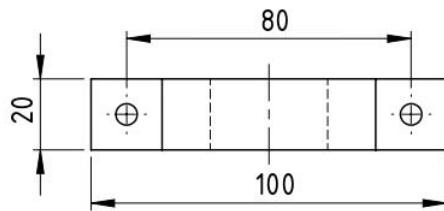
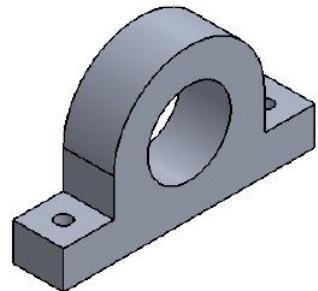
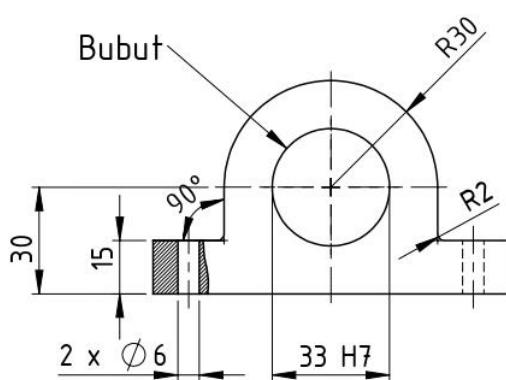


			Base Plat Putar		AL	270 x 200 x 5 mm		
Jumlah			Nama Bagian	No Bag	Bahan	Ukuran		Keterangan
III	II	I	Perubahan :					
			Meja Kalibrasi 3D Scanner			Skala 1 : 5	Digambar	
							Diperiksa	
			Politeknik Negeri Jakarta			No 04/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021		

Nilai Kekasaran						Toleransi								
N12	50	N8	3.3	N4	0.2	Ukuran Minimum (mm)		>0.5-3	>3-6	>6-30	>30-120	>120-315	>315-1000	>1000-2000
N11	25	N7	1.6	N3	0.1	Penyimpangan yang diizinkan	Teliti	±0.05	±0.05	±0.1	±0.15	±0.2	±0.3	±0.5
N10	12.5	N6	0.8	N2	0.05		Sedang	±0.1	±0.1	±0.2	±0.3	±0.5	±0.8	±1.2
N9	6.3	N5	0.4	N1	0.025		Kasar		±0.2	±0.5	±0.8	±1.2	± 2	±0.3

Toleransi Kasar

3D Printing, (Bubut)

