



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



PERANCANGAN SISTEM PENGERING GABAH PADI DENGAN BERBASIS FUZZY LOGIC DAN PID UNTUK PRODUKTIVITAS PERTANIAN

Sub Judul :

Pengimplementasian Metode Kontrol Fuzzy Logic pada Sistem Pengering
Gabah Padi untuk Pengondisian Suhu

TUGAS AKHIR

**POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA**

Fathan Qaedi

2003431025

PROGRAM STUDI INSTRUMENTASI DAN KONTROL INDUSTRI

JURUSAN TEKNIK ELEKTRO

POLITEKNIK NEGERI JAKARTA

2024



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



PERANCANGAN SISTEM PENGERING GABAH PADI DENGAN BERBASIS FUZZY LOGIC DAN PID UNTUK PRODUKTIVITAS

PERTANIAN

Sub Judul :

Pengimplementasian Metode Kontrol Fuzzy Logic pada Sistem Pengering
Gabah Padi untuk Pengondisional Suhu

SKRIPSI

Diajukan sebagai salah satu syarat untuk mendapatkan gelar Sarjana

Terapan

**POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA**

Fathan Qaedi

2003431025

PROGRAM STUDI INSTRUMENTASI DAN KONTROL INDUSTRI

JURUSAN TEKNIK ELEKTRO

POLITEKNIK NEGERI JAKARTA

2024



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

HALAMAN PERNYATAAN ORISINALITAS

Skripsi ini adalah hasil karya saya sendiri dan semua sumber baik yang dikutip maupun dirujuk telah saya nyatakan dengan benar.

Nama

: Fathan Qaedi

NIM

: 2003431025

Tanda Tangan


POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA

Tanggal

: 02 Agustus 2024



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

LEMBAR PENGESAHAN SKRIPSI

Skripsi diajukan oleh:

Nama : Fathan Qaedi
NIM : 2003431025
Program Studi : Instrumentasi dan Kontrol Industri
Judul Tugas Akhir : Perancangan Sistem Pengering Gabah Padi Dengan Berbasis Fuzzy Logic Dan PID Untuk Produktivitas Pertanian

Telah diuji oleh tim penguji dalam Sidang skripsi pada 02 Agustus 2024
dan dinyatakan LULUS .

Pembimbing : Supomo S. T., M. T. ()
NIP. 196011101986011001

**POLITEKNIK
NEGERI**
Depok, 2 Agustus 2024

Disahkan oleh

Ketua Jurusan Teknik Elektro

Dr. Murie Dwiyani, S.T., M.T.

NIP. 197803312003122002





©

Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

KATA PENGANTAR

Puji dan syukur penulis panjatkan kepada Tuhan Yang Maha Esa, karena atas berkat dan rahmat-Nya, penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir ini. Penulisan Tugas Akhir ini dilakukan dalam rangka untuk mencapai gelar Sarjana Terapan Politeknik. Tugas Akhir ini berjudul **“Pengimplementasian Metode Kontrol Fuzzy Logic pada Sistem Pengering Gabah Padi untuk Pengondisian Suhu”**.

Penulis menyadari bahwa, tanpa bantuan dan bimbingan dari berbagai pihak, dari masa perkuliahan sampai pada penyusunan laporan Tugas Akhir, sangatlah sulit bagi penulis untuk menyelesaikan Tugas Akhir ini. Oleh karena itu, penulis mengucapkan terima kasih kepada:

1. Dr. Murie Dwiyaniti, S.T., MT.. selaku Ketua Jurusan Teknik Elektro;
2. Sulis Setiowati S.Pd., Eng selaku Kepala Program Studi dan Dosen Instrumentasi dan Kontrol Industri;
3. Supomo S.T., M.T. selaku Dosen Pembimbing yang telah menyediakan waktu, tenaga dan pikirannya dalam penyelesaian Tugas Akhir;
4. Putra Fajar Sidiq, teman satu Tim Tugas Akhir yang telah mendukung, membantu, dan memotivasi dalam menyelesaikan Tugas Akhir; dan
5. Orangtua dan keluarga penulis yang telah memberikan bantuan dukungan material dan moral;

Akhir kata penulis berharap Tuhan Yang Maha Esa berkenan membala segala kebaikan semua pihak yang telah membantu. Semoga tugas akhir ini membawa manfaat bagi pengembangan ilmu.

Depok, 26 Juli 2024

Depok, 01 Agustus 2024

Penulis



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Abstrak

Proses pengeringan gabah adalah salah satu langkah dalam produksi beras yang perannya sangat fundamental, karena gabah akan rusak jika digiling dalam keadaan masih basah dan kadar air yang tinggi. Konsep pengeringan gabah di Indonesia cenderung masih menggunakan cara tradisional yaitu dengan menggunakan bantuan matahari. Penelitian ini menginvestigasi efisiensi sistem kontrol logika fuzzy dalam mengurangi kadar air pada biji gabah selama proses pengeringan. Sistem ini menggunakan sensor DHT22 untuk pengukuran suhu, serta mikrokontroler ESP-32 untuk memproses data dan mengendalikan elemen pemanas. Eksperimen dilakukan dengan sampel biji gabah seberat 1 kg , 2 kg dan 3 kg selama periode 15 menit. Berdasarkan hasil pengujian didapati bahwa dalam waktu 15 menit sistem kontrol fuzzy dapat menurunkan kadar air gabah dari 21,98% ke 13,1% untuk 1 kg, 14,1% untuk 2 kg, dan 3 14,5% untuk 3 kg, dengan rata-rata penurunan kadar air sebesar 36,76% dan rata-rata penyusutan berat sebesar 1,97%. Sistem kontrol logika fuzzy menunjukkan efisiensi yang signifikan, mencapai pengurangan kadar air yang diinginkan dalam waktu yang lebih singkat dibandingkan metode tradisional. Hasil ini menyoroti potensi sistem kontrol logika fuzzy dalam meningkatkan proses pengeringan produk pertanian, berkontribusi pada peningkatan produktivitas dan efisiensi dalam penanganan pasca panen.

Kata Kunci : kontroler Fuzzy Logic, Gabah, Produktivitas, Metode Mamdani



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Abstract

The process of drying paddy is a fundamental step in rice production, as paddy will be damaged if milled while still wet and with a high moisture content. In Indonesia, the concept of paddy drying tends to still use traditional methods, namely with the help of sunlight. This study investigates the efficiency of a fuzzy logic control system in reducing the moisture content of paddy grains during the drying process. The system uses a DHT22 sensor to measure temperature, and an ESP-32 microcontroller to process data and control heating elements. Experiments were conducted with paddy grain samples weighing 1 kg, 2 kg, and 3 kg over a 15-minute period. The test results showed that within 15 minutes, the fuzzy control system could reduce the moisture content of paddy from 21.98% to 13.1% for 1 kg, 14.1% for 2 kg, and 14.5% for 3 kg, with an average moisture reduction of 36.76% and an average weight loss of 1.97%. The fuzzy logic control system demonstrated significant efficiency, achieving the desired moisture reduction in a shorter time compared to traditional methods. These results highlight the potential of the fuzzy logic control system in enhancing the drying process of agricultural products, contributing to increased productivity and efficiency in post-harvest handling..

Keywords: Fuzzy Logic controller, rice grains, productivity, Mamdani method

POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Daftar Isi

Halaman Pernyataan Orisinalitas.....	iii
Lembar Pengesahan Skripsi	iv
Kata Pengantar.....	v
Abstrak	vi
Abstract	vii
Daftar Isi.....	viii
Daftar Tabel.....	xi
Daftar Gambar	xii
Daftar Lampiran.....	xiv
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1. Latar Belakang.....	1
1.2. Perumusan Masalah	4
1.3. Tujuan	4
1.4. Batasan Masalah	5
1.5. Luaran	5
BAB II TINJAUAN PUSTAKA	6
2.1. State of The Art	6
2.2. Pengeringan	8
2.3. Gabah	8
2.4. Fuzzy Logic	10
2.5. Modul Sensor DHT 22.....	14
2.6. ESP 32.....	14
2.7. Elemen Heater	15
2.8. Blower Keong TMS.....	15
2.9. Motor DC	16
2.10. Solid State Relay	17
2.11. Liquid Crystal Display	17
2.12. Modul Sensor Tegangan dan Arus.....	19
2.13. Modul AC Light Dimmer	19
2.14. Power Supply	20
2.15. Step Down	21
2.16. Node-Red	22