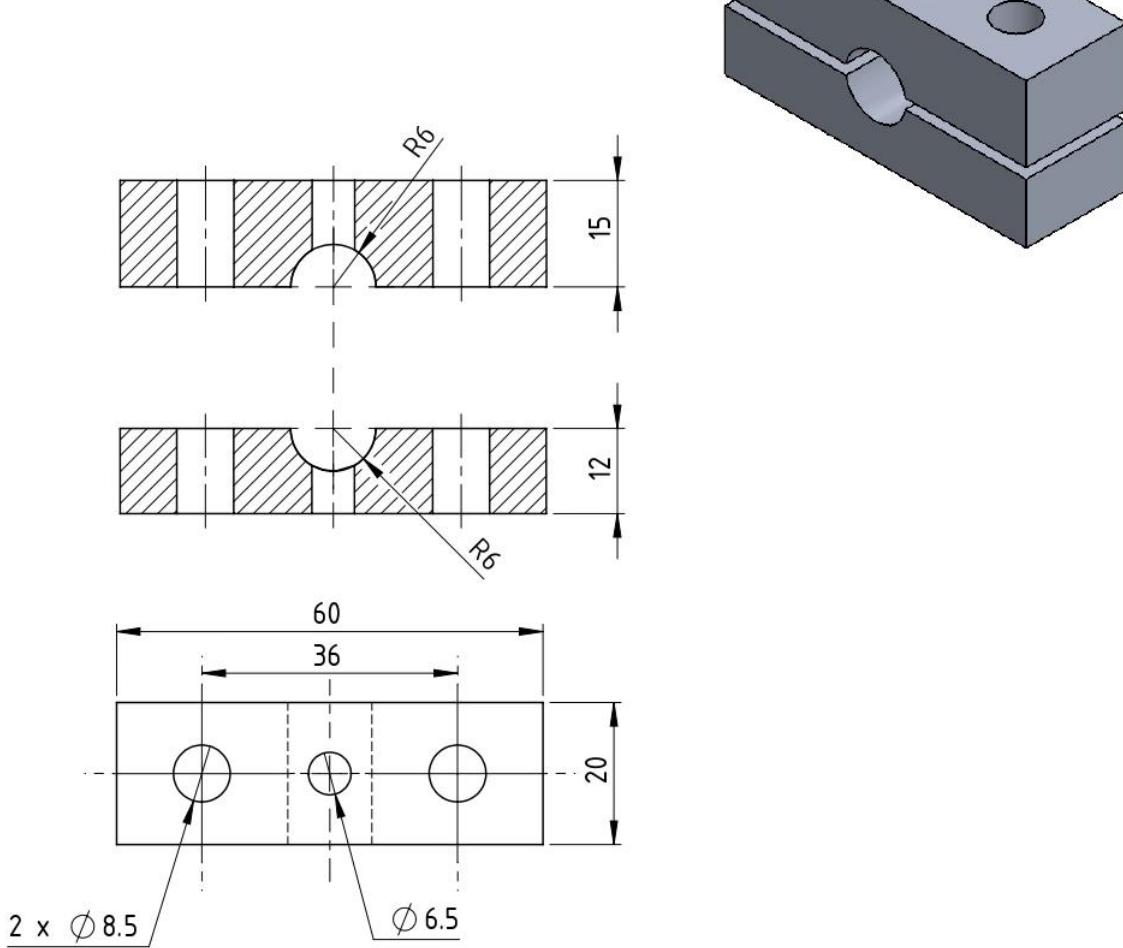


			Bearing Housing		ABS	100 x 20 x 60 mm	
Jumlah		Nama Bagian		No Bag	Bahan	Ukuran	
III	II	I	Perubahan :				
						Skala 1 : 2	Digambar
							Diperiksa
			Meja Kalibrasi 3D Scanner				
			Politeknik Negeri Jakarta			No 05/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021	

Nilai Kekasaran						Toleransi								
N12	50	N8	3.3	N4	0.2	Ukuran Minimum (mm)		>0.5-3	>3-6	>6-30	>30-120	>120-315	>315-1000	>1000-2000
N11	25	N7	1.6	N3	0.1	Penyimpangan yang diizinkan	Teliti	± 0.05	± 0.05	± 0.1	± 0.15	± 0.2	± 0.3	± 0.5
N10	12.5	N6	0.8	N2	0.05		Sedang	± 0.1	± 0.1	± 0.2	± 0.3	± 0.5	± 0.8	± 1.2
N9	6.3	N5	0.4	N1	0.025		Kasar		± 0.2	± 0.5	± 0.8	± 1.2	± 2	± 0.3