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

2.17. <i>Massage Queuing Telemetry Transport (MQTT)</i>	23
BAB III PERANCANGAN DAN REALISASI.....	24
3.1. Rancangan Alat	24
3.1.1. Deskripsi Alat.....	24
3.1.2. Cara Kerja Alat.....	26
3.1.3. Spesifikasi Alat.....	30
3.1.4. Diagram Blok	34
3.2. Realisasi Alat.....	36
3.2.1. Realisasi Rancang Bangun Alat	36
3.2.2. Pembuatan Membership Function Input dan Output.....	40
3.2.3. Pembuatan Fuzzy Rules	42
3.2.4. Pengujian Simulasi Rules Fuzzy	43
3.2.5. Realisasi Program	44
BAB IV PEMBAHASAN.....	50
4.1. Pengujian Sensor DHT	50
4.1.1. Deskripsi Pengujian Sensor.....	50
4.1.2. Daftar Peralatan Pengujian Sensor	50
4.1.3. Data Hasil Pengujian Sensor Suhu	51
4.1.4. Analisis Data Hasil Pengujian.....	52
4.2. Pengujian Kontroler logika fuzzy.....	52
4.2.1. Deskripsi Pengujian.....	52
4.2.2. Prosedur Pengujian.....	52
4.2.3. Data Hasil Pengujian	54
4.2.4. Data Hasil Uji coba pengondision suhu menggunakan metode Fuzzy	55
4.2.5. Analisa Hasil Pengujian	56
4.2.6. Karakteristik Respon Sistem Fuzzy.....	68
4.2.7. Karakteristik sistem tanpa Fuzzy.....	71
4.2.8. Komparasi Sistem Kontrol Fuzzy dengan PID	74
4.2.9. Komparasi Sistem Fuzzy dengan On/Off	74
4.3. Pengimplementasian Kontroler Logika Fuzzy terhadap gabah.....	76
4.3.1. Deskripsi Pengujian	76
4.3.2. Tujuan Penelitian	76
4.3.3. Data lingkungan Pengujian	76



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

4.3.4. Prosedur Pengujian	77
4.3.5. Hasil Pengujian.....	78
BAB V PENUTUP	97
5.1. Simpulan	97
5.2. Saran	97
DAFTAR PUSTAKA	99
LAMPIRAN	xv





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Daftar Tabel

Table 2. 1 Daftar Harga Gabah 2024	9
Table 2. 2 Spesifikasi Power Supply	20
Table 2. 3 Spesifikasi Step Down.....	22
Tabel 3. 1 Spesifikasi Umum Alat.....	30
Tabel 3. 2 Spesifikasi hardware Alat	30
Tabel 3. 3 Spesifikasi Mekanik Alat.....	33
Tabel 3. 4 Keterangan Gambar 3.7	38
Tabel 3. 5 Keterangan Gambar 3.8	39
Tabel 3. 6 keterangan Gambar 3.9.....	39
Tabel 3. 7 Keterangan Gambar 3.10.....	39
Tabel 3. 8 Rules Fuzzy Logic.....	42
Tabel 4. 1 Tabel Peralatan Pengujian Sensor.....	50
Tabel 4. 2 Tabel Hasil Pengujian Sensor Suhu	51
Tabel 4. 3 Alat dan Bahan Uji Coba.....	52
Tabel 4. 4 Data Hasil Pengujian Sistem Kontrol Fuzzy	55
Tabel 4. 5 Tabel Perbandingan Hasil Output "Power"	67
Tabel 4. 6 Data Hasil Pengujian Sistem On/Off.....	71
Tabel 4. 7 Karakteristik Sistem Fuzzy, PID dan On/Off	76
Tabel 4. 8 Alat dan Bahan Uji Coba.....	77
Tabel 4. 9 Pengambilan 5 sampel data kelembaban 6 kg awal	79
Tabel 4. 10 Data Hasil pengujian Fuzzy kontrol dengan 1 kg Gabah	80
Tabel 4. 11 Data Hasil Pengujian Sistem Fuzzy terhadap Gabah 2Kg.....	85
Tabel 4. 12 Data Hasil Pengujian Sistem Fuzzy terhadap Gabah 2Kg.....	90
Tabel 4. 13 Perbandingan Karakteristik 1 - 3 kilogram.....	95



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Daftar Gambar

Gambar 2. 1 Kurva Linear Naik	11
Gambar 2. 2 Kurva Linear Turun	12
Gambar 2. 3 Kurva Segitiga	13
Gambar 2. 4 Kurva Trapesium	13
Gambar 2. 5 Sensor DHT 22	14
Gambar 2. 6 Modul ESP 32.....	15
Gambar 2. 7 Elemen Heater	15
Gambar 2. 8 Blower	16
Gambar 2. 9 Motor DC Power Window	16
Gambar 2. 10 Solid State Relay.....	17
Gambar 2. 11 LCD 20x4.....	18
Gambar 2. 12 PZEM-004T.....	19
Gambar 2. 13 Modul AC Light Dimmer.....	20
Gambar 2. 14 Power Supply	21
Gambar 2. 15 Step Down	21
Gambar 2. 16 Platform Node-RED.....	22
Gambar 2. 17 Arsitektur MQTT	23
Gambar 3. 1 Flowchart Perancangan Alat.....	24
Gambar 3. 2 Flowchart Komunikasi Sistem Monitoring.....	26
Gambar 3. 3 Flowchart Cara Kerja Alat	27
Gambar 3. 4 Flowchart Sistem Kontrol Fuzzy	29
Gambar 3. 5 Diagram Blok Alat.....	34
Gambar 3. 6 Diagram Blok Kontrol Fuzzy	35
Gambar 3. 7 Tampak Depan Panel	36
Gambar 3. 8 Tampak Dalam Panel.....	37
Gambar 3. 9 Tampak Kanan Alat	37
Gambar 3. 10 Tampak Kiri Alat	38
Gambar 3. 11 Membership Function "ErrorInput".....	40
Gambar 3. 12 Membership Function "dErrorInput"	41
Gambar 3. 13 membership function "Power".....	41
Gambar 3. 14 Rules Fuzzy Logic Matlab	43



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Gambar 3. 15 Hasil Uji coba Fuzzy pada Matlab R2017	43
Gambar 4. 1 Membership Function Input "ErrorInput".....	56
Gambar 4. 2 Membership Function input "dErrorInput"	57
Gambar 4. 3 Derajat Keanggotaan Output "Power"	65
Gambar 4. 4 Output "Power" Kelas "S" terbagi menjadi 3 Ruas	66
Gambar 4. 5 Grafik Pengujian Sistem kontrol Fuzzy	68
Gambar 4. 6 Grafik Hasil Pengujian Sistem On/Off	72
Gambar 4. 7 Grafik Komparasi Sistem Fuzzy dengan PID	74
Gambar 4. 8 Grafik Komparasi Sistem Fuzzy dengan On/Off	75
Gambar 4. 9 Grafik Komparasi Sistem Fuzzy, PID dan On/Off.....	75
Gambar 4. 10 Grafik Uji Implementasi Kontrol Fuzzy pada 1 kg Gabah	82
Gambar 4. 11 Berat Gabah 1 kg sebelum dikeringkan	84
Gambar 4. 12 Kadar Air Gabah 1 Kg setelah dikeringkan	84
Gambar 4. 13 Berat gabah 1 Kg setelah dikeringkan	85
Gambar 4. 14 Grafik Uji Implementasi Kontrol Fuzzy pada 2 kg Gabah	86
Gambar 4. 15 Berat Gabah 2 Kg Sebelum Proses Pengeringan	88
Gambar 4. 16 Berat Gabah 2 Kg setelah Proses Pengeringan.....	89
Gambar 4. 17 Kadar Air Gabah Setelah Proses Pengeringan	89
Gambar 4. 18 Grafik Uji Implementasi Kontrol Fuzzy pada 3 kg Gabah	91
Gambar 4. 19 Berat Gabah Sebelum Proses Pengeringan	93
Gambar 4. 20 Berat Gabah Setelah Proses Pengeringan	93
Gambar 4. 21 Kadar Air Gabah 3 kilogram setelah dikeringkan 15 menit.....	94
Gambar 4. 22 Grafik Suhu Gabungan 1 s.d. 3 kilogram.....	95



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Daftar Lampiran

Lampiran 1. Daftar Riwayat	xv
Lampiran 2. Datasheet DHT 22	xvi
Lampiran 3 . Datasheet PZEM-004T	xvii
Lampiran 4. Datasheet ESP32	xix
Lampiran 5. Realisasi Program.....	xxi
Lampiran 6. Dokumentasi Pengujian Alat.....	xxxv





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

BAB I

PENDAHULUAN

1.1. Latar Belakang

Indonesia merupakan negara agraris karena sektor pertanian memiliki peran penting bagi masyarakat Indonesia bermata pencarian sebagai petani dengan sumber daya alam melimpah dan tanah yang subur. Tanah dan lahan yang subur dapat menjanjikan masyarakat khususnya para petani untuk mendapatkan penghasilan serta meningkatkan kesejahteraan. Sektor pertanian dapat mendorong masyarakat memiliki kehidupan yang layak. Dalam segi ekonomi, sektor pertanian menjadi penyelamat perekonomian karena pertumbuhannya yang sangat tinggi menjadi penyumbang kemajuan ekonomi nasional Indonesia.

Sektor pertanian padi merupakan salah satu komoditas terbesar di Indonesia karena sangat penting dalam penyediaan bahan pangan sehari-hari. Oleh karena itu, pertanian padi menjadi jenis pertanian yang paling baik dan menguntungkan bagi masyarakat setempat, yang mayoritas berprofesi sebagai petani. Hal ini membantu memberantas kemiskinan dengan pendapatan dari sumber daya manusia, seperti tenaga kerja (Malian, A. H., 2004). Peluang ketenagakerjaan di sektor pertanian padi menciptakan banyak petani di Indonesia, sehingga dapat memenuhi kebutuhan beras sebagai bahan pangan utama.

Konsep pengembangan sektor pertanian padi di Indonesia diharapkan mampu meningkatkan produktivitas dan status perekonomian untuk penghasilan para petani. Faktanya, Indonesia masih mengalami kendala dalam produk menghasilkan padi yang berkualitas untuk bahan pangan masyarakat Indonesia dengan jumlah penduduk yang banyak. Indonesia pada tahun 2014 menjadi negara penghasil beras tertinggi dengan peringkat ketiga setelah Tiongkok dan Hindia bahwa memperlihatkan besarnya produksi beras Indonesia. Tahun 2018, Indonesia memproduksi padi 59 juta ton dan tahun 2019 mengalami penurunan menjadi 54 juta ton. Hal ini bertujuan untuk



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

menjaga ketersedian *stock* beras Indonesia. Ironisnya pemerintah indonesia masih mengimpor beras meskipun tercatat sebagai penghasil beras terbanyak (Feby Musti AriskA, B. Q., 2022).

Untuk menghasilkan beras membutuhkan proses yang cukup panjang setelah panen berlangsung. Salah satunya yaitu proses pengeringan gabah padi setelah panen untuk menghindari kerusakan atau penurunan kualitas beras saat proses penggilingan. Pengeringan secara konvensional dengan bantuan sinar matahari membutuhkan waktu kurang lebih 1 minggu (Mohammad Arif Kurniawan, D. I., 2023). Proses penggilingan padi biasanya diperoleh sekam sekitar 20%-30% dari berat gabah. Sekam adalah sisa proses dari pengolahan gabah menjadi beras biasanya disebut limbah (Sattar Yunus, M. A., 2020).

Salah satu penanganan untuk penyimpanan gabah pasca panen yaitu proses pengeringan yakni dengan menurunkan kadar air gabah dari 20-23% basis kering pada musim kemarau atau 24-27% basis basah pada musim hujan menjadi 14% sesuai dengan syarat mutu SNI 01-0224-1987. Syarief dan Halid (1993) menyatakan kadar air biji bijian untuk disimpan umumnya sekitar 13.5-14% sedangkan kadar air yang aman dari gangguan kerusakan adalah 11-12%. Penurunan kadar air dari biji bijian tersebut dapat dilakukan dengan proses pengeringan.

Petani Indonesia dalam proses pengeringan gabah masih menggunakan cara tradisional yaitu dengan penjemuran menggunakan panas sinar matahari. Proses pengeringan dengan penjemuran memiliki resiko tercemar kotoran, berkurangnya jumlah gabah akibat dimakan binatang seperti burung dan ayam, proses yang cukup lama dengan tergantungnya kondisi cuaca pada musim hujan bila terkena hujan dapat mempengaruhi kualitas beras. Proses pengeringan gabah dengan alat pengering gabah menunjukkan massa air gabah yang diluapkan lebih tinggi dari pada pengering menggunakan energi surya (Nofria Hanafi, M. R., 2023).



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Jurnal artikel milik Nofria Hanafi dkk yang berjudul “Rancang Bangun Pengeri Gabah Otomatis” menyatakan bahwa perngeringan berjalan dengan baik menggunakan sensor suhu dan kelembaban. Pengeringan menggunakan pemanas blower yang dikontrol menggunakan On-Of. Melalui sample yang di dapatkan range temperature sebesar 44-57°C dan kelembaban 21-41% (Nofria Hanafi, M. R., 2023). Namun dalam jurnal disarankan menggunakan metode fuzzy logic agar pembacaan lebih baik dari sebelumnya.

Jurnal artikel milik Mohammad Arif Kurniawan dkk yang berjudul “Rancang Bangun Alat Pengering Gabah Menggunakan Sensor DHT-21 Berbasis Mikro Kontroler Arduino Mega 2560” menyatakan bahwa rancang bangun yang dibuat berjalan dengan baik. Alat ini dilengkapi sensor DHT 21 dengan mengatur suhu sesuai kebutuhan dengan mengontrol heater. Metode yang digunakan yaitu metode On-Of yang dimonitoring menggunakan LCD 16x2. Hasil penelitian dapat menurunkan kadar air gabah menjadi 14% dengan suhu maksimal 40 drajat celcius demi menjaga tingkat kematangan yang merata (Mohammad Arif Kurniawan, D. I., 2023).

Berdasarkan penjelasan sebelumnya maka dibuat judul “Perancangan Sistem Pengering Gabah Padi Dengan Berbasis Fuzzy Logic Dan PID Untuk Produktivitas Pertanian”. Sistem pengering gabah ini menggunakan heater sebagai pemanas. Sistem otomasi menggunakan sensor DHT22 sebagai pendekksi suhu dan kelembaban di dalam tabung rotary *dryer*. Pada penelitian ini, alat dilengkapi dengan metode sistem kontrol logika fuzzy mamdani dan PID untuk menentukan metode mana yang lebih efisien dan efektif serta stabil dalam pengaturan kolaborasi variabel suhu dan kelembaban terhadap elemen pemanas dan blower logika fuzzy mamdani untuk penstabilan suhu agar efisien dan efektif dalam pengaturan kolaborasi variabel suhu dan kelembaban terhadap elemen pemanas dan blower. Rancangan dilengkapi dengan motor *power window* 12VDC sebagai pengaduk gabah dengan bentuk zigzag yang berada di dalam tabung agar gabah kering secara merata dengan kecepatan tidak sedang sesuai dengan pengaturan RPM *gearbox* yang digunakan. Sistem



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

digunakan untuk mengeringkan padi hingga kadar air menjadi $\leq 14\%$ sesuai standar BULOG. Adanya control temperature dengan metode logika fuzzy dan PID dapat membantu mencegah fluktuasi suhu yang berlebihan dengan mengatur output berdasarkan perbandingan nilai setpoint. Pembacaan kelembaban dan suhu dapat di monitoring dengan LCD 20X4 dan untuk monitoring daya alat ini dilengkapi dengan sensor PZEM-004T. Oleh karena itu, alat ini dirancang untuk skala kecil dikarenakan masih dalam tahap prototipe yang memudahkan petani dalam pengeringan gabah pasca panen dengan jari-jari 15 cm dan tinggi tabung 50 cm sehingga menghasilkan daya tampung gabah secara teori 35,34 liter gabah padi atau 22,97 kg gabah dengan daya tampung efisien 11,5 kg.

1.2. Perumusan Masalah

Berdasarkan latar belakang di atas, maka rumusan masalah yang didapat sebagai berikut:

- 1.2.1. Bagaimana merancang sistem pengering gabah padi dengan sensor DHT22 agar dapat diimplementasikan pada kehidupan nyata?
- 1.2.2. Bagaimana mengontrol Suhu gabah dengan metode *fuzzy logic* mamdani?

1.3. Tujuan

Berdasarkan rumusan masalah di atas, maka tujuan dari penelitian ini sebagai berikut:

- 1.3.1. Mampu merancang sistem pengering gabah padi dengan sensor DHT22 agar dapat diimplementasikan pada kehidupan nyata
- 1.3.2. Mampu mengintegrasikan mesin pengering gabah dengan metode kontrol logika fuzzy dengan parameter suhu

POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

1.4. Batasan Masalah

Dalam penyusunan penelitian ini, terdapat batasan masalah agar pembahasan lebih fokus dan terarah. Batasan tersebut yaitu :

- 1.4.1. Sensor Tegangan dan Arus digunakan sebatas monitoring saja
- 1.4.2. Tipe gabah yang digunakan adalah Hibrida Mapan 05
- 1.4.3. *Human Machine Interface (HMI)* menggunakan node-red
- 1.4.4. Aktuator yang dikontrol adalah *element heater*

1.5. Luaran

Luaran yang diharapkan dari penelitian ini yaitu:

- 1.5.1. Laporan tugas akhir yang menyediakan informasi dan inovatif dalam hal sistem pengendalian suhu dengan metode Fuzzy
- 1.5.2. Dapat menerapkan dan analisis metode fuzzy logic pada alat pengering gabah.
- 1.5.3. Berharap pada alat pengering gabah dapat dipatenkan dan dijual secara komersial dengan harga terjangkau.

POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

BAB V

PENUTUP

5.1. Simpulan

Adapun simpulan yang didapatkan dari hasil penelitian ini adalah sebagai berikut :

- 5.1.1. Berdasarkan data hasil pengujian didapati bahwa dalam waktu 15 menit sistem kontrol *fuzzy* dapat menurunkan kadar air gabah dari 21,98% ke standar BULOG yaitu 12%-14% dengan rata-rata penurunan kadar air sebesar 36,76% dan rata-rata penyusutan berat 1,97 %.
- 5.1.2. Sistem Kontrol Fuzzy memiliki keunggulan dalam pemrosesan dengan rentang waktu yang singkat karena memiliki *settling time* yang kecil.
- 5.1.3. Berdasarkan penelitian sebelumnya (Kurniawan, Irawan, & Astutik, 2023) yang menjadi acuan pada penelitian ini, didapati waktu pengeringan yang dibutuhkan oleh penelitian sebelumnya untuk mengeringkan gabah 1 kilogram adalah 240 menit. Pada penelitian ini didapati waktu untuk mengeringkan gabah selama 15 menit untuk gabah 1 kilogram, sehingga efisiensi yang didapati oleh sistem ini adalah 93,75%
- 5.1.4. Sensor DHT 22 tidak dapat menghitung Kadar Air, karena kelembaban dan kadar air adalah 2 variabel yang berbeda dan tidak cocok untuk pemrosesan yang extreme

5.2. Saran

Adapun saran yang dapat diajukan dari penelitian ini untuk penelitian selanjutnya adalah sebagai berikut :

- 5.2.1. Mengganti Sensor DHT 22 dengan sensor yang dapat mendeteksi Kadar air secara presisi



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang menggumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

- 5.2.2. Mengganti motor pengaduk dengan spesifikasi yang lebih tinggi dan sesuai dengan peruntukannya
- 5.2.3. Merubah posisi tabung menjadi miring 45 derajat dan mengganti pengadukan dengan tipe ulir





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

DAFTAR PUSTAKA

- Putri, M. I. (2022). *SISTEM PENGERING PAKAIAN OTOMATIS DENGAN PENGKONDISIAN SUHU DAN KELEMBABAN MENGGUNAKAN FUZZY BERBASIS ESP 32*
- Langari, J. Y. (1999). *AN INTRODUCTION TO FUZZY LOGIC APPLICATIONS.*
- Lina, S. (2018). *PENERAPAN FUZZY INFERENCE SYSTEM SUGENO UNTUK MENENTUKAN JUMLAH PEMBELIAN OBAT.*
- Taufiq,G. (2016). *IMPLEMENTASI LOGIKA FUZZY TAHANI UNTUK MODEL SISTEM PENDUKUNG KEPUTUSAN EVALUASI KINERJA KARYAWAN*
- Prasetyawan, W. (2020). *DESAIN IOT UNTUK SMART KUMBUNG DENGAN THINKSPEAK DAN NODEMCU*
- Sari, R. L. (2021). *RANCANG BANGUN TEMPAT SAMPAH PINTAR BERBASIS ESP32.*
- Barrington, J. G. (1988). *DC Fan Speed Control*
- M. Natsir, D. B. (2019). *IMPLEMENTASI IOT UNTUK SISTEM KENDALI AC OTOMATIS PADA RUANG KELAS DIUNIVERSITAS SERANG RAY*
- Feby Musti AriskA, B. Q. (2022). *PERKEMBANGAN IMPOR BERAS DI INDONESIA*
- Sattar Yunus, M. A. (2020). *RANCANG BANGUN ALAT PENGERING GABAH SISTIM ROTARY DRYER*
- Nofria Hanafi, M. R. (2023). *RANCANG BANGUN PENGERING GABAH OTOMATIS*
- Malian, A. H. (2004). *KEBIJAKAN PERDAGANGAN INTERNASIONAL KOMODITAS PERTANIAN INDONESIA.*



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Mohammad Arif Kurniawan, D. I. (2023). *RANCANG BANGUN ALAT*

*PENGERING GABAH MENGGUNAKAN SENSOR DHT-21 BERBASIS
MIKRO KONTROLER ARDUINO MEGA 2560.*

Hasnan M. (2017). *RANCANG BANGUN SISTEM PENGERING GABAH
DENGAN MENGGUNAKAN ARDUINO*

Nurlana, M. E., & Murnomo, A. (2019). *PEMBUATAN POWER SUPPLY
DENGAN TEGANGAN KELUARAN VARIABEL MENGGUNAKAN
KEYPAD BERBASIS ARDUINO UNO.*

Cahya Handoko, F. F. (2023). *SISTEM PENGENDALIAN LEVEL DAN ALIRAN AIR
PADA MODUL LATIH RT 512 DAN RT 522.*

Yudistira, A. D. (2023). *SISTEM MONITORING DAN LOGGING SINYAL
GETARAN BERBASIS NODE-RED UNTUK PREDICTIVE
MAINTENANCE.*

**POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA**



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

LAMPIRAN

Lampiran 1. Daftar Riwayat



Fathan Qaedi

Lahir di Batam 11 April 2002, penulis merupakan anak ketiga dari 3 bersaudara. Lulus dari SD Annur pada tahun 2014 , SMPIT Al-Kahfi pada tahun 2017 dan SMAIT Al-Kahfi pada tahun 2020. Kemudian Melanjutkan Kuliah dengan Program Studi Instrumentasi dan Kontrol Industri, Teknik Elektro di Politeknik Negeri Jakarta dari tahun 2020-2024





©

Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Lampiran 2. Datasheet DHT 22

Aosong Electronics Co.,Ltd

Your specialist in innovating humidity & temperature sensors

1. Feature & Application:

- * Full range temperature compensated * Relative humidity and temperature measurement
- * Calibrated digital signal * Outstanding long-term stability * Extra components not needed
- * Long transmission distance * Low power consumption * 4 pins packaged and fully interchangeable

2. Description:

DHT22 output calibrated digital signal. It utilizes exclusive digital-signal-collecting-technique and humidity sensing technology, assuring its reliability and stability. Its sensing elements is connected with 8-bit single-chip computer.

Every sensor of this model is temperature compensated and calibrated in accurate calibration chamber and the calibration-coefficient is saved in type of programme in OTP memory, when the sensor is detecting, it will cite coefficient from memory.

Small size & low consumption & long transmission distance(20m) enable DHT22 to be suited in all kinds of harsh application occasions.

Single-row packaged with four pins, making the connection very convenient.

3. Technical Specification:

Model	DHT22	
Power supply	3.3-6V DC	
Output signal	digital signal via single-bus	
Sensing element	Polymer capacitor	
Operating range	humidity 0-100%RH; temperature -40~80Celsius	
Accuracy	humidity +/-2%RH(Max +/-5%RH); temperature <+/-0.5Celsius	
Resolution or sensitivity	humidity 0.1%RH; temperature 0.1Celsius	
Repeatability	humidity +/-1%RH; temperature +/-0.2Celsius	
Humidity hysteresis	+/-0.3%RH	
Long-term Stability	+/-0.5%RH/year	
Sensing period	Average: 2s	
Interchangeability	fully interchangeable	
Dimensions	small size 14*18*5.5mm;	big size 22*28*5mm

4. Dimensions: (unit---mm)

1) Small size dimensions: (unit---mm)





©

Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Lampiran 3 . Datasheet PZEM-004T

PZEM-004T V3.0 User Manual

Overview

This document describes the specification of the **PZEM-004T** AC communication module, the module is mainly used for measuring AC voltage, current, active power, frequency, power factor and active energy, the module is without display function, the data is read through the **TTL** interface.

PZEM-004T-10A: Measuring Range 10A (Built-in Shunt)

PZEM-004T-100A: Measuring Range 100A (external transformer)

1. Function description

1.1 Voltage

1.1.1 Measuring range: 80~260V

1.1.2 Resolution: 0.1V

1.1.3 Measurement accuracy: 0.5%

1.2 Current

1.2.1 Measuring range: 0~10A (**PZEM-004T-10A**) ; 0~100A (**PZEM-004T-100A**)

1.2.2 Starting measure current: 0.01A (**PZEM-004T-10A**) ; 0.02A (**PZEM-004T-100A**)

1.2.3 Resolution: 0.001A

1.2.4 Measurement accuracy: 0.5%

1.3 Active power

1.3.1 Measuring range: 0~2.3kW (**PZEM-004T-10A**) ; 0~23kW (**PZEM-004T-100A**)

1.3.2 Starting measure power: 0.4W

1.3.3 Resolution: 0.1W

1.3.4 Display format:



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

1.4 Power factor

- 1.4.1 Measuring range: 0.00~1.00
- 1.4.2 Resolution: 0.01
- 1.4.3 Measurement accuracy: 1%

1.5 Frequency

- 1.5.1 Measuring range: 45Hz~65Hz
- 1.5.2 Resolution: 0.1Hz
- 1.5.3 Measurement accuracy: 0.5%

1.6 Active energy

- 1.6.1 Measuring range: 0~9999.99kWh
- 1.6.2 Resolution: 1Wh
- 1.6.3 Measurement accuracy: 0.5%
- 1.6.4 Display format:

<10kWh, the display unit is Wh(1kWh=1000Wh), such as: 9999Wh

≥10kWh, the display unit is kWh, such as: 9999.99kWh
- 1.6.5 Reset energy: use software to reset.

1.7 Over power alarm

Active power threshold can be set, when the measured active power exceeds the threshold, it can alarm

POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber:

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Lampiran 4. Datasheet ESP32



4.11 Universal Asynchronous Receiver Transmitter (UART)

ESP32 has three UART interfaces, i.e. UART0, UART1 and UART2, which provide asynchronous communication (RS232 and RS485) and IrDA support, and communicate at up to 5 Mbps. UART provides hardware management of the CTS and RTS signals and software flow control (XON and XOFF). All of the interfaces can be accessed by the DMA controller or directly by CPU.