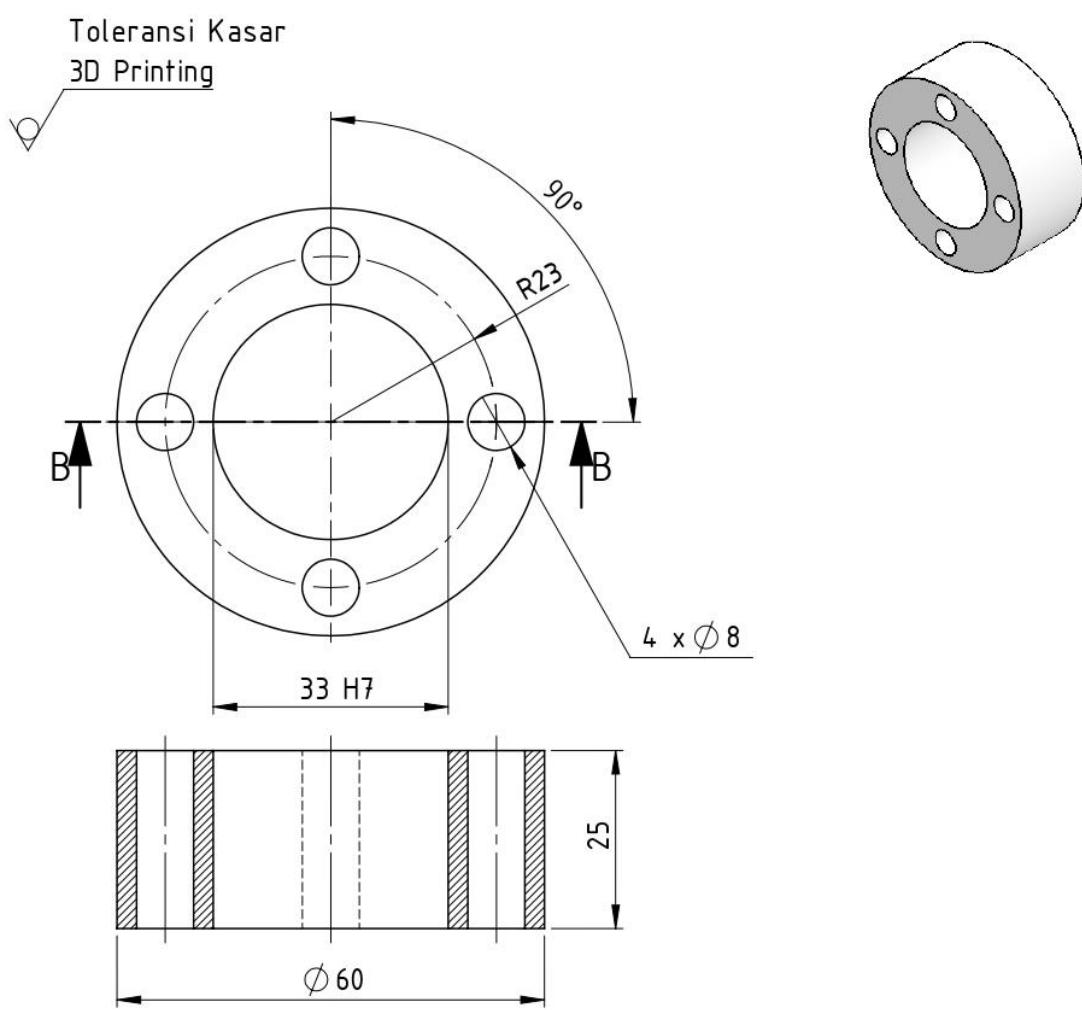
Toleransi Kasar

3D Printing



			Shaft Lock		ABS	60 x 20 x 27 mm	
Jumlah		Nama Bagian		No Bag	Bahan	Ukuran	Keterangan
III	II	I	Perubahan :				
						Skala 1 : 1	Digambar
							Diperiksa
			Meja Kalibrasi 3D Scanner				
						No 06/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021	

Nilai Kekasaran						Toleransi								
N12	50	N8	3.3	N4	0.2	Ukuran Minimum (mm)	>0.5-3	>3-6	>6-30	>30-120	>120-315	>315-1000	>1000-2000	
N11	25	N7	1.6	N3	0.1	Penyimpangan yang diizinkan	Teliti	± 0.05	± 0.05	± 0.1	± 0.15	± 0.2	± 0.3	± 0.5
N10	12.5	N6	0.8	N2	0.05		Sedang	± 0.1	± 0.1	± 0.2	± 0.3	± 0.5	± 0.8	± 1.2
N9	6.3	N5	0.4	N1	0.025		Kasar		± 0.2	± 0.5	± 0.8	± 1.2	± 2	± 0.3

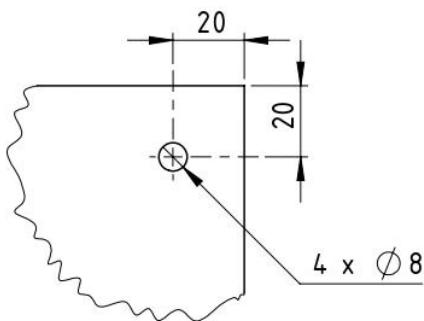
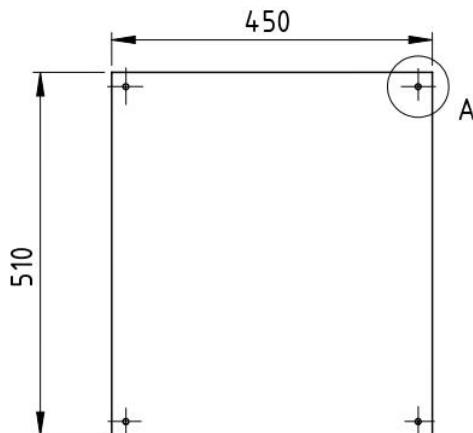
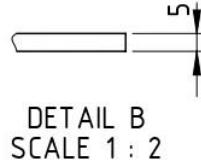
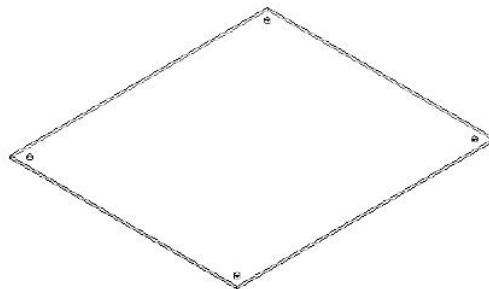


			Housing Bearing Putar		ABS	Ø 60 x 25 mm	
Jumlah		Nama Bagian		No Bag	Bahan	Ukuran	Keterangan
III	II	I	Perubahan :				
			Meja Kalibrasi 3D Scanner			Skala 1 : 1	Digambar
							Diperiksa
Politeknik Negeri Jakarta						No 07/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021	

Nilai Kekasaran						Toleransi								
						Ukuran Minimum (mm)	>0.5-3	>3-6	>6-30	>30-120	>120-315	>315-1000	>1000-2000	
N12	50	N8	3.3	N4	0.2	Penyimpangan yang diizinkan	Teliti	± 0.05	± 0.05	± 0.1	± 0.15	± 0.2	± 0.3	± 0.5
N11	25	N7	1.6	N3	0.1		Sedang	± 0.1	± 0.1	± 0.2	± 0.3	± 0.5	± 0.8	± 1.2
N10	12.5	N6	0.8	N2	0.05		Kasar		± 0.2	± 0.5	± 0.8	± 1.2	± 2	± 0.3
N9	6.3	N5	0.4	N1	0.025									

Toleransi Sedang

Laser Cutting

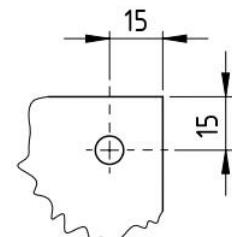
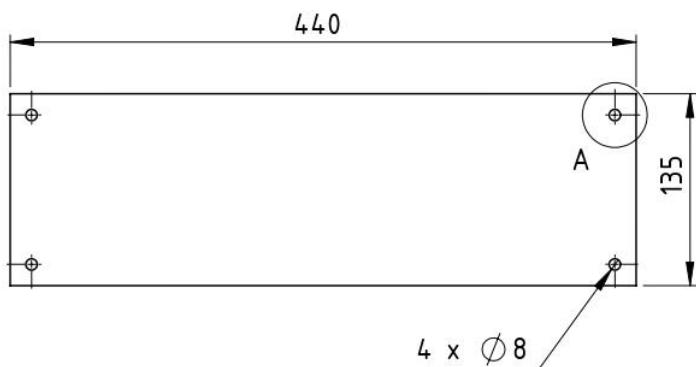
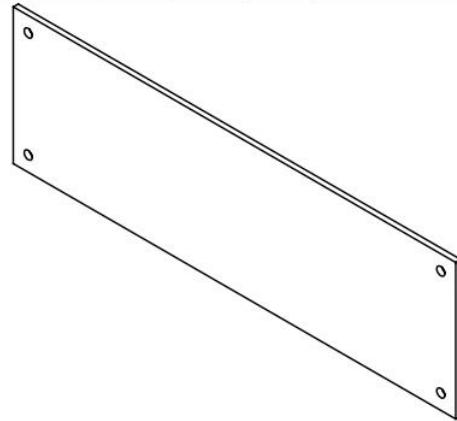
DETAIL A
SCALE 1 : 2

			Baseplat atas alat		Acrylic	520 x 460 x 5 mm			
Jumlah		Nama Bagian		No Bag	Bahan	Ukuran			
III	II	I	Perubahan :						
					Skala 1 : 10	Digambar			
						Diperiksa			
		Meja Kalibrasi 3D Scanner							
		Politeknik Negeri Jakarta		No 08/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021					

Nilai Kekasaran						Toleransi								
N12	50	N8	3.3	N4	0.2	Ukuran Minimum (mm)	>0.5-3	>3-6	>6-30	>30-120	>120-315	>315-1000	>1000-2000	
N11	25	N7	1.6	N3	0.1	Penyimpangan yang diizinkan	Teliti	± 0.05	± 0.05	± 0.1	± 0.15	± 0.2	± 0.3	± 0.5
N10	12.5	N6	0.8	N2	0.05		Sedang	± 0.1	± 0.1	± 0.2	± 0.3	± 0.5	± 0.8	± 1.2
N9	6.3	N5	0.4	N1	0.025		Kasar		± 0.2	± 0.5	± 0.8	± 1.2	± 2	± 3

Toleransi Sedang

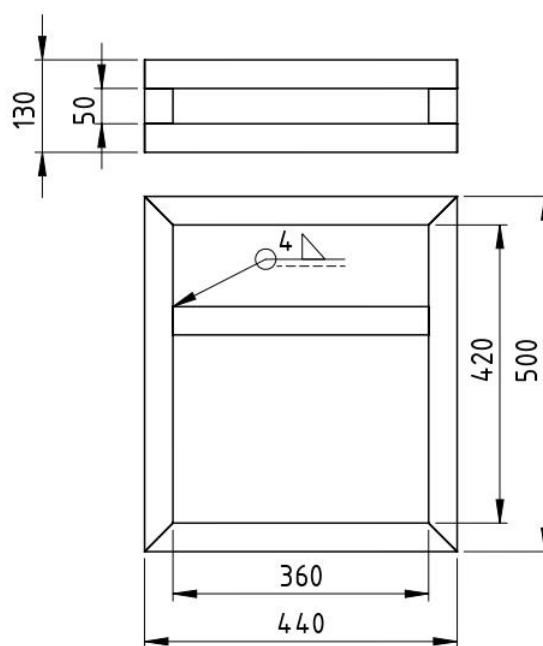
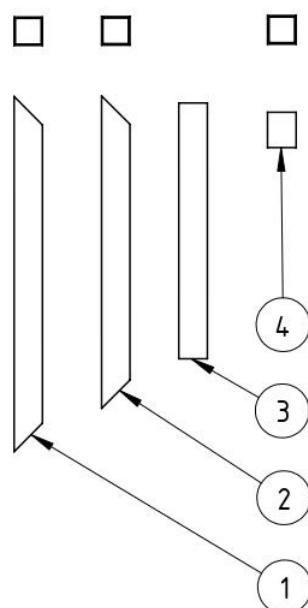
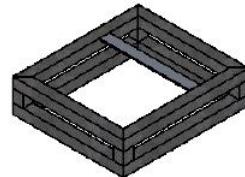
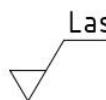
Laser Cutting