4.12 I2C Interface

ESP32 has two I2C bus interfaces which can serve as I2C master or slave depending on the user's configuration. The I2C interfaces support:

- Standard mode (100 kbit/s)
- Fast mode (400 kbit/s)
- Up to 5 MHz, but constrained by SDA pull up strength
- 7-bit/10-bit addressing mode
- Dual addressing mode

Users can program command registers to control I2C interfaces to have more flexibility.

4.13 I2S Interface

Two standard I2S interfaces are available in ESP32. They can be operated in the master or slave mode, in full duplex and half-duplex communication modes, and can be configured to operate with an 8-/16-/32-/40-/48-bit resolution as input or output channels. BCK clock frequency from 10 kHz up to 40 MHz are supported. When one or both of the I2S interfaces are configured in the master mode, the master clock can be output to the external DAC/CODEC.

Both of the I2S interfaces have dedicated DMA controllers. PDM and BT PCM interfaces are supported.



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian , penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Lampiran 5. Realisasi Program

```
1 #include<WiFi.h>
2 #include<PubSubClient.h>
3 #include<LiquidCrystal_I2C.h>
4 #include<DHT.h>
5 #include <RBDdimmer.h>
6 #include<PZEM004Tv30.h>
7 #include <Fuzzy.h>
8
9 const char* ssid = "OPPO A96";
10 const char* password = "11111112";
11 const char* mqtt_server = "broker.mqtt-dashboard.com";
12 WiFiClient espClient;
13 PubSubClient client(espClient);
14
15
16 #if !defined(PZEM_RX_PIN) && !defined(PZEM_TX_PIN)
17 #define PZEM_RX_PIN 16
18 #define PZEM_TX_PIN 17
19 #endif
20 #define PZEM_SERIAL Serial2
21 #define CONSOLE_SERIAL Serial
22 PZEM004Tv30 pzem(PZEM_SERIAL, PZEM_RX_PIN, PZEM_TX_PIN);
23 float Voltage, Current, Power, Bill, energyUsed;
24 float ratePerKWh =1352.0, costPerMinute;
25 int minutes=0;
26 int saveWaktu;
27
28 DHT dht2(18,22);
29 float Temp2,Hum2;
30
31 #define outDim1 25
32 #define zero1 32
33 dimmerLamp dimmerH(outDim1, zero1);
34
35 LiquidCrystal_I2C lcd(0x27, 20, 4);
36 #define I2C_SDA 21
37 #define I2C_SCL 22
38
39 #define b_Start 35
40 #define ledhijau 19
41 #define motor 4
42 int Blower = 26;
43
44 unsigned long waktuSebelum =0, usageTimeSeconds = 0, waktuSekarang=millis(), startTime=0, Seconds, stopWATCH, waktuReconnect=0;
45 unsigned long gantiSet1=0, gantiSet2=0;
46
47 int relayStart, setPoint;
48
49 int setMode=0;
50 bool TriggerM, TriggerP, TriggerF, Start,menyala, gantiP;
51 //PID
52 float GainP, GainI, GainD;
53 float Integral=0.0;
54 float lastError=0.0;
```



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
54 float lastError=0.0;
55 int output;
56 float error, Derivatif,propotional;
57 int backupWaktu;
58 int backUp;
59
60 //Fuzzy
61 Fuzzy *fuzzy = new Fuzzy();
62
63 // Fuzzy Input Error
64 FuzzyInput *ErrorInput = new FuzzyInput(1);
65 FuzzySet *NB1 = new FuzzySet(-1, -1, -0.5, -0.25);
66 FuzzySet *NS1 = new FuzzySet(-0.5, -0.25, -0.25, 0);
67 FuzzySet *Z1 = new FuzzySet(-0.25, 0, 0, 0.25);
68 FuzzySet *PS1 = new FuzzySet(0, 0.25, 0.25, 0.5);
69 FuzzySet *PB1 = new FuzzySet(0.25, 0.5, 1, 1);
70
71 // Fuzzy Input dError
72 FuzzyInput *dErrorInput = new FuzzyInput(2);
73 FuzzySet *NB2 = new FuzzySet(-1, -1, -1, -0.5);
74 FuzzySet *NS2 = new FuzzySet(-1, -0.5, -0.5, 0);
75 FuzzySet *Z2 = new FuzzySet(-0.5, 0, 0, 0.5);
76 FuzzySet *PS2 = new FuzzySet(0, 0.5, 0.5, 1);
77 FuzzySet *PB2 = new FuzzySet(0.5, 1, 1, 1);
78
79 // Fuzzy Output DutyCycle
80 FuzzySet *VS = new FuzzySet(0, 0, 15.5, 28.1); // Rentang terkecil 0
81 FuzzySet *S = new FuzzySet(15.5, 28.1, 28.1, 40.7);
82 FuzzySet *M = new FuzzySet(28.1, 40.7, 40.7, 53.3);
83 FuzzySet *L = new FuzzySet(40.7, 53.3, 53.3, 67.2);
```





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
84 FuzzySet *VL = new FuzzySet(53.3, 64, 92, 92); // Rentang tertinggi 92
85
86 void setup(){
87   Serial.begin(115200);
88   setWifi();
89
90   client.setServer(mqtt_server, 1883);
91   client.setCallback(callback);
92
93   lcd.init(I2C_SDA, I2C_SCL);
94   lcd.init();
95   lcd.backlight();
96   lcd.begin(20,4);
97
98   dht2.begin();
99
100  // Tambahkan variabel input untuk Error
101  FuzzyInput *ErrorInput = new FuzzyInput(1);
102  ErrorInput->addFuzzySet(NB1);
103  ErrorInput->addFuzzySet(NS1);
104  ErrorInput->addFuzzySet(Z1);
105  ErrorInput->addFuzzySet(PS1);
106  ErrorInput->addFuzzySet(PB1);
107  fuzzy->addFuzzyInput(ErrorInput);
108
109  // Tambahkan variabel input untuk dError
110  FuzzyInput *dErrorInput = new FuzzyInput(2);
111  dErrorInput->addFuzzySet(NB2);
112  dErrorInput->addFuzzySet(NS2);
113
114  dErrorInput->addFuzzySet(Z2);
115  dErrorInput->addFuzzySet(PS2);
116  dErrorInput->addFuzzySet(PB2);
117  fuzzy->addFuzzyInput(dErrorInput);
118
119  // Tambahkan variabel output untuk DutyCycle
120  FuzzyOutput *PowerOutput = new FuzzyOutput(1);
121  PowerOutput->addFuzzySet(VS);
122  PowerOutput->addFuzzySet(S);
123  PowerOutput->addFuzzySet(M);
124  PowerOutput->addFuzzySet(L);
125  PowerOutput->addFuzzySet(VL);
126  fuzzy->addFuzzyOutput(PowerOutput);
127
128  // Tambahkan aturan fuzzy sesuai dengan yang diberikan
129  // FuzzyRuleConsequent
130  FuzzyRuleConsequent *thenPowerOutputVS = new FuzzyRuleConsequent();
131  thenPowerOutputVS->addOutput(VS);
132  FuzzyRuleConsequent *thenPowerOutputS = new FuzzyRuleConsequent();
133  thenPowerOutputS->addOutput(S);
134  FuzzyRuleConsequent *thenPowerOutputM = new FuzzyRuleConsequent();
135  thenPowerOutputM->addOutput(M);
136  FuzzyRuleConsequent *thenPowerOutputL = new FuzzyRuleConsequent();
137  thenPowerOutputL->addOutput(L);
138  FuzzyRuleConsequent *thenPowerOutputVL = new FuzzyRuleConsequent();
139  thenPowerOutputVL->addOutput(VL);
140
141  // Fuzzy Rules
142  // Rule 1
143  FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputNB1AnddErrorInputNB2 = new FuzzyRuleAntecedent();
```



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
143 ifErrorInputNB1AnddErrorInputNB2->joinWithAND(NB1, NB2);
144 FuzzyRule *rule1 = new FuzzyRule(1, ifErrorInputNB1AnddErrorInputNB2, thenPowerOutputVS);
145 fuzzy->addFuzzyRule(rule1);
146
147 // Rule 2
148 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputNB1AnddErrorInputNS2 = new FuzzyRuleAntecedent();
149 ifErrorInputNB1AnddErrorInputNS2->joinWithAND(NB1, NS2);
150 FuzzyRule *rule2 = new FuzzyRule(2, ifErrorInputNB1AnddErrorInputNS2, thenPowerOutputVS);
151 fuzzy->addFuzzyRule(rule2);
152
153 // Rule 3
154 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputNB1AnddErrorInputZ2 = new FuzzyRuleAntecedent();
155 ifErrorInputNB1AnddErrorInputZ2->joinWithAND(NB1, Z2);
156 FuzzyRule *rule3 = new FuzzyRule(3, ifErrorInputNB1AnddErrorInputZ2, thenPowerOutputVS);
157 fuzzy->addFuzzyRule(rule3);
158
159 // Rule 4
160 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputNB1AnddErrorInputPS2 = new FuzzyRuleAntecedent();
161 ifErrorInputNB1AnddErrorInputPS2->joinwithAND(NB1, PS2);
162 FuzzyRule *rule4 = new FuzzyRule(4, ifErrorInputNB1AnddErrorInputPS2, thenPowerOutputS);
163 fuzzy->addFuzzyRule(rule4);
164
165 // Rule 5
166 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputNB1AnddErrorInputPB2 = new FuzzyRuleAntecedent();
167 ifErrorInputNB1AnddErrorInputPB2->joinWithAND(NB1, PB2);
168 FuzzyRule *rule5 = new FuzzyRule(5, ifErrorInputNB1AnddErrorInputPB2, thenPowerOutputM);
169 fuzzy->addFuzzyRule(rule5);
170
171 // Rule 6
172 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputNS1AnddErrorInputNB2 = new FuzzyRuleAntecedent();
173
174 ifErrorInputNS1AnddErrorInputNB2->joinWithAND(NS1, NB2);
175 FuzzyRule *rule6 = new FuzzyRule(6, ifErrorInputNS1AnddErrorInputNB2, thenPowerOutputVS);
176 fuzzy->addFuzzyRule(rule6);
177
178 // Rule 7
179 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputNS1AnddErrorInputNS2 = new FuzzyRuleAntecedent();
180 ifErrorInputNS1AnddErrorInputNS2->joinWithAND(NS1, NS2);
181 FuzzyRule *rule7 = new FuzzyRule(7, ifErrorInputNS1AnddErrorInputNS2, thenPowerOutputVS);
182 fuzzy->addFuzzyRule(rule7);
183
184 // Rule 8
185 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputNS1AnddErrorInputZ2 = new FuzzyRuleAntecedent();
186 ifErrorInputNS1AnddErrorInputZ2->joinWithAND(NS1, Z2);
187 FuzzyRule *rule8 = new FuzzyRule(8, ifErrorInputNS1AnddErrorInputZ2, thenPowerOutputVS);
188 fuzzy->addFuzzyRule(rule8);
189
190 // Rule 9
191 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputNS1AnddErrorInputPS2 = new FuzzyRuleAntecedent();
192 ifErrorInputNS1AnddErrorInputPS2->joinWithAND(NS1, PS2);
193 FuzzyRule *rule9 = new FuzzyRule(9, ifErrorInputNS1AnddErrorInputPS2, thenPowerOutputM);
194 fuzzy->addFuzzyRule(rule9);
195
196 // Rule 10
197 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputNS1AnddErrorInputPB2 = new FuzzyRuleAntecedent();
198 ifErrorInputNS1AnddErrorInputPB2->joinWithAND(NS1, PB2);
199 FuzzyRule *rule10 = new FuzzyRule(10, ifErrorInputNS1AnddErrorInputPB2, thenPowerOutputL);
200 fuzzy->addFuzzyRule(rule10);
201
202 // Rule 11
203 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputZ1AnddErrorInputNB2 = new FuzzyRuleAntecedent();
```



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

```
203     ifErrorInputZ1AnddErrorInputNB2->joinWithAND(Z1, NB2);
204     FuzzyRule *rule11 = new FuzzyRule(11, ifErrorInputZ1AnddErrorInputNB2, thenPowerOutputVS);
205     fuzzy->addFuzzyRule(rule11);
206
207     // Rule 12
208     FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputZ1AnddErrorInputNS2 = new FuzzyRuleAntecedent();
209     ifErrorInputZ1AnddErrorInputNS2->joinWithAND(Z1, NS2);
210     FuzzyRule *rule12 = new FuzzyRule(12, ifErrorInputZ1AnddErrorInputNS2, thenPowerOutputS);
211     fuzzy->addFuzzyRule(rule12);
212
213     // Rule 13
214     FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputZ1AnddErrorInputZ2 = new FuzzyRuleAntecedent();
215     ifErrorInputZ1AnddErrorInputZ2->joinWithAND(Z1, Z2);
216     FuzzyRule *rule13 = new FuzzyRule(13, ifErrorInputZ1AnddErrorInputZ2, thenPowerOutputS);
217     fuzzy->addFuzzyRule(rule13);
218
219     // Rule 14
220     FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputZ1AnddErrorInputPS2 = new FuzzyRuleAntecedent();
221     ifErrorInputZ1AnddErrorInputPS2->joinWithAND(Z1, PS2);
222     FuzzyRule *rule14 = new FuzzyRule(14, ifErrorInputZ1AnddErrorInputPS2, thenPowerOutputL);
223     fuzzy->addFuzzyRule(rule14);
224
225
226     // Rule 15
227     FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputZ1AnddErrorInputPB2 = new FuzzyRuleAntecedent();
228     ifErrorInputZ1AnddErrorInputPB2->joinWithAND(Z1, PB2);
229     FuzzyRule *rule15 = new FuzzyRule(15, ifErrorInputZ1AnddErrorInputPB2, thenPowerOutputVL);
230     fuzzy->addFuzzyRule(rule15);
231
232
233     // Rule 16
234     FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputPS1AnddErrorInputNB2 = new FuzzyRuleAntecedent();
235     ifErrorInputPS1AnddErrorInputNB2->joinWithAND(PS1, NB2);
236     FuzzyRule *rule16 = new FuzzyRule(16, ifErrorInputPS1AnddErrorInputNB2, thenPowerOutputS);
237     fuzzy->addFuzzyRule(rule16);
238
239     // Rule 17
240     FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputPS1AnddErrorInputNS2 = new FuzzyRuleAntecedent();
241     ifErrorInputPS1AnddErrorInputNS2->joinWithAND(PS1, NS2);
242     FuzzyRule *rule17 = new FuzzyRule(17, ifErrorInputPS1AnddErrorInputNS2, thenPowerOutputVL);
243     fuzzy->addFuzzyRule(rule17);
244
245     // Rule 18
246     FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputPS1AnddErrorInputZ2 = new FuzzyRuleAntecedent();
247     ifErrorInputPS1AnddErrorInputZ2->joinWithAND(PS1, Z2);
248     FuzzyRule *rule18 = new FuzzyRule(18, ifErrorInputPS1AnddErrorInputZ2, thenPowerOutputL);
249     fuzzy->addFuzzyRule(rule18);
250
251     // Rule 19
252     FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputPS1AnddErrorInputPS2 = new FuzzyRuleAntecedent();
253     ifErrorInputPS1AnddErrorInputPS2->joinWithAND(PS1, PS2);
254     FuzzyRule *rule19 = new FuzzyRule(19, ifErrorInputPS1AnddErrorInputPS2, thenPowerOutputVL);
255     fuzzy->addFuzzyRule(rule19);
256
257     // Rule 20
258     FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputPS1AnddErrorInputPB2 = new FuzzyRuleAntecedent();
259     ifErrorInputPS1AnddErrorInputPB2->joinWithAND(PS1, PB2);
260     FuzzyRule *rule20 = new FuzzyRule(20, ifErrorInputPS1AnddErrorInputPB2, thenPowerOutputVL);
261     fuzzy->addFuzzyRule(rule20);
```

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
261
262 // Rule 21
263 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputPB1AnddErrorInputNB2 = new FuzzyRuleAntecedent();
264 ifErrorInputPB1AnddErrorInputNB2->joinWithAND(PB1, NB2);
265 FuzzyRule *rule21 = new FuzzyRule(21, ifErrorInputPB1AnddErrorInputNB2, thenPowerOutputM);
266 fuzzy->addFuzzyRule(rule21);
267
268 // Rule 22
269 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputPB1AnddErrorInputNS2 = new FuzzyRuleAntecedent();
270 ifErrorInputPB1AnddErrorInputNS2->joinWithAND(PB1, NS2);
271 FuzzyRule *rule22 = new FuzzyRule(22, ifErrorInputPB1AnddErrorInputNS2, thenPowerOutputL);
272 fuzzy->addFuzzyRule(rule22);
273
274 // Rule 23
275 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputPB1AnddErrorInputZ2 = new FuzzyRuleAntecedent();
276 ifErrorInputPB1AnddErrorInputZ2->joinWithAND(PB1, Z2);
277 FuzzyRule *rule23 = new FuzzyRule(23, ifErrorInputPB1AnddErrorInputZ2, thenPowerOutputVL);
278 fuzzy->addFuzzyRule(rule23);
279
280 // Rule 24
281 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputPB1AnddErrorInputPS2 = new FuzzyRuleAntecedent();
282 ifErrorInputPB1AnddErrorInputPS2->joinWithAND(PB1, PS2);
283 FuzzyRule *rule24 = new FuzzyRule(24, ifErrorInputPB1AnddErrorInputPS2, thenPowerOutputVL);
284 fuzzy->addFuzzyRule(rule24);
285
286 // Rule 25
287 FuzzyRuleAntecedent *ifErrorInputPB1AnddErrorInputPB2 = new FuzzyRuleAntecedent();
288 ifErrorInputPB1AnddErrorInputPB2->joinWithAND(PB1, PB2);
289 FuzzyRule *rule25 = new FuzzyRule(25, ifErrorInputPB1AnddErrorInputPB2, thenPowerOutputVL);
290 fuzzy->addFuzzyRule(rule25);
291
292 digitalWrite(ledhijau, HIGH);//aktif LOW
293 digitalWrite(Blower, LOW);//Kondisi awal mati(aktif HIGH)
294 digitalWrite(motor, LOW); //Kondisi motor mati(aktif HIGH)
295
296 startTime=millis();
297 if(!pzem.resetEnergy()){
298 | Serial.println("Reset Energy Failed");
299 }
300 }
301
302 void loop(){
303 | client.loop();
304 | if (!client.connected()) {
305 | | reconnect();
306 | }
307 | if(digitalRead(b_Start)==LOW){
308 | | Start !=Start;
309 | | if(setMode==1){
310 | | | TriggerP!=TriggerP;
311 | | }
312 | | else_if(setMode==2){
313 | | | TriggerF!=TriggerF;
314 | | }
315 | | else_if(setMode==0){
316 | | | TriggerM!=TriggerM;
317 | | }
318 | }
319 | waktuSekarang = millis();
320 | if(waktuSekarang-waktuSebelum>=1000){
321 | | waktuSebelum = waktuSekarang;
322 | | Temp2= dht2.readTemperature();
```