DETAIL A
SCALE 1 : 2

			Casing Body Depan		Acrylic	450 x 145 x 5 mm	
Jumlah		Nama Bagian		No Bag	Bahan	Ukuran	
III	II	I	Perubahan :				
			Meja Kalibrasi 3D Scanner			Skala 1 : 5	Digambar
							Diperiksa
Politeknik Negeri Jakarta			No 09/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021				

Nilai Kekasaran						Toleransi								
N12	50	N8	3.3	N4	0.2	Ukuran Minimum (mm)		>0.5-3	>3-6	>6-30	>30-120	>120-315	>315-1000	>1000-2000
N11	25	N7	1.6	N3	0.1	Penyimpangan yang diizinkan	Teliti	±0.05	±0.05	±0.1	±0.15	±0.2	±0.3	±0.5
N10	12.5	N6	0.8	N2	0.05		Sedang	±0.1	±0.1	±0.2	±0.3	±0.5	±0.8	±1.2
N9	6.3	N5	0.4	N1	0.025		Kasar		±0.2	±0.5	±0.8	±1.2	± 2	±0.3

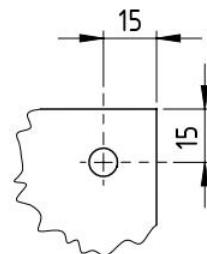
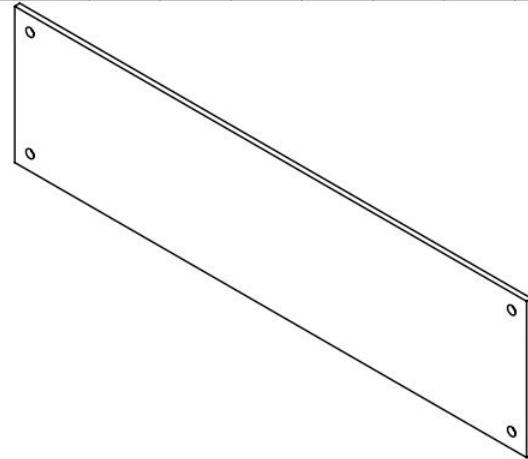
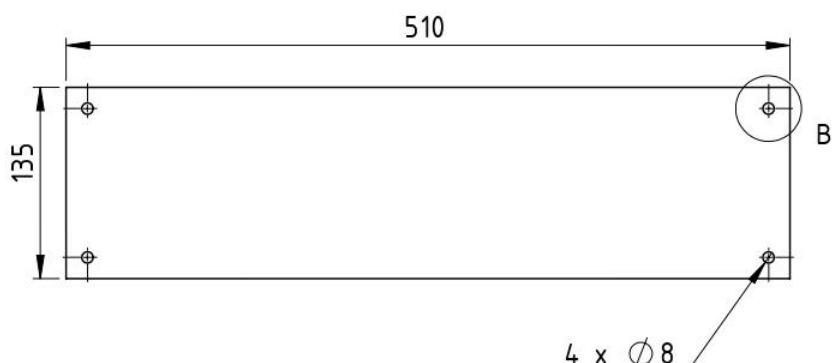
Toleransi Kasar



4		Frame	4	Galvalume	360 x 40 mm	
1		Besi Plat	3	Baja	50 x 40 mm	
4		Frame Depan	2	Galvalume	440 x 40 x 360 mm	
4		Frame Samping	1	Galvalume	500 x 40 x 420 mm	
		Rangka Alat		Galvalume	520 x 460 x 150 mm	
Jumlah		Nama Bagian	No Bag	Bahan	Ukuran	Keterangan
III	II	I	Perubahan :			
			Meja Kalibrasi 3D Scanner			Skala 1 : 10
						Digambar
						Diperiksa
			Politeknik Negeri Jakarta			No 10/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021

Nilai Kekasaran						Toleransi								
N12	50	N8	3.3	N4	0.2	Ukuran Minimum (mm)		>0.5-3	>3-6	>6-30	>30-120	>120-315	>315-1000	>1000-2000
N11	25	N7	1.6	N3	0.1	Penyimpangan yang diizinkan	Teliti	±0.05	±0.05	±0.1	±0.15	±0.2	±0.3	±0.5
N10	12.5	N6	0.8	N2	0.05		Sedang	±0.1	±0.1	±0.2	±0.3	±0.5	±0.8	±1.2
N9	6.3	N5	0.4	N1	0.025		Kasar		±0.2	±0.5	±0.8	±1.2	± 2	±0.3