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
332     if(setMode==1 && TriggerP==0){
333         if(waktuSekarang-gantiSet1>=3000 && gantiP==LOW){
334             gantiP=HIGH;
335             gantiSet1=waktuSekarang;
336         }
337         else if(waktuSekarang-gantiSet1>=3000 && gantiP==HIGH){
338             gantiP=LOW;
339             gantiSet1=waktuSekarang;
340         }
341         if(gantiP==HIGH){
342             lcd.clear();
343             lcd.setCursor(0,0);
344             lcd.print(Mode());
345
346             lcd.setCursor(0,1);
347             lcd.print("P:");
348             lcd.setCursor(3,1);
349             lcd.print(GainP,8);
350
351             lcd.setCursor(0,2);
352             lcd.print("I:");
353             lcd.setCursor(3,2);
354             lcd.print(GainI,8);
355
356             lcd.setCursor(0,3);
357             lcd.print("D:");
358             lcd.setCursor(3,3);
359             lcd.print(GainD,8);
360         }
361         else if(gantiP==LOW){
362             lcd.clear();
363
364             lcd.setCursor(0,0);
365             lcd.print("Setpoint");
366             lcd.setCursor(9,0);
367             lcd.print(setPoint);
368             lcd.setCursor(0,1);
369             lcd.print("Timer");
370             lcd.setCursor(6,1);
371             lcd.print(stopWATCH);
372         }
373     if(TriggerP==1 && Start==HIGH){
374         int outPID;
375         Seconds++;
376         if(Seconds>59){
377             Seconds=0;
378             stopWATCH--;
379         }
380         menyalin=HIGH;
381         if (!isnan(Temp2)){
382             error = setPoint-Temp2;
383             propotional = error*GainP;
384             Integral +=error;
385             Derivatif =(error-lastError);
386             output = propotional+(Integral*GainI)+(GainD*Derivatif);
387             if(Integral>110){
388                 Integral=110;
389             }
390             else if(Integral<5){
391                 Integral =5;
```



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
392
393
394
395
396
397
398
399
400
401
402
403
404
405
406
407
408
409
410
411
412
413
414
415
416
417
418
419
420
421
422
423
424
425
426
427
428
429
430
431
432
433
434
435
436
437
438
439
440
441
442
443
444
445
446
447
448
449
450
451
452

        }
        lastError=error;
        output=constrain(output,0,95);
        outPID=map(output,0,95,0,100);
    }
    lcd.clear();
    lcd.setCursor(0,0);
    lcd.print("Sistem PID ON");
    lcd.setCursor(14,0);
    lcd.print("Out");
    lcd.setCursor(17,0);
    lcd.print(outPID);
    lcd.setCursor(0,1);
    lcd.print("Suhu:");
    lcd.setCursor(6,1);
    lcd.print(Temp2);
    lcd.setCursor(12,1);
    lcd.print("SP");
    lcd.setCursor(16,1);
    lcd.print(setPoint);
    lcd.setCursor(0,2);
    lcd.print("Times:");
    lcd.setCursor(7,2);
    lcd.print(stopWATCH);
    lcd.setCursor(14,2);
    lcd.print(Seconds);
    lcd.setCursor(17,2);
    lcd.print("Sec");
    lcd.setCursor(0, 3);
    lcd.print("Daya");

    lcd.setCursor(5, 3);
    lcd.print(Power);
    lcd.setCursor(12, 3);
    lcd.print(Integral);
    //lcd.setCursor(17, 3);
    //lcd.print("V");

}

//PROSES FUZZY
if(setMode==2 && TriggerF==0){
    lcd.clear();
    lcd.setCursor(0,0);
    lcd.print_Mode());
    lcd.setCursor(0,1);
    lcd.print(setPoint);
    lcd.setCursor(0,2);
    lcd.print(stopWATCH);
}
if(TriggerF==1 && Start==HIGH){
    Seconds++;
    if(Seconds>59){
        Seconds=0;
        stopWATCH--;
    }
    menyala=HIGH;
    error = setPoint-Temp2;
    Derivatif =(error-lastError);
    lastError=error;
}
```





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
453  
454  
455  
456  
457  
458  
459  
460  
461  
462  
463  
464  
465  
466  
467  
468  
469  
470  
471  
472  
473  
474  
475  
476  
477  
478  
479  
480  
481  
482
```

```
fuzzy->setInput(1, error);
fuzzy->setInput(2, Derivatif);
// Menjalankan sistem fuzzy
fuzzy->fuzzify();
if(Temp2<setPoint){
| output=92;
}
else{
| output = fuzzy->defuzzify(1);
}
lcd.clear();
lcd.setCursor(0,0);
lcd.print("Sistem ON fuzzy");
lcd.setCursor(16,0);
lcd.print(output);
lcd.setCursor(0,1);
lcd.print("Suhu");
lcd.setCursor(5,1);
lcd.print(Temp2);
lcd.setCursor(12,1);
lcd.print("SP");
lcd.setCursor(15,1);
lcd.print(setPoint);
lcd.setCursor(0,2);
lcd.print("Times");
lcd.setCursor(6,2);
lcd.print(stopWATCH);
lcd.setCursor(11,2);
lcd.print(Seconds);
lcd.setCursor(15,2);
```





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
453     fuzzy->setInput(1, error);
454     fuzzy->setInput(2, Derivatif);
455     // Menjalankan sistem fuzzy
456     fuzzy->fuzzify();
457     if(Temp2<setPoint){
458         output=92;
459     }
460     else{
461         output = fuzzy->defuzzify(1);
462     }
463     lcd.clear();
464     lcd.setCursor(0,0);
465     lcd.print("Sistem ON fuzzy");
466     lcd.setCursor(16,0);
467     lcd.print(output);
468     lcd.setCursor(0,1);
469     lcd.print("Suhu");
470     lcd.setCursor(5,1);
471     lcd.print(Temp2);
472     lcd.setCursor(12,1);
473     lcd.print("SP");
474     lcd.setCursor(15,1);
475     lcd.print(setPoint);
476     lcd.setCursor(0,2);
477     lcd.print("Times");
478     lcd.setCursor(6,2);
479     lcd.print(stopWATCH);
480     lcd.setCursor(11,2);
481     lcd.print(Seconds);
482     lcd.setCursor(15,2);
```

POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
483     lcd.print("sec");
484     lcd.setCursor(0,3);
485     lcd.print("W:");
486     lcd.setCursor(3,3);
487     lcd.print(Power);
488 }
489
490 //PROSES ON OFF
491 if(setMode==0 && TriggerM==0){
492     lcd.clear();
493     lcd.setCursor(0,0);
494     lcd.print(Mode());
495     lcd.setCursor(0,1);
496     lcd.print("Setpoint: ");
497     lcd.setCursor(10, 1);
498     lcd.print(setPoint);
499     lcd.setCursor(0,3);
500     lcd.print("Timer:");
501     lcd.setCursor(7,3);
502     lcd.print(stopWATCH);
503 }
504
505 if(TriggerM==1 && Start==1){
506     Seconds++;
507     if(Seconds>59){
508         Seconds=0;
509         stopWATCH--;
510     }
511     menyalahIGH;
512     if(Temp2>40){
513         output = 0;
514         menyalah = LOW;
515     }
516     else{
517         output = 95;
518         menyalah = HIGH;
519     }
520     lcd.clear();
521     lcd.setCursor(0, 0);
522     lcd.print("Sistem On-Off");
523     lcd.setCursor(0, 1);
524     lcd.print("Output:");
525     lcd.setCursor(7, 1);
526     lcd.print(output);
527 }
528
529
530 //MATIKA SISTEM
531 if((TriggerP==0||TriggerF==0||TriggerM==0) && Start==LOW){
532     menyalah=LOW;
533     Seconds=0;
534     output=0;
535 }
536 if(stopWATCH==0){
537     TriggerF=0;
538     TriggerP=0;
539     TriggerM=0;
540     Start=LOW;
```



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
541     menyala=LOW;
542     Seconds=0;
543     output=0;
544     stopWATCH=backUp;
545   }
546
547   //
548   Voltage=pzem.voltage();
549   Current=pzem.current();
550   Power =pzem.power();
551
552   Serial.println(Temp2);
553   client.publish("iot/PoweR", String(Power).c_str());
554   client.publish("iot/CostEnergy", String(Bill).c_str());
555   client.publish("iot/Voltage", String(Voltage).c_str());
556   client.publish("iot/CurrenT", String(Current).c_str());
557   client.publish("iot/TemP", String(Temp2).c_str());
558
559   if(waktuSekarang-usageTimeSeconds>=60000){
560     costPerMinute = (Power / 1000) * (ratePerKWh / 60);
561     Bill += costPerMinute;
562   }
563   digitalWrite(ledhijau, !menyala);
564   //digitalWrite(motor, menyala);
565   digitalWrite(Blower, menyala);
566   dimmerH.setPower(output);
567 }
568
569 void setWifi(){
570   WiFi.begin(ssid, password);
571   while (WiFi.status() != WL_CONNECTED){
572     delay(1000);
573     Serial.print(".");
574   }
575   Serial.println("WiFi Connected");
576   Serial.print("IP Addres ");
577   Serial.println(WiFi.localIP());
578 }
579
580 void callback(String topic, byte* payload, unsigned int length){
581   String massage;
582   for (int i = 0; i < length; i++) {
583     massage +=(char)payload[i];
584   }
585   if(topic=="iot/TriggerM" && TriggerF==0 && TriggerP==0){
586     if((char)payload[0]=='1'){
587       TriggerM = 1;
588       Start=HIGH;
589       backupWaktu =stopWATCH;
590     }
591     else if((char)payload[0]=='0'){
592       TriggerM = 0;
593       Start=LOW;
594     }
595   }
596   if(topic=="iot/TriggerP" && TriggerF==0 && TriggerM==0){
```