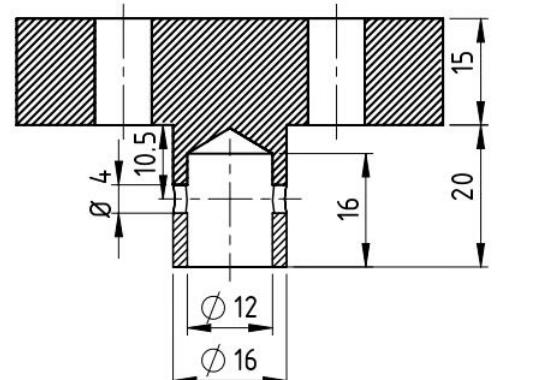
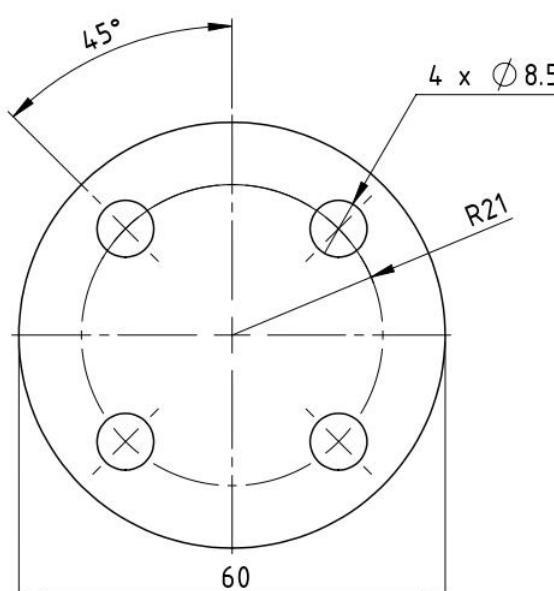
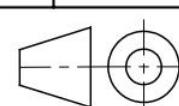
Toleransi Sedang
Laser Cutting



DETAIL B

SCALE 1 : 2

			Casing Body Samping		Acrylic	520 x 145 x 5 mm	
Jumlah		Nama Bagian		No Bag	Bahan	Ukuran	
III	II	I	Perubahan :				
		Meja Kalibrasi 3D Scanner				Skala 1 : 5	Digambar
							Diperiksa
Politeknik Negeri Jakarta						No 11/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021	

Nilai Kekasaran						Toleransi										
N12	50	N8	3.3	N4	0.2	Ukuran Minimum (mm)		>0.5-3	>3-6	>6-30	>30-120	>120-315	>315-1000	>1000-2000		
N11	25	N7	1.6	N3	0.1	Penyimpangan yang diizinkan	Teliti	±0.05	±0.05	±0.1	±0.15	±0.2	±0.3	±0.5		
N10	12.5	N6	0.8	N2	0.05		Sedang	±0.1	±0.1	±0.2	±0.3	±0.5	±0.8	±1.2		
N9	6.3	N5	0.4	N1	0.025		Kasar		±0.2	±0.5	±0.8	±1.2	± 2	± 0.3		
Toleransi Sedang Bubut, Bor																
																
																
			Hub				Alumunium	Ø 65 x 37 mm								
Jumlah		Nama Bagian		No Bag	Bahan	Ukuran		Keterangan								
III	II	I	Perubahan :													
Meja Kalibrasi 3D Scanner								Skala 1 : 1	Digambar							
Politeknik Negeri Jakarta								Diperiksa								
No 02/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021																

Nilai Kekasaran						Toleransi																															
N12	50	N8	3.3	N4	0.2	Ukuran Minimum (mm)		>0.5-3	>3-6	>6-30	>30-120	>120-315	>315-1000	>1000-2000																							
N11	25	N7	1.6	N3	0.1	Penyimpangan yang diizinkan	Teliti	±0.05	±0.05	±0.1	±0.15	±0.2	±0.3	±0.5																							
N10	12.5	N6	0.8	N2	0.05		Sedang	±0.1	±0.1	±0.2	±0.3	±0.5	±0.8	±1.2																							
N9	6.3	N5	0.4	N1	0.025		Kasar		±0.2	±0.5	±0.8	±1.2	± 2	±0.3																							
Toleransi Kasar																																					
3D Printing																																					
<table border="1"> <tr> <td></td> <td></td> <td></td> <td>Bracket Motor Stepper</td> <td></td> <td>ABS</td> <td>68.5 x 65.5 x 75 mm</td> <td></td> </tr> <tr> <td colspan="3">Jumlah</td> <td>Nama Bagian</td> <td>No Bag</td> <td>Bahan</td> <td>Ukuran</td> <td>Keterangan</td> </tr> <tr> <td>III</td> <td>II</td> <td>I</td> <td>Perubahan :</td> <td></td> <td></td> <td> </td> <td></td> </tr> </table>																	Bracket Motor Stepper		ABS	68.5 x 65.5 x 75 mm		Jumlah			Nama Bagian	No Bag	Bahan	Ukuran	Keterangan	III	II	I	Perubahan :				
			Bracket Motor Stepper		ABS	68.5 x 65.5 x 75 mm																															
Jumlah			Nama Bagian	No Bag	Bahan	Ukuran	Keterangan																														
III	II	I	Perubahan :																																		
<table border="1"> <tr> <td colspan="3">Meja Kalibrasi 3D Scanner</td> <td>Skala 1 : 1</td> <td>Digambar</td> <td></td> </tr> <tr> <td colspan="3"></td> <td>Diperiksa</td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td colspan="6">Politeknik Negeri Jakarta No 13/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021</td> </tr> </table>						Meja Kalibrasi 3D Scanner			Skala 1 : 1	Digambar					Diperiksa			Politeknik Negeri Jakarta No 13/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021																			
Meja Kalibrasi 3D Scanner			Skala 1 : 1	Digambar																																	
			Diperiksa																																		
Politeknik Negeri Jakarta No 13/Meja Kalibrasi 3D Scanner/2021																																					

© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

LAMPIRAN 5

TABEL ESTIMASI WAKTU HANDLING

MANUAL HANDLING-ESTIMATED TIMES (seconds)												
Key:	Parts are easy to grasp and manipulate					Parts present handling difficulties (1)						
	Thickness >2 mm			Thickness ≤2 mm		Thickness >2 mm			Thickness ≤2 mm			
	Size >15 mm	6 mm ≤ size >15 mm	Size <6 mm	Size >6 mm	Size ≤6 mm	Size >15 mm	6 mm ≤ size ≤15 mm	Size <6 mm	Size >6 mm	Size ≤6 mm		
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9		
ONE HAND	$(\alpha + \beta) < 360^\circ$ $360^\circ \leq (\alpha + \beta) < 540^\circ$ $540^\circ \leq (\alpha + \beta) < 720^\circ$ $(\alpha + \beta) = 720^\circ$	0	1.13	1.43	1.88	1.69	2.18	1.84	2.17	2.65	2.45	2.98
		1	1.5	1.8	2.25	2.06	2.55	2.25	2.57	3.06	3	3.38
		2	1.8	2.1	2.55	2.36	2.85	2.57	2.9	3.38	3.18	3.7
		3	1.95	2.25	2.7	2.51	3	2.73	3.06	3.55	3.34	4
ONE HAND with GRASPING AIDS	$0 \leq \beta \leq 180^\circ$ $\beta = 360^\circ$ $\alpha \leq \beta \leq 180^\circ$ $\alpha = 360^\circ$	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	
		4	3.6	6.85	4.35	7.6	5.6	8.35	6.35	8.6	7	7
		5	4	7.25	4.75	8	6	8.75	6.75	9	8	8
		6	4.8	8.05	5.55	8.8	6.8	9.55	7.55	9.8	8	9
TWO HANDS for MANIPULATION	$\alpha \leq 180^\circ$ $\alpha = 180^\circ$ $\alpha = 360^\circ$	7	5.1	8.35	5.85	9.1	7.1	9.55	7.85	10.1	9	10
		8	4.1	4.5	5.1	5.6	6.75	5	5.25	5.85	6.35	7
		9	2	3	2	3	3	4	4	5	7	9
		Parts severely nest or tangle or are flexible but can be grasped and lifted by one hand (with the use of grasping tools if necessary) (2)	Two hands, two persons or mechanical assistance required for grasping and transporting parts									
Parts can be handled by one person without mechanical assistance												
Parts do not severely nest or tangle and are not flexible												
Part weight <10 lb						Parts are heavy (>10 lb)						
Parts are easy to grasp and manipulate			Parts present other handling difficulties (1)			Parts are easy to grasp and manipulate		Parts present other handling difficulties (1)				
$\alpha \leq 180^\circ$	$\alpha = 180^\circ$	$\alpha = 360^\circ$	$\alpha \leq 180^\circ$	$\alpha = 180^\circ$	$\alpha = 360^\circ$	$\alpha \leq 180^\circ$	$\alpha = 180^\circ$	$\alpha \leq 180^\circ$	$\alpha = 180^\circ$	$\alpha = 360^\circ$		
0	1	2	2	3	4	4	5	6	7	8		
Parts manipulation assistive device required for two persons or mechanical assistance (2)												
Parts manipulation assistive device required for one person or mechanical assistance (2)												
Parts manipulation assistive device required for one person or mechanical assistance (2)												