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
598
599
600
601
602
603
604
605
606
607
608
609
610
611
612
613
614
615
616
617
618
619
620
621
622
623
624
625
626
627
628
629
630
631
632
633
634
635
636
637
638
639
640
641
642
643
644
645
646
647
648
649
650
651
652
653
654
655
656
657

    if((char)payload[0]=='1'){
        TriggerP = 1;
        Start=HIGH;
        backupWaktu =stopWATCH;
    }
    else if((char)payload[0]=='0'){
        TriggerP = 0;
        Start=LOW;
    }

}
if(topic=="iot/TriggerF" && TriggerP==0 && TriggerM==0){
    if((char)payload[0]=='1'){
        TriggerF = 1;
        Start=HIGH;
        backupWaktu =stopWATCH;
    }
    else if((char)payload[0]=='0'){
        TriggerF = 0;
        Start=LOW;
    }

}
if(topic=="iot/SetMode" && TriggerP==0 && TriggerM==0 && TriggerF==0){
    setMode=message.toInt();
}
if(topic=="iot/setPoint"){
    setPoint =message.toInt();

}

if(topic=="iot/Time"){
    stopWATCH =(message.toInt()/1000)/60;

    backUp=(message.toInt()/1000)/60;
}
if(topic=="iot/GainP"){
    GainP=message.toFloat();
}
if(topic=="iot/GainI"){
    GainI=message.toFloat();
}
if(topic=="iot/GainD"){
    GainD=message.toFloat();
}

void reconnect() {
if(waktuSekarang-waktuReconnect>=2000){
    waktuReconnect=waktuSekarang;
    // Loop until we're reconnected
    while (!client.connected()) {
        Serial.print("Attempting MQTT connection...");
        // Create a random client ID
        String clientId = "ESP8266Client-";
        clientId += String(random(0xffff), HEX);
        // Attempt to connect
        if (client.connect(clientId.c_str())) {
            Serial.println("connected");
            // Once connected, publish an announcement...
            client.publish("iot/PowerR", String(costPerMinute).c_str());
            client.publish("iot/CostEnergy", String(Bill).c_str());
            client.publish("iot/VoltageE", String(Voltage).c_str());
            client.publish("iot/CurrentT" ,String(current).c_str());
        }
    }
}
```



© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

```
658  
659  
660  
661  
662  
663  
664  
665  
666  
667  
668  
669  
670  
671  
672  
673  
674  
675  
676  
677  
678  
679  
680  
681 String Mode(){  
682     String pilih;  
683     if(setMode==0){  
684         pilih = "Mode Manual";  
685     }  
686     else if(setMode==1){  
687         pilih = "Mode PID";  
688     }  
689     else if(setMode==2){  
690         pilih = "Mode Fuzzy";  
691     }  
692     return pilih;  
693 }
```





© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :

a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian , penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.

b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta

2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Lampiran 6. Dokumentasi Pengujian Alat



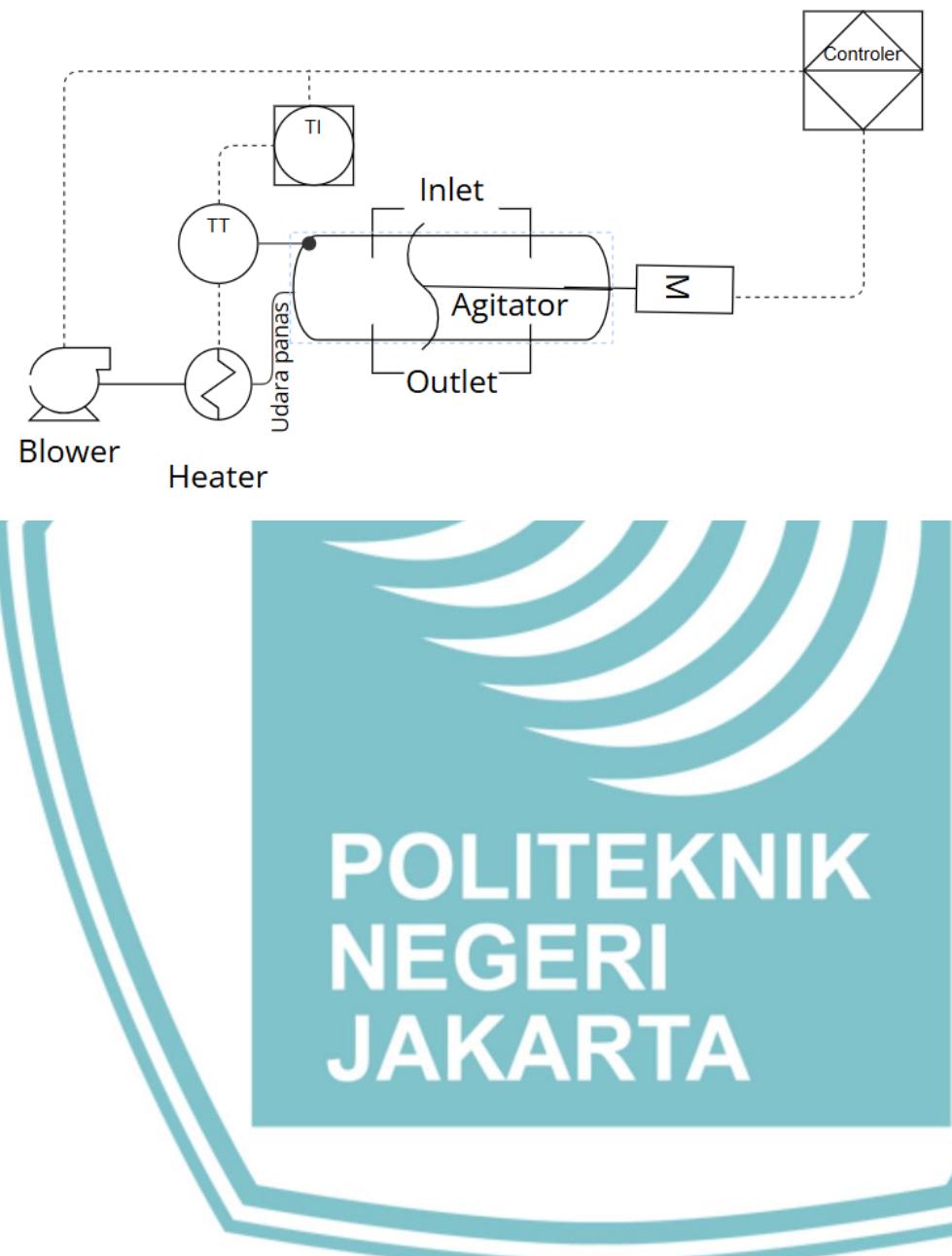


© Hak Cipta milik Politeknik Negeri Jakarta

Hak Cipta :

1. Dilarang mengutip sebagian atau seluruh karya tulis ini tanpa mencantumkan dan menyebutkan sumber :
 - a. Pengutipan hanya untuk kepentingan pendidikan, penelitian, penulisan karya ilmiah, penulisan laporan, penulisan kritik atau tinjauan suatu masalah.
 - b. Pengutipan tidak merugikan kepentingan yang wajar Politeknik Negeri Jakarta
2. Dilarang mengumumkan dan memperbanyak sebagian atau seluruh karya tulis ini dalam bentuk apapun tanpa izin Politeknik Negeri Jakarta

Lampiran 7. Gambar P&ID Sistem



POLITEKNIK
NEGERI
JAKARTA