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

LAMPIRAN 6

TABEL ESTIMASI WAKTU INSERTION

MANUAL INSERTION-ESTIMATED TIMES (seconds)															
		Alter assembly no holding down required to maintain orientation and location (3)				Holding down required during subsequent processes to maintain orientation at location (3)									
		Easy to align and position during assembly (4)		Not easy to align or position during assembly		Easy to align and position during assembly (4)		Not easy to align or position during assembly							
		No resistance to insertion	Resistance to insertion (5)	No resistance to insertion	Resistance to insertion (5)	No resistance to insertion	Resistance to insertion (5)	No resistance to insertion	Resistance to insertion (5)						
		0	1	2	3	6	7	8	9						
Key:	PART ADDED but NOT SECURED		0	1.5	2.5	2.5	3.5	5.5	6.5						
	Part and associated tool (including hands) can easily reach the desired location		1	4	5	5	6	8	9						
	Due to obstructed access or restricted vision (2)		2	5.5	6.5	6.5	7.5	9.5	10.5						
Addition of any part (1) where either the part itself nor any other part is finally secured immediately															
Part and associated tool (including hands) cannot easily reach the desired location	Due to obstructed access or restricted vision (2)														
	Due to obstructed access and restricted vision (2)														
PART SECURED IMMEDIATELY	Part and associated tool (including hands) can easily reach the desired location and the tool can be operated easily		0	1	2	3	4	5	6						
	Due to obstructed access or restricted vision (2)		3	2	5	4	5	6	7						
	Due to obstructed access and restricted vision (2)		4	4.5	7.5	6.5	7.5	8.5	9.5						
Addition of any part (1) where the part itself or other parts are held up by the part or tool															
SEPARATE OPERATION	Part and associated tool (including hands) cannot easily reach the desired location or tool cannot be operated easily		5	6	9	8	9	10	11						
	Due to obstructed access or restricted vision (2)														
Addition of any part (1) where the part itself or other parts are held up by the part or tool															
Mechanical fastening processes (part(s) already in place but not secured immediately after insertion)															
None or localized plastic deformation					Metallurgical processes										
Bending or similar process		Rivetting or similar processes		Additional material required		Soldering processes		Weld/brazing processes							
0		2		3		4		5							
Assembly processes where all solid parts are in place		5		12		7		8							
Addition of any part (1) where the part itself or other parts are held up by the part or tool		7		8		12		9							
Non-mechanical fastening processes (part(s) already in place but not secured immediately after insertion)															
Chemical processes (e.g. adhesive bonding, etc.)					Manipulation of parts or sub-assembly (e.g. orienting, fitting or adjustment of parts(s), etc.)										
None		None		None		None		None							
Additional material required		Additional material required		Additional material required		Additional material required		Additional material required							
No additional material required		No additional material required		No additional material required		No additional material required		No additional material required							
Non-fastening processes															
Other processes (e.g. liquid insertion, etc.)					Other processes (e.g. liquid insertion, etc.)										
None		None		None		None		None							
Additional material required		Additional material required		Additional material required		Additional material required		Additional material required							
No additional material required		No additional material required		No additional material required		No additional material required		No additional material required							

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

DAFTAR ISTILAH

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun

Istilah	Penjelasan
DFA	(<i>design for assembly</i>) merupakan sebuah proses perancangan yang bertujuan untuk mengurangi biaya perakitan, waktu perakitan dan memudahkan untuk dirakit serta kemampuan perakitan secara bersamaan.
DOF	merupakan derajat independensi yang diperlukan untuk menyatakan posisi suatu sistem pada setiap saat
Design Efficiency (E)	Penggunaan ukuran indeks DFA atau "efisiensi perakitan" dari desain yang diusulkan
3D Scanner	Alat yang dapat menangkap bentuk objek fisik setelah itu ditampilkan ke pc, data yang telah dikumpulkan hendak berupa 3D
<i>Alpha (α) symmetry</i>	sudut di mana suatu bagian harus diputar pada sumbu tegak
<i>Beta (β) symmetry</i>	sudut di mana suatu bagian harus diputar pada sumbu <i>insertion</i> untuk mengulangi orientasinya.
Kalibrasi	Proses pengecekan dan pengaturan akurasi dari alat ukur dengan cara membandingkannya dengan standar/tolak ukur.
<i>Handling Code</i>	Didapatkan dari tabel manual <i>handling estimated times</i> dengan memperhitungkan simetri putar, ketebalan, serta material <i>handling</i> suatu komponen.
<i>Insertion Code</i>	Didapatkan dari tabel manual <i>insertion estimated times</i> dengan menganalisis tindakan pada saat proses <i>insertion</i> dan fastening suatu komponen.
total waktu perakitan (TM)	Merupakan hasil penjumlahan dari <i>handling</i> dan <i>insertion times</i> dikali dengan jumlah